

GPSMAP® série 4000/5000

Manuel d'utilisation

Introduction

AVERTISSEMENT

Consultez le guide *Informations importantes relatives au produit et à la sécurité* inclus dans l'emballage du produit pour prendre connaissance des avertissements et autres informations sur le produit.

Ce manuel fournit des informations relatives aux produits suivants :

- GPSMAP® 4008
- GPSMAP 4010
- GPSMAP 4012
- GPSMAP 5008
- GPSMAP 5012
- GPSMAP 5015

Conseils et raccourcis

- Sélectionnez **Accueil** à partir de n'importe quel écran pour revenir à l'écran d'accueil.
- Sélectionnez **Menu** à partir de n'importe quel écran principal pour accéder aux paramètres supplémentaires.
- Appuyez sur la touche **Marche/Arrêt** pour régler les paramètres de rétroéclairage et d'affichage du Mode Couleur.
- Maintenez enfoncée la touche **Marche/arrêt** pour allumer le traceur ou pour l'éteindre.

Conventions du manuel

- Lorsque vous êtes invité à sélectionner un élément :
    - Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur la touche logicielle située dans la partie droite de l'écran.
    - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez l'élément correspondant sur l'écran.
- Lorsque vous êtes invité à sélectionner une position sur un écran de navigation, météo, radar ou sondeur :
    - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** pour sélectionner la position à l'aide du curseur ( ).
    - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez la carte pour sélectionner la position à l'aide du curseur ( ).
- Lorsque vous êtes invité à entrer du texte ou des caractères numériques :
    - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
    - Sur le traceur GPSMAP série 5000, utilisez le clavier virtuel.
- Les flèches (>) dans le texte indiquent que vous devez sélectionner chaque élément dans l'ordre indiqué. Par exemple, « Sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** » signifie que vous devez sélectionner **Cartes**, puis **Carte de navigation**.

Table des matières

Mise en route

Faces avant et arrière



GPSMAP 4012



GPSMAP 5008

Elément	Description
①	Touche Marche/Arrêt
②	Capteur de rétroéclairage automatique
③	Touches de portée
④	Bouton du pavé directionnel
⑤	Touches logicielles
⑥	Boutons MARK, SELECT, MENU et HOME
⑦	Pavé numérique (modèles 4012 et 4212 uniquement)
⑧	Lecteur de carte de données



Elément	Description
①	Connecteurs réseau
②	Connecteur NMEA 2000
③	Connecteur d'alimentation
④	Connecteur vidéo
⑤	Connecteur NMEA 0183

Mise sous tension du traceur

Sélectionnez ⏻.

Mise hors tension du traceur

Maintenez enfoncée la touche ⏻.

Paramètres initiaux du traceur

La première fois que vous mettez le traceur sous tension, vous devez configurer une série de paramètres initiaux. Ces paramètres doivent également être configurés lorsque vous restaurez les réglages d'usine (page 104). Vous pourrez mettre à jour chaque paramètre par la suite.

Configuration des paramètres initiaux du traceur

Suivez les instructions qui s'affichent à l'écran pour configurer les paramètres initiaux.

Acquisition des signaux satellites GPS

Une fois le traceur sous tension, le récepteur GPS doit collecter les données satellites et définir la position actuelle. Lorsque le traceur acquiert les signaux satellites, les indicateurs d'intensité du signal des satellites situés en haut de l'écran d'accueil apparaissent en vert. Si le traceur perd les signaux satellites, les indicateurs verts disparaissent et un point d'interrogation clignotant apparaît sur l'icône du véhicule (bateau) sur l'écran de la carte.

Pour plus d'informations sur la fonction GPS, rendez-vous sur le site Garmin à l'adresse www.garmin.com/aboutGPS.

Réglage du rétroéclairage

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Bip/Ecran** > **Rétroéclairage** > **Rétroéclairage**.

   CONSEIL : sélectionnez ⏻ depuis n'importe écran pour ouvrir l'écran d'affichage.
2. Réglez le rétroéclairage :
   - Sélectionnez **Auto** pour permettre au traceur de régler automatiquement le rétroéclairage en fonction de la lumière ambiante.
   - Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour régler le rétroéclairage manuellement.

Réglage du mode Couleur

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Bip/Ecran** > **Rétroéclairage**.

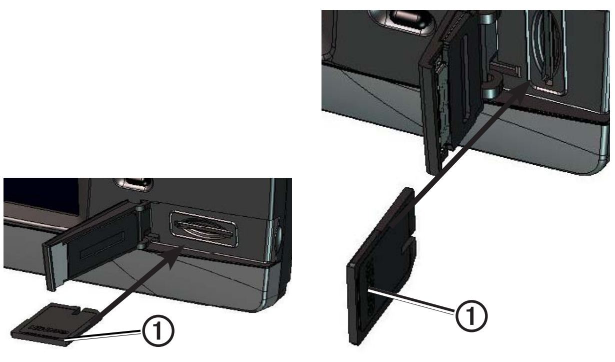
   CONSEIL : sélectionnez ⏻ depuis n'importe écran pour ouvrir l'écran d'affichage.
2. Sélectionnez **Mode Couleur**.
3. Sélectionnez **Couleurs Jour**, **Couleur Nuit** ou **Auto**.

   Le paramètre Auto change automatiquement le code couleurs en fonction des heures de lever et de coucher du soleil.

Insertion et retrait des cartes mémoire et de données

Vous pouvez insérer des cartes de données BlueChart® g2 Vision® en option pour afficher des images satellites haute résolution et des photos de référence aérienne de ports, de marinas et d'autres points d'intérêt. Vous pouvez insérer des cartes mémoire SD vierges pour transférer des données, telles que des waypoints, des itinéraires et des tracés, vers un autre traceur compatible Garmin ou un ordinateur (page 60). Le lecteur de carte de données est situé à l'avant du traceur.

- Ouvrez la trappe d'accès, insérez la carte de données (l'étiquette ① doit être orientée vers la droite pour un lecteur vertical ou vers le haut pour un lecteur horizontal) dans le lecteur, puis appuyez sur cette carte jusqu'à ce que vous sentiez un déclic.
- Pour éjectez la carte de données ou la carte mémoire, appuyez sur la carte insérée dans le lecteur, puis relâchez-la.



Affichage des informations système

Vous pouvez afficher la version du logiciel, la version du fond de carte, toute information supplémentaire sur la carte (le cas échéant) et le numéro d'identification de l'appareil. Ces informations sont requises pour mettre à jour le logiciel du système ou acquérir de nouvelles données cartographiques.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **System Information**.

Présentation de l'écran d'accueil

Vous pouvez utiliser l'écran d'accueil pour accéder à tous les autres écrans.

REMARQUE : les options de cet écran varient en fonction du type de traceur utilisé et des périphériques en option connectés.



Ecran d'accueil du GPSMAP série 4000



Ecran d'accueil du GPSMAP série 5000

Option de menu	Description
Cartes	permet d'accéder à la carte de navigation, aux cartes Perspective 3D, Mariner's Eye 3D, Fish Eye 3D, aux cartes de pêche et aux cartes de recouvrement radar (page 5). **REMARQUE** : les cartes Mariner's Eye 3D et Fish Eye 3D ne sont disponibles que si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision (page 21). La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.
Sondeur	permet de configurer et de consulter les informations du sondeur (disponible uniquement si le traceur est connecté à un module de sondeur Garmin) (page 87).
Pages combinées	permet d'afficher un écran partagé avec la carte, le sondeur, le radar, les données du moteur et du carburant, ainsi qu'une vidéo dans un écran à deux ou trois champs (page 27).
Informations	permet d'afficher des informations, telles que les marées et les courants, les données astronomiques, les données utilisateur ou des informations relatives à d'autres bateaux, à des jauges et des vidéos (page 42).
Marque	permet de marquer, modifier ou supprimer votre position actuelle en tant que waypoint ou position d'un homme à la mer (page 33).
Où aller ?	apporte des options de navigation (page 39).
Radar	permet de configurer et d'afficher le radar (disponible uniquement si le traceur est connecté à un radar marin Garmin) (page 63).
Météo	(Amérique du Nord uniquement) permet de configurer et d'afficher divers paramètres météo, y compris les précipitations, les prévisions, la pêche, l'état de la mer et la visibilité (disponible uniquement si le traceur est connecté à un module météo et si vous disposez d'un abonnement XM®). Consultez les suppléments *XM WX Satellite Weather® et XM Satellite Radio* (Amérique du Nord uniquement).
Configurer	permet d'afficher et de modifier les paramètres de votre traceur et de votre système (page 51).
Homme à la mer	permet de marquer votre position actuelle en tant que waypoint et de définir un cap de retour vers la position marquée (page 33).

Cartes et vues 3D

Tous les traceurs GPSMAP séries 4000/5000 sont fournis avec une carte de base. Les traceurs GPSMAP 4208, 4210, 4212, 5208, 5212 et 5215 intègrent une carte BlueChart g2 détaillée du littoral des eaux territoriales des Etats-Unis. Les cartes et cartes 3D répertoriées ci-dessous sont disponibles sur le traceur.

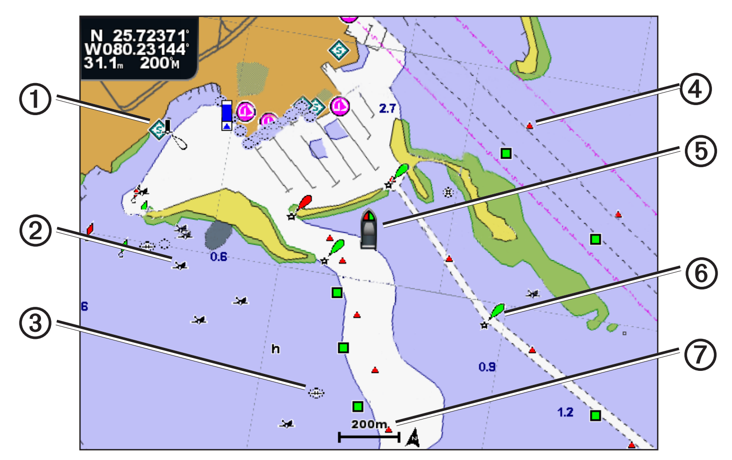
REMARQUE : les cartes Mariner's Eye 3D et Fish Eye 3D ne sont disponibles que si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision (page 21). La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

Cap	Description
Carte de navigation	affiche les données de navigation disponibles sur les cartes préchargées et depuis les cartes supplémentaires, le cas échéant. Ces données comprennent les bouées, les feux, les câbles, les sondages de profondeur, les marinas et les stations d'observation des marées dans une vue de dessus (page 5).
Perspective 3D	affiche une vue de dessus et de l'arrière de votre bateau pour une aide visuelle à la navigation (page 19).
Mariner's Eye 3D	affiche une vue tri-dimensionnelle détaillée de dessus et de l'arrière de votre bateau pour une aide visuelle à la navigation (page 22).
Fish Eye 3D	offre une vue sous marine qui représente le fond selon les informations de la carte (page 23).
Carte de pêche	supprime les données de navigation de la carte et augmente les contours inférieurs pour l'identification des profondeurs (page 24).
Recouvrement radar	superpose les informations radar à la carte de navigation ou de pêche (page 73).

Carte de navigation

Utilisez la carte de navigation pour planifier votre itinéraire, afficher des informations cartographiques et faciliter la navigation.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation**.



Carte de navigation avec données BlueChart g2 Vision

①	Services maritimes	⑤	Votre bateau
②	Epave exposée	⑥	Bouée
③	Epave submergée	⑦	Echelle de zoom
④	Balise		

Zoom avant et zoom arrière sur la carte

Le niveau de zoom est indiqué par l'échelle située dans la partie inférieure de la carte de navigation (200m). La barre située en dessous de l'échelle représente la distance sur la carte.

- Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur les touches de **portée** (-/+) pour effectuer un zoom avant ou arrière.
- Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez les boutons – et + pour effectuer un zoom avant ou arrière.

Symboles des cartes

Les cartes BlueChart g2 et BlueChart g2 Vision ont recours à des symboles graphiques qui suivent les normes cartographiques américaines et internationales. Voici quelques symboles courants supplémentaires que vous pouvez voir à l'écran.

Icône	Description
	Station d'observation des courants
	Informations
	Services maritimes
	Station d'observation des marées
	Photo de dessus disponible
	Photo en perspective disponible

Par ailleurs, la plupart des cartes sont dotées des fonctionnalités suivantes : lignes de contour de profondeur (les eaux profondes sont représentées en blanc), zones intertidales, sondages sur place (comme représentés sur la carte papier d'origine), symboles et aides à la navigation, obstructions et zones de câblage.

Navigation vers un point de la carte

⚠ ATTENTION

La fonction Auto guidage de la carte de données BlueChart g2 Vision est basée sur des informations de carte électronique. Ces données ne garantissent pas un itinéraire dénué d'obstacles. Comparez avec soin le parcours à tous les signaux visuels, et évitez les terres, hauts-fonds ou autres obstacles pouvant se trouver sur votre trajectoire.

Lors de l'utilisation de l'option Rallier, un parcours direct et un parcours corrigé peuvent passer sur des terres ou un haut-fond. Utilisez les signaux visuels et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres objets dangereux.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou une carte BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez la position que vous souhaitez atteindre.
4. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
5. Sélectionnez une option :
    - Sélectionnez **Rallier** pour naviguer directement vers la position.
    - Sélectionnez **Itinéraire vers** pour créer un itinéraire vers cette position qui prenne en compte les changements de direction (page 34).
    - Sélectionnez **Guidage vers** pour utiliser l'option Auto guidage (page 26).
6. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.

    REMARQUE : lorsque vous utilisez l'autoguidage, une ligne de couleur grise sur une partie de la ligne magenta indique que l'autoguidage ne peut effectuer aucun calcul sur cette partie de l'itinéraire. Ceci est dû aux paramètres de profondeur et de hauteur minimales de sécurité (page 53).
7. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Panoramique de la carte de navigation ou de pêche

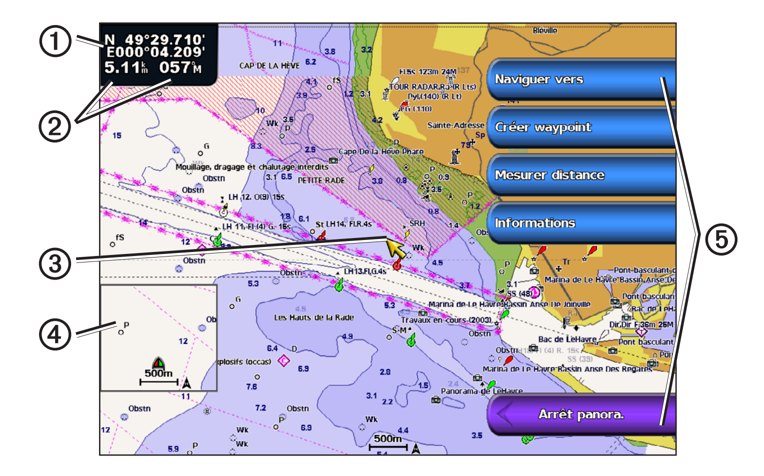
Vous pouvez effectuer un panoramique à partir de votre position actuelle vers d'autres zones de la carte de navigation, de la carte de pêche ou du recouvrement radar.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou une carte BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche. Le recouvrement radar est disponible lorsqu'une connexion à un radar compatible est établie.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.

3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** pour recadrer la carte.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez et faites glisser l'écran de navigation pour recadrer la carte.

   Lorsque le panoramique atteint le bord de la carte, l'écran avance pour couvrir de façon continue l'ensemble de la carte. L'icône de position ( ) demeure à l'emplacement actuel. Si l'icône de position quitte la carte lorsque vous effectuez un recadrage, une petite fenêtre (carte grande échelle) apparaît sur la gauche de l'écran de sorte que vous puissiez connaître votre position actuelle. Les coordonnées du curseur apparaissent dans le coin supérieur gauche de la carte, de même que la distance et le relèvement du curseur à partir de votre position actuelle.



①	Coordonnées du curseur
②	Distance et relèvement du curseur par rapport à l'emplacement actuel
③	Curseur
④	Carte grande échelle
⑤	Options panoramiques

4. Sélectionnez **Arrêter le panoramique** pour arrêter le recadrage et ramener l'écran sur votre position actuelle.

Affichage d'une carte grande échelle

Vous pouvez choisir d'afficher une carte grande échelle sur la carte de navigation ou de pêche.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 ou BlueChart g2 Vision préprogrammée ou en procédant à la mise à jour de la carte intégrée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Carte grande échelle**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Activé** pour afficher une carte grande échelle en permanence.
   - Sélectionnez **Désactivé** pour ne jamais afficher de carte grande échelle.
   - Sélectionnez **Automatique** pour afficher une carte grande échelle lors du recadrage, uniquement lorsque l'icône de position ( ) n'est plus visible à l'écran.

Configuration de l'aspect des symboles de waypoint

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Waypoints et tracés** > **Affichage waypoint**.
4. Sélectionnez un symbole de waypoint.

5. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Etiquette** pour afficher le nom et le symbole.
   - Sélectionnez **Commentaire** pour afficher tous les commentaires que vous avez ajoutés.
   - Sélectionnez **Symbole** pour afficher uniquement le symbole.
   - Sélectionnez **Masquer** pour masquer le symbole.

Définition de la couleur du tracé actif

Reportez-vous à la page 37.

Affichage ou masquage des tracés en couleur

Vous pouvez préciser la couleur des tracés (page 37), puis afficher ou masquer tous les tracés de cette couleur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Waypoints et tracés** > **Affichage des tracés**.
4. Sélectionnez une couleur pour afficher ou masquer tous les tracés de cette couleur.

Affichage des informations relatives à la position et aux objets sur une carte

Vous pouvez afficher des informations sur une position ou un objet sur la carte de navigation ou de pêche.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez une position ou un objet.

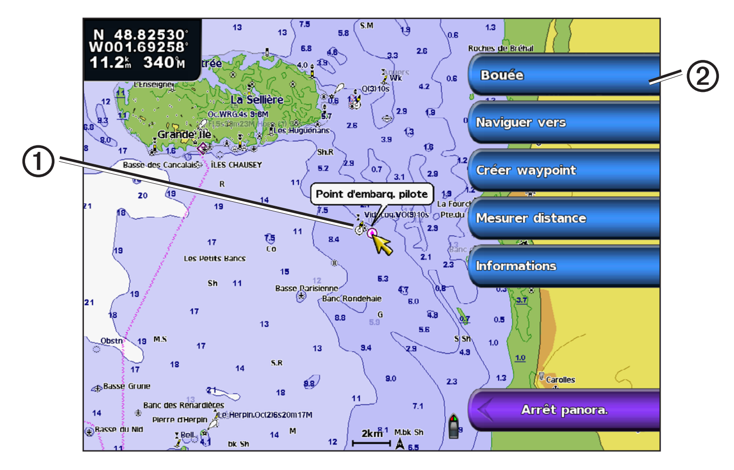
   Une liste d'options apparaît à droite de la carte. Les options disponibles varient en fonction de la position ou de l'objet sélectionné.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Consulter** pour afficher des détails sur les objets situés à proximité du curseur. (L'option **Consulter** n'est pas visible si le curseur n'est pas placé à proximité d'un objet. Si le curseur n'est à proximité que d'un seul objet, le nom de ce dernier apparaît).
   - Sélectionnez **Naviguer jusqu'à** pour naviguer vers la position sélectionnée (page 6).
   - Sélectionnez **Création de waypoint** pour marquer un waypoint à l'emplacement du curseur.
   - Sélectionnez **Mesurer distance** pour afficher la distance et le relèvement de l'objet à partir de votre position actuelle. Les informations apparaissent dans l'angle supérieur gauche de l'écran. Sélectionnez **Définir référence** pour effectuer les mesures à partir d'une position différente de votre position actuelle.
   - Sélectionnez **Informations** pour afficher le calendrier des marées (page 42), les courants (page 43), l'almanach astronomique (page 44), les notes sur la carte ou les informations sur les services locaux à côté du curseur.
   - Sélectionnez **Arrêter le pointage** pour faire disparaître le pointeur de l'écran. Sélectionnez **Arrêter le panoramique** pour arrêter le recadrage et ramener l'écran sur votre position actuelle.

Affichage d'informations supplémentaires sur les objets

Vous pouvez afficher des informations sur les éléments de la carte, sur les waypoints et sur les cartes.

REMARQUE : les cartes Mariner's Eye 3D et Fish Eye 3D ne sont disponibles que si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision (page 21). La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez un objet ①.



4. Sélectionnez le bouton portant le nom de l'élément pour afficher les informations correspondantes ②.

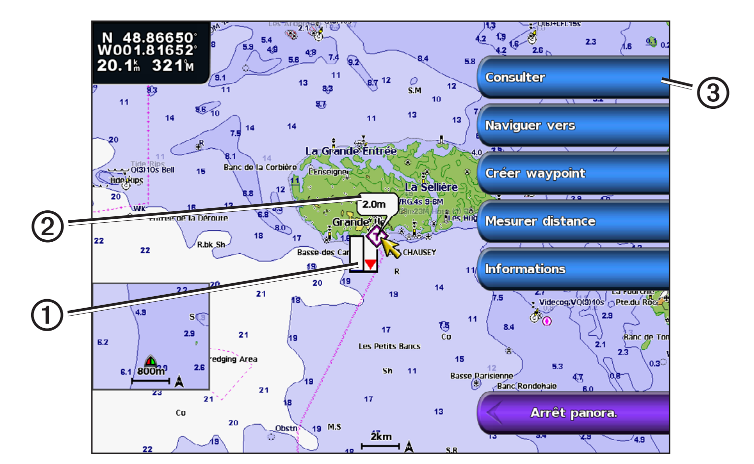
Affichage des informations de la station d'observation des marées

Les informations de la station d'observation des marées apparaissent sur la carte avec une icône de station d'observation des marées (). Vous pouvez visualiser un graphique détaillé d'une station d'observation des marées pour vous aider à prévoir le niveau de marée à des heures différentes ou à des jours différents (page 42).

REMARQUE : les icônes de carte de pêche et de station d'observation des marées sont disponibles avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez une icône de station d'observation des marées.

   Le sens des marées ① et les informations sur le niveau de marée ② s'affichent près de l'icône.



4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez le bouton portant le nom de la station ③.
   - Sélectionnez **Consulter** si plusieurs éléments figurent à proximité, puis sélectionnez le bouton portant le nom de la station.

Affichage et configuration des informations de marées et des courants

Vous pouvez afficher les informations sur la marée et les courants sur la carte de navigation ou de pêche.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez **Paramétrage cartographique**.
5. Sélectionnez **Marées/Courants**.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Activé** pour afficher les indicateurs de stations de courant et de stations d'observation des marées sur la carte, ou sélectionnez **Désactivé** pour les masquer.
   - Sélectionnez **Animé** pour afficher les indicateurs animés de station d'observation des marées et les indicateurs animés de sens des courants sur la carte (page 26).

Affichage des détails sur l'aide à la navigation

Vous pouvez afficher divers types d'aide à la navigation, y compris les balises, les feux et les obstructions à partir des cartes de navigation, de pêche, Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D. Reportez-vous à la page 13 pour configurer l'aspect des symboles d'aide à la navigation.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D n'est disponible que si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision (page 21). La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D** ou **Vue 3D**.
3. Sélectionnez une aide à la navigation avec le curseur.

   Une option décrivant l'aide à la navigation apparaît, par exemple **Balise** ou **Feu**.
4. Sélectionnez le nom de l'aide à la navigation (ou **Consulter**, puis le nom de l'aide à la navigation) pour afficher des informations détaillées sur cette aide à la navigation.

Aspect des cartes de navigation

Modification de l'orientation de la carte

Vous pouvez définir la perspective de la carte sur la carte de navigation ou de pêche.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez **Paramétrage cartographique**.
5. Sélectionnez **Aspect des cartes**.
6. Sélectionnez **Orientation**.
7. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Nord en haut** pour définir le haut de la carte sur un cap Nord.
   - Sélectionnez **Cap vers le haut** pour définir le haut de la carte conformément aux données de cap transmises par le gyrocompas, également appelé cap magnétique, ou pour utiliser les données de cap GPS. La ligne de foi apparaît verticalement sur l'écran.
   - Sélectionnez **Parcours vers le haut** pour définir la carte de sorte que la direction de navigation soit toujours orientée vers le haut.

Modification du détail du niveau de zoom de la carte

Vous pouvez régler la quantité de détails affichés sur les cartes de navigation et de pêche suivant différents niveaux de zoom.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Détail**.
4. Sélectionnez un niveau de détail.

Sélection d'un planisphère

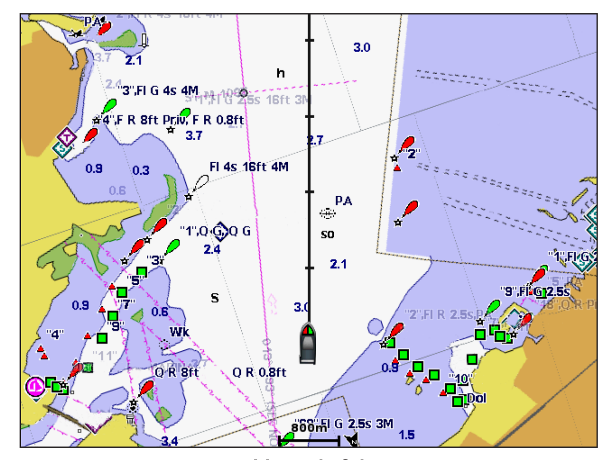
Vous pouvez utiliser un planisphère de base ou des images satellites sur la carte de navigation ou de pêche.

REMARQUE : les icônes de carte de pêche et d'image satellite sont disponibles si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. Le planisphère de base est disponible sur tous les traceurs GPSMAP série 4000/5000.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Planisphère** > **Complet** pour afficher les images satellites sur la carte.
   - Sélectionnez **Planisphère** > **De base** pour afficher les données cartographiques de base sur la carte.

Affichage et configuration de la ligne de foi

La ligne de foi est une extension, tracée sur la carte, de l'étrave du bateau dans la direction du voyage. Vous pouvez configurer l'aspect de la ligne de foi pour la carte de navigation ou de pêche ou le recouvrement radar.



Ligne de foi

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de Navigation**, **Carte de pêche** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** sur la carte de navigation ou de pêche.
   - Sélectionnez **Configurer** > **Paramétrage cartographique** dans l'écran Recouvrement radar.
5. Sélectionnez **Ligne de foi** > **Affichage**.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Distance** > **Modifier distance**. Saisissez la distance à l'extrémité de la ligne de foi. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Heure** > **Modifier l'heure**. Saisissez le temps nécessaire jusqu'à ce que vous atteigniez l'extrémité de la ligne de foi. Sélectionnez **Terminé**.

Sélection de la source de la ligne de foi

La source d'affichage de la ligne de foi sur le traceur dépend du paramètre de la source de la ligne de foi (**Auto** ou **Cap GPS**) et de la disponibilité ou non d'informations de cap provenant d'un gyrocompas.

- Si un gyrocompas renvoie des informations de cap et que la source du cap est définie sur **Auto**, la ligne de foi comme l'icône du véhicule sont alignées sur le cap indiqué par le gyrocompas.
- Si un gyrocompas renvoie des informations de cap et que la source du cap est définie sur **Cap GPS**, la ligne de foi est alignée sur le cap GPS, mais l'icône du véhicule est alignée sur le cap indiqué par le gyrocompas.
- En l'absence d'informations de cap provenant d'un gyrocompas, la ligne de foi comme l'icône du véhicule sont alignées sur le cap GPS.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez **Paramétrage cartographique**.
5. Sélectionnez **Aspect des cartes** > **Ligne de foi** > **Source**.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Cap GPS**.
   - Sélectionnez **Auto**.

Affichage et configuration des sondages de profondeur du point

Sur la carte de navigation, vous pouvez activer les sondages sur place et définir une profondeur dangereuse.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Profondeur du point** > **Activé**.
2. Sélectionnez **Profondeurs du point** > **Dangereux**.
3. Saisissez une profondeur dangereuse.
4. Sélectionnez **Terminé**.

Configuration de l'ombrage de profondeur

Vous pouvez personnaliser l'aspect de l'ombrage de profondeur sur la carte de navigation.

REMARQUE : l'ombrage de profondeur est disponible avec une carte de données BlueChart g2 ou BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Ombrage sécurité**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Manuel** (ou **Modifier profondeur**), entrez la profondeur et sélectionnez **Terminé**. Sur la carte, les zones dont la profondeur est moins importante que la valeur indiquée sont ombrées de bleu, tandis que les zones dont la profondeur est supérieure à cette valeur sont ombrées de blanc. Le contour est toujours tracé en fonction de la profondeur sélectionnée ou à une profondeur supérieure.
   - Sélectionnez **Auto** pour utiliser la profondeur de la carte BlueChart g2 ou BlueChart g2 Vision.

Affichage et configuration des symboles d'aide à la navigation

Vous pouvez afficher et configurer l'aspect des symboles d'aide à la navigation sur la carte de navigation ou de pêche, ou le recouvrement radar.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Symboles**.
    - Sélectionnez **Carte de pêche** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes**.
    - Sélectionnez **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Symboles**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Taille aides à la navigation** pour définir la taille des symboles d'aide à la navigation affichés sur la carte. Sélectionnez une taille.
    - Sélectionnez **Type aides à la navigation** > **NOAA** pour afficher le symbole d'aide à la navigation NOAA défini sur la carte.
    - Sélectionnez **Type aides à la navigation** > **IALA** pour afficher le symbole d'aide à la navigation IALA défini sur la carte.

Affichage de détails supplémentaires sur la carte

Vous pouvez afficher les points d'intérêt terrestres, les secteurs de feux, les limites de cartes et les points photo sur la carte de navigation.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Symboles**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **POI terrestres** > **Activé** pour afficher les points d'intérêt (POI) terrestres.
    - Sélectionnez **Secteurs de feux** pour afficher le secteur dans lequel un feu de navigation est visible. Sélectionnez **Activé** pour afficher les secteurs de feux en permanence ou **Auto** pour permettre au traceur de filtrer automatiquement les secteurs de feux en fonction du niveau de zoom.
    - Sélectionnez **Limites de cartes** > **Activé** pour afficher la zone que les cartes couvrent lorsque vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision.
    - Sélectionnez **Points photo** > **Activé** pour afficher les icônes d'appareil photo lorsque vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. Ceci permet d'afficher des photos aériennes des monuments (page 26).

Modification de l'icône du véhicule

Vous pouvez sélectionner un bateau ou un triangle grand, moyen ou petit format comme icône de véhicule sur la carte.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Aspect des cartes** > **Symboles** > **Icône du véhicule**.
2. Sélectionnez l'icône de votre choix pour représenter votre bateau sur la carte de navigation et la carte de pêche.

Affichage des points de service maritime

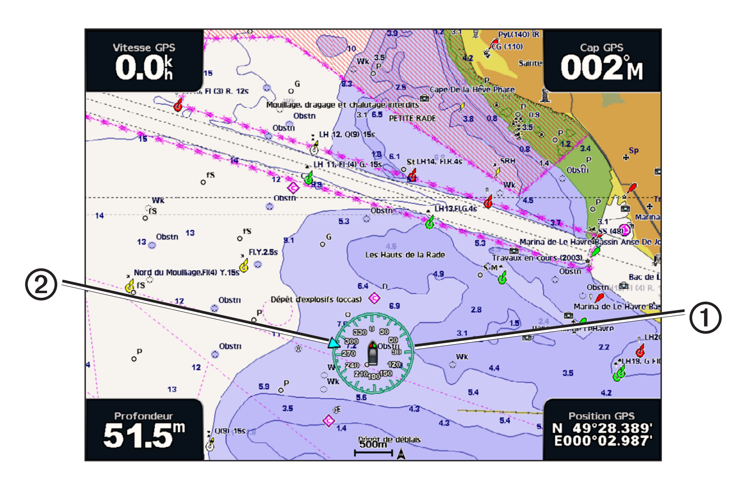
Les points de service désignent les endroits où l'entretien et les réparations maritimes sont possibles.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Points de service** > **Activé**.

Affichage et configuration des roses

Sur la carte de navigation ou la carte de pêche, vous pouvez afficher une rose des vents ➀ autour de votre bateau, indiquant la direction du compas orienté sur le cap du bateau. La direction du vent réel ou du vent apparent s'affiche ➁ si le traceur est connecté à un capteur de vent marin compatible.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.



1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Roses**.
4. Sélectionnez un type de rose (**Vent réel**, **Vent apparent** ou **Compas**).

Affichage des autres navires

Reportez-vous à la section « Configuration de l'aspect des autres navires » (page 58).

Affichage et configuration des barres de données

Reportez-vous à la section « Barres de données » (page 56).

Utilisation de waypoints

Reportez-vous à la section « Waypoints » (page 32).

Utilisation des tracés

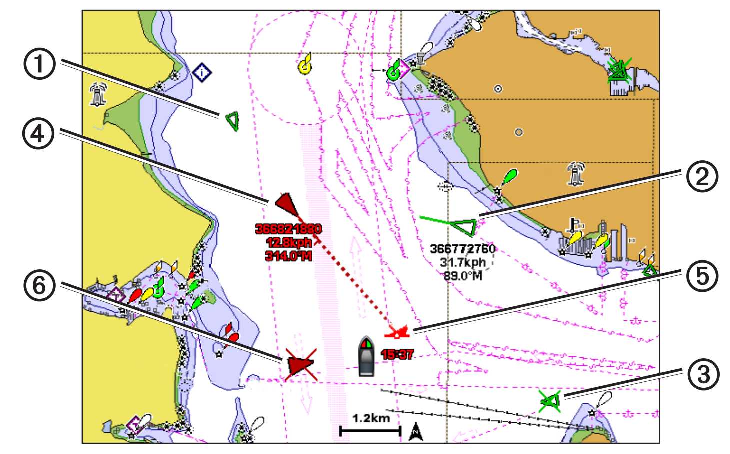
Reportez-vous à la section « Tracés » (page 36).

Récepteur AIS

Le récepteur AIS (Automatic Identification System) vous permet d'identifier et de suivre d'autres navires.

A propos du récepteur AIS

Le récepteur AIS vous avertit du trafic de la zone. Lorsqu'il est relié à un périphérique AIS externe, le traceur peut indiquer certaines informations AIS sur d'autres navires à portée, dès l'instant que ces derniers sont équipés d'un transpondeur et qu'ils transmettent activement des informations AIS. Les informations sur chaque navire comprennent le code MMSI (Maritime Mobile Service Identity), la position, la vitesse GPS, le cap GPS, le temps écoulé depuis la dernière position signalée du navire, l'approche la plus près et le temps d'approche le plus près.



Ciblage AIS sur la carte de navigation

Symboles de ciblage AIS

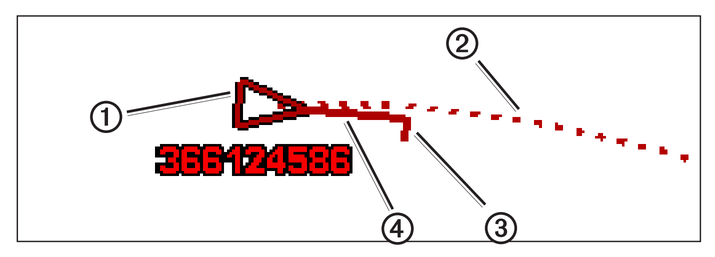
	Symbole	Description
①		Navire AIS. Le navire transmet des informations AIS. Le sens vers lequel pointe le triangle indique le sens dans lequel se déplace le navire AIS.
		La cible AIS est sélectionnée.
②		La cible AIS est activée. La cible apparaît plus grande sur le graphique. Une ligne verte reliée à la cible indique le cap de la cible. Le MMSI, la vitesse et la direction du navire sont précisés sous la cible si l'affichage des détails est configuré sur **Afficher** (page 16). Une bannière de message apparaît en cas de perte de la transmission AIS du navire.
③		La cible AIS est perdue. Une croix **X** verte indique la perte de la transmission AIS du navire. Le traceur affiche une bannière de message vous invitant à préciser si vous souhaitez continuer à suivre le navire. Si vous interrompez le suivi du navire, le symbole de cible perdue disparaît de la carte ou de la carte 3D.
④		Une cible AIS dangereuse est à portée. La cible clignote, une alarme retentit et une bannière de message s'affiche. Une fois l'alarme reconnue, un triangle rouge auquel est reliée une ligne rouge indique la position et le cap de la cible. Si l'alarme de collision de la zone de sécurité a été **désactivée**, la cible clignote, mais aucune alarme sonore ne retentit et la bannière n'apparaît pas (page 17). Une bannière de message apparaît en cas de perte de la transmission AIS du navire.
⑤		La position de ce symbole indique le point d'approche le plus proche d'une cible dangereuse et les numéros en regard du symbole indiquent le temps jusqu'au point d'approche le plus proche de cette cible.
⑥		La cible dangereuse est perdue. Une croix **X** rouge indique la perte de la transmission AIS du navire. Le traceur affiche une bannière de message vous invitant à préciser si vous souhaitez continuer à suivre le navire. Si vous interrompez le suivi du navire, le symbole de cible dangereuse perdue disparaît de la carte ou de la carte 3D.

Cap et parcours prévu des cibles AIS activées

Lorsque les informations sur le cap et le cap suivi sont fournies par une cible AIS activée, le cap de la cible apparaît sur une carte sous la forme d'une ligne continue reliée au symbole de la cible AIS. Aucune ligne de foi n'apparaît sur une carte 3D.

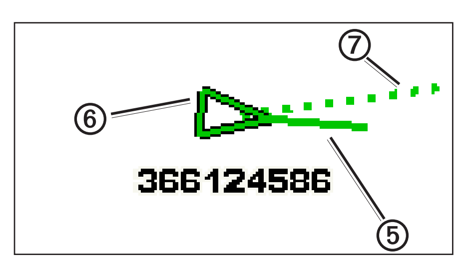
L'itinéraire prévu de la cible AIS activée apparaît sous la forme d'une ligne en pointillés sur une carte ou une carte 3D. La longueur de la ligne d'itinéraire prévue repose sur la valeur du paramètre de cap prévu (page 16). Si une cible AIS ne transmet pas d'informations sur sa vitesse ou si le navire ne se déplace pas, aucune ligne d'itinéraire prévue n'apparaît. Toute modification des informations sur la vitesse, le cap suivi ou le régime du moteur que transmet le navire peut avoir une incidence sur le calcul de la ligne d'itinéraire prévue.

Lorsque les informations sur le cap suivi, le cap et le régime du moteur sont fournies par une cible AIS activée ①, l'itinéraire prévu ② de la cible est calculé en fonction des informations sur le cap suivi et le régime du moteur. La direction dans laquelle la cible tourne, qui repose aussi sur les informations sur le régime du moteur, est indiquée par la direction de la pointe ③ à l'extrémité de la ligne de foi ④. La longueur de la pointe ne change pas.



Cible avec parcours prévu, cap et sens du changement de direction

Lorsque les informations sur le cap suivi et sur le cap ⑤ sont fournies par une cible AIS activée ⑥, mais que le régime du moteur n'est pas fourni, l'itinéraire prévu ⑦ de la cible est calculé en fonction du cap suivi.



Cible avec parcours prévu et cap

Arrêt du récepteur AIS

La réception des signaux AIS est activée par défaut.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Paramétrer** > **Autres navires** > **AIS** > **Désactivé**.

Toutes les fonctions AIS sont désactivées sur toutes les cartes et cartes 3D. Ceci comprend le ciblage et le suivi des navires AIS, les alarmes de collision résultant du ciblage et du suivi des navires AIS et l'affichage des informations sur les navires AIS.

Affichage des navires AIS et MARPA sur une carte ou une carte 3D

Le système AIS nécessite l'utilisation d'un périphérique AIS externe et les signaux émis par le transpondeur actif des autres navires. La fonction MARPA (Mini Automatic Radar Plotting Aid) nécessite un radar (page 68).

Vous pouvez configurer la façon dont les autres navires apparaissent sur une carte ou une carte 3D. Les paramètres de portée d'affichage et MARPA configurés pour une carte ou une carte 3D ne sont appliqués qu'à cette carte ou carte 3D. Les paramètres de détails, cap prévu et pistes configurées pour une carte ou carte 3D sont appliqués à toutes les cartes ou cartes 3D.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D**, **Mariner's Eye 3D** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **Configuration de l'affichage**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Afficher la portée** pour indiquer à quelle distance de votre position les navires AIS doivent apparaître. Sélectionnez une distance.
   - Sélectionnez **MARPA** > **Afficher** pour afficher les navires MARPA.
     REMARQUE : cette option n'est pas disponible dans l'écran recouvrement radar, car vous ne pouvez pas masquer les balises MARPA de cet écran (page 68).
   - Sélectionnez **Détails** > **Afficher** pour afficher les détails des navires AIS et balisés MARPA.
   - Sélectionnez **Cap prévu**, entrez la durée de cap prévue pour les navires AIS et balisés MARPA, puis sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Sillages** pour afficher le tracé des navires AIS, puis sélectionnez la longueur du tracé de sillage qui apparaît.

Activation d'une cible pour un navire AIS

REMARQUE : la carte de pêche et la carte Mariner's Eye 3D sont fournies avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D**, **Mariner's Eye 3D** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez un navire AIS.
4. Sélectionnez **Navire AIS** > **Activer la cible**.

Affichage des informations sur un navire AIS ciblé

Vous pouvez afficher l'état du signal AIS, le numéro MMSI, la vitesse GPS, le cap GPS et d'autres informations transmises sur un navire AIS ciblé.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D**, **Mariner's Eye 3D** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez un navire AIS.
4. Sélectionnez **Navire AIS**.

Désactivation d'une cible pour un navire AIS

REMARQUE : les vues de la carte de pêche et de la carte Mariner's Eye 3D sont fournies avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D**, **Mariner's Eye 3D** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez le navire AIS.
4. Sélectionnez **Navire AIS** > **Désactiver**.

Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité

L'alarme de collision de la zone de sécurité n'est utilisée qu'avec les fonctions AIS et MARPA. La fonction MARPA nécessite un radar (page 68). La zone de sécurité permet d'éviter les collisions et peut être personnalisée. Tous les paramètres d'alarme de collision de la zone de sécurité sont appliqués à l'intégralité des cartes, des cartes 3D et des modes de radar, ainsi qu'au recouvrement radar.

REMARQUE : l'alarme de collision de la zone de sécurité est définie automatiquement sur **Activé** dès que vous activez le traceur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Autres navires** > **Alarme collision** > **Activé**.

   Une bannière de message apparaît et une alarme retentit lorsqu'un objet balisé MARPA ou un navire AIS pénètre dans le cercle de la zone de sécurité de votre bateau. L'objet est également indiqué comme étant dangereux à l'écran. Le paramètre **Désactivé** désactive la bannière de message et l'alarme sonore, mais l'objet est toujours indiqué comme étant dangereux à l'écran.
2. Sélectionnez **Portée** pour définir le rayon mesuré du cercle de la zone de sécurité sur une distance de 150 m à 3 km (500 pieds à 2 milles marins ou 500 pieds à 2 miles).
3. Sélectionnez une distance.

4. Sélectionnez **Temps à** pour déclencher une alarme si la fonction AIS ou MARPA détermine qu'une cible entrera dans la zone de sécurité dans l'intervalle de temps défini (entre une et 24 minutes).
5. Sélectionnez un laps de temps.

Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D**, **Mariner's Eye 3D** ou **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **Liste** > **Afficher**.
4. Sélectionnez le type de risque à inclure dans la liste (**Tous les risques**, risques **AIS** uniquement ou risques **MARPA** uniquement).

Appel d'une cible AIS

Reportez-vous à la section « Emission d'un appel individuel normal vers une cible AIS » (page 100).

A propos des émetteurs AIS de recherche et de secours

Les émetteurs AIS de recherche et de secours (AIS-SART ou SART) sont des appareils autonomes qui transmettent des rapports de position d'urgence lorsqu'ils sont activés. Les transmissions SART diffèrent des transmissions AIS standard. Elles ne ressemblent pas aux symboles AIS standard sur le traceur. Vous ne suivez pas une transmission SART pour éviter les collisions, mais pour localiser et porter assistance à un navire.

Navigation vers une transmission SART

Lorsque vous recevez une transmission SART, un signal de détresse s'affiche.

Sélectionnez **Consulter** > **Rallier** pour commencer la navigation jusqu'à la transmission SART.

Symboles des cibles AIS-SART

Symbole	Description
	Transmission AIS-SART. Vous pouvez sélectionner ce symbole pour afficher des informations supplémentaires sur la transmission SART et lancer la navigation.
	Perte de la transmission AIS-SART.
	Test de transmission AIS-SART. Ce symbole s'affiche lorsqu'un navire teste son appareil SART. Il ne représente pas une situation d'urgence réelle. Vous pouvez désactiver les symboles et les alertes de test.
	Perte du test de transmission AIS-SART.

Activation des alertes de test de transmission AIS-SART

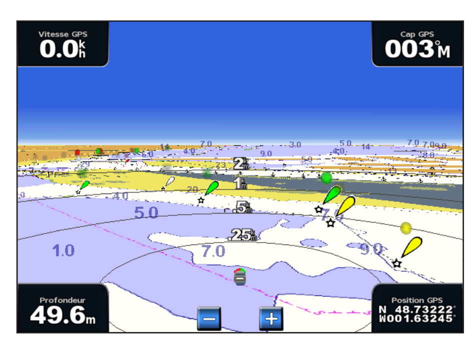
Afin d'éviter un trop grand nombre de symboles et d'alertes de test dans les zones fortement fréquentées telles que les marinas, les alertes de test AIS-SART sont ignorées par défaut. Pour tester un appareil AIS-SART, activez le traceur de façon à recevoir les alertes de test.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Autres navires** > **Test AIS SART**.

Perspective 3D

La vue Perspective 3D fournit une vue de dessus et de l'arrière du bateau (selon votre parcours) et fournit une aide visuelle à la navigation. Cette vue est utile lorsque vous naviguez à proximité de bancs, récifs, ponts ou canaux dangereux et vous permet d'identifier rapidement des itinéraires d'entrée et de sortie dans les ports ou ancrages qui ne vous sont pas familiers.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Perspective 3D**.



Perspective 3D **Carte de navigation**

Réglage de la vue

- Rapprochez la vue de votre bateau et abaissez-la vers l'eau :
  - Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur la touche de portée **(+)**.
  - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez le bouton .
- Eloignez la vue de votre bateau :
  - Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur la touche de portée **(-)**.
  - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez le bouton .

L'échelle (39%) s'affiche momentanément au bas de l'écran.

Rotation des vues Perspective 3D, Mariner's Eye 3D ou Fish Eye 3D

Vous pouvez effectuer une rotation autour de votre position actuelle dans les vues Perspective 3D, Mariner's Eye 3D ou Fish Eye 3D.

REMARQUE : les cartes Mariner's Eye 3D et Fish Eye 3D ne sont disponibles que si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision (page 21).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Mariner's Eye 3D**, **Perspective 3D** ou **Fish Eye 3D**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur la flèche gauche ou droite du **pavé directionnel** pour faire pivoter l'affichage 3D.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez et faites glisser l'écran de navigation vers la gauche ou la droite pour faire pivoter l'affichage 3D.
4. Sélectionnez **Arrêter le panoramique** pour arrêter la rotation et ramener l'écran sur votre position actuelle.

Aspect de la carte Perspective 3D

Affichage des marqueurs de distance

Les marqueurs de distance permettent de visualiser les distances sur les cartes Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Perspective 3D** ou **Mariner's Eye 3D**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Aspect des cartes** > **Marqueurs de distance** > **Activé**.

Sélection d'une largeur de ligne

Vous pouvez indiquer la largeur de la ligne de navigation sur les cartes Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

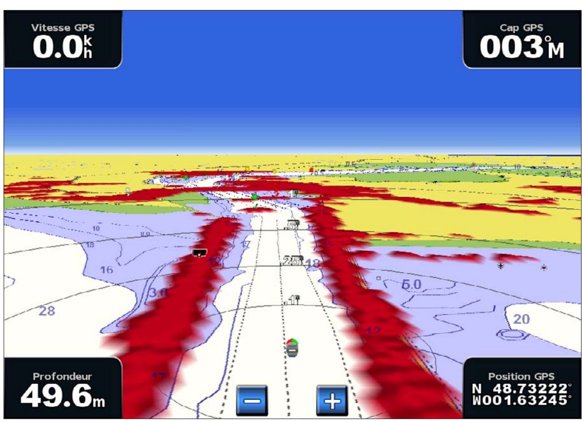
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Perspective 3D** ou **Mariner's Eye 3D**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Aspect des cartes** > **Largeur de ligne**.
4. Entrez la largeur.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Affichage du radar de surface

Le traceur doit être connecté à un radar marin pour afficher le radar de surface.

Vous pouvez afficher les données du radar à la surface de l'eau sur une carte Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.



Perspective 3D avec informations sur les radars de surface

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Perspective 3D** ou **Mariner's Eye 3D**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Radar de surface** > **Activé**.

Affichage des autres navires

Reportez-vous à la section « Configuration de l'aspect des autres navires » (page 58).

Affichage et configuration des barres de données

Reportez-vous à la section « Barres de données » (page 56).

Utilisation des waypoints et des tracés

Reportez-vous à la section « Waypoints » (page 32) ou « Tracés » (page 36).

Recouvrement radar

Lorsque vous connectez votre traceur à un radar marin Garmin en option, vous pouvez utiliser le recouvrement radar pour afficher les informations radar sur la carte de navigation ou de pêche (page 73).

BlueChart g2 Vision

Une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée en option vous permet de profiter au maximum des capacités de votre traceur. En plus de fournir une carte marine détaillée, BlueChart g2 Vision dispose des fonctionnalités suivantes :

Cap	Description
Mariner's Eye 3D	offre une vue de dessus et de l'arrière du bateau pour une aide à la navigation en trois dimensions.- La carte Mariner's Eye 3D de BlueChart g2 Vision est plus détaillée que les données préchargées (page 22).
Fish Eye 3D	offre une vue sous-marine en trois dimensions qui représente visuellement le fond sous-marin en fonction des informations de la carte (page 23).
Cartes de pêche	affiche la carte avec des contours inférieurs améliorés et sans données de navigation. Cette carte est très utile pour la pêche hauturière (page 24).
Images satellite haute résolution	offre des images satellites haute résolution pour disposer d'une vue réaliste des terres et des étendues d'eau sur la carte de navigation (page 25).
Photos aériennes	offre une vue des marinas et d'autres photos aériennes pertinentes pour la navigation afin de vous aider à visualiser les environs (page 26).
Données détaillées de routes et de points d'intérêt	affiche les routes, restaurants et autres points d'intérêt terrestres (page 26).
Autoguidage	utilise des données de carte, ainsi que les données de profondeur et de hauteur de sécurité spécifiées pour déterminer le meilleur itinéraire vers votre destination (page 26).

Cartes de données BlueChart g2 Vision

REMARQUE

Les cartes de données BlueChart g2 Vision ne sont pas étanches. Lorsque vous ne l'utilisez pas, conservez la carte dans son emballage d'origine, à l'abri du soleil et de la pluie pour ne pas risquer de l'endommager.

Les cartes de données BlueChart g2 Vision sont sensibles à l'électricité statique. Dans les environnements à faible taux d'humidité, vous devez toucher un grand objet métallique avant de saisir la carte pour ne pas risquer de l'endommager.

Vous pouvez partager les données de cartographie BlueChart g2 Vision d'une carte de données insérée dans un traceur GPSMAP série 4000 ou 5000 avec n'importe quel traceur GPSMAP séries 4000/5000/6000/7000 connecté au réseau Garmin Marine Network (page 101). La cartographie BlueChart g2 Vision n'est compatible qu'avec les traceurs GPSMAP séries 4000 et ultérieures. Les modèles de traceurs compatibles avec le réseau Garmin Marine Network (tels que le traceur GPSMAP 3000) peuvent être connectés à votre réseau, mais ne peuvent pas partager de données BlueChart g2 Vision.

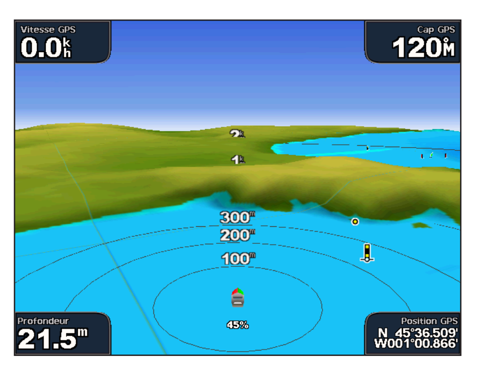
Vous ne pouvez pas transférer des données BlueChart g2 Vision de la carte de données vers votre ordinateur à des fins de sauvegarde ou d'affichage. Vous ne pouvez utiliser la carte de données que sur les appareils GPS Garmin ou Garmin HomePort™ compatibles BlueChart g2 Vision.

Vous pouvez insérer ou retirer une carte de données BlueChart g2 Vision, que votre traceur soit allumé ou éteint (page 3).

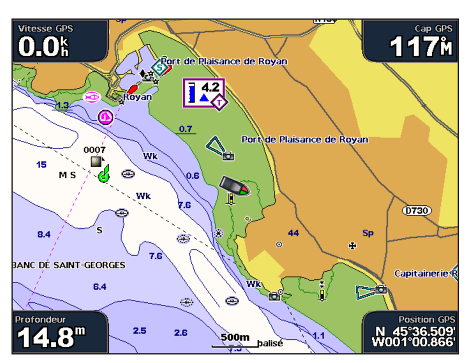
Mariner's Eye 3D

Une carte de données BlueChart g2 Vision offre une vue Mariner's Eye 3D détaillée du dessus et de l'arrière de votre bateau (en fonction de votre itinéraire) et fournit une aide visuelle à la navigation. Cette vue est utile lorsque vous naviguez à proximité de bancs, récifs, ponts ou canaux dangereux et permet d'identifier rapidement des itinéraires d'entrée et de sortie dans les ports ou ancrages qui ne vous sont pas familiers.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Mariner's Eye 3D**.



Mariner's Eye 3D avec marqueurs de distance



Carte de navigation

Réglage de la vue

Reportez-vous à la section « Réglage de la vue » (page 19).

Affichage des détails sur l'aide à la navigation

Reportez-vous à la section « Affichage des détails sur l'aide à la navigation » (page 10).

Aspect des cartes Mariner's Eye 3D

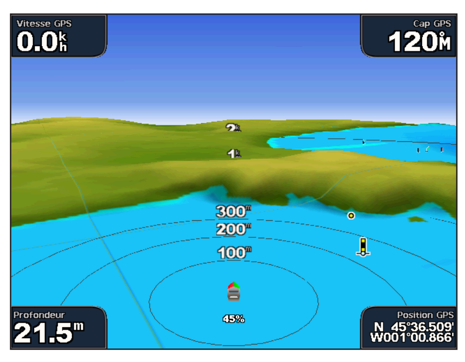
Personnalisation de l'aspect du terrain 3D

Vous pouvez sélectionner la façon dont les données de carte sont affichées sur un terrain 3D.

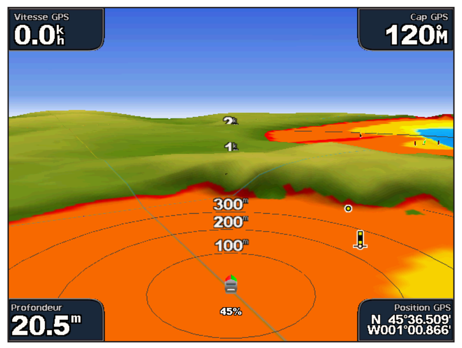
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Mariner's Eye 3D** > **Menu** > **Aspect des cartes** > **Style**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Classique** afin d'utiliser des codes couleurs pour indiquer les terrains 3D.
   - Sélectionnez **Cartes** pour afficher les informations de carte en vue 3D.
   - Sélectionnez **Photos** pour afficher des images satellites et des informations de carte en vue 3D.

Affichage ou masquage des couleurs danger

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Mariner's Eye 3D** > **Menu** > **Aspect des cartes** > **Couleurs danger**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Activé** pour afficher les hauts-fonds et la terre selon une échelle de couleurs. La couleur bleue indique les eaux profondes, le jaune les eaux peu profondes et le rouge les eaux très peu profondes.
   - Sélectionnez **Désactivé** pour afficher la terre vue de la mer.



Mariner's Eye 3D, couleurs danger désactivées



Mariner's Eye 3D, couleurs danger activées

Affichage des marqueurs de distance

Reportez-vous à la section « Affichage des marqueurs de distance » (page 19).

Sélection de l'aspect de la profondeur de sécurité

Vous pouvez définir l'aspect d'une profondeur de sécurité pour la carte Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : ce paramètre n'affecte que l'aspect des couleurs danger de la carte Mariner's Eye 3D. Il n'a aucune incidence sur le paramètre Auto guidage de la profondeur de sécurité (page 53) ou sur le paramètre d'alarme de haut-fond du sondeur (page 94).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Mariner's Eye 3D** > **Menu** > **Aspect des cartes** > **Profondeur de sécurité**.
2. Entrez la profondeur.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Sélection d'une largeur de ligne

Reportez-vous à la section « Sélection d'une largeur de ligne » (page 20).

Affichage des autres navires

Reportez-vous à la section « Configuration de l'aspect des autres navires » (page 58).

Affichage du radar de surface

Reportez-vous à la section « Affichage du radar de surface » (page 20).

Affichage et configuration des barres de données

Reportez-vous à la section « Barres de données » (page 56).

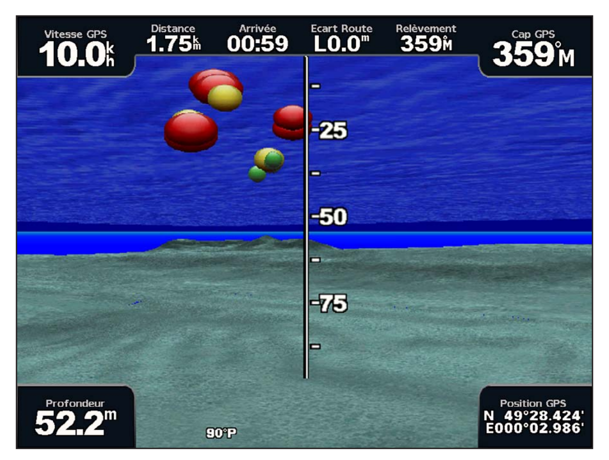
Utilisation des waypoints et des tracés

Reportez-vous à la section « Waypoints » (page 32) ou « Tracés » (page 36).

Fish Eye 3D

A l'aide des lignes de contour de profondeur de la cartographie BlueChart g2 Vision, la fonction Fish Eye 3D fournit une vue sous-marine du fond marin ou du fond des lacs.

Les cibles suspendues (comme les poissons) sont indiquées par des sphères rouges, vertes et jaunes. Le rouge indique les plus grosses cibles et le vert les plus petites.



Fish Eye 3D

Réglage de la vue

Reportez-vous à la section « Réglage de la vue » (page 19).

Aspect des cartes Fish Eye 3D

Indication de la direction de la carte Fish Eye 3D

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Afficher**.
2. Sélectionnez **Proue**, **Poupe**, **Bâbord** ou **Tribord**.

Affichage d'un cône de sondeur sur la carte

Vous pouvez afficher un cône qui indique la zone couverte par votre sonde.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Cône de sondeur** > **Activé**.

Affichage des cibles suspendues

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Symboles de poissons** > **Activé**.

Affichage des tracés

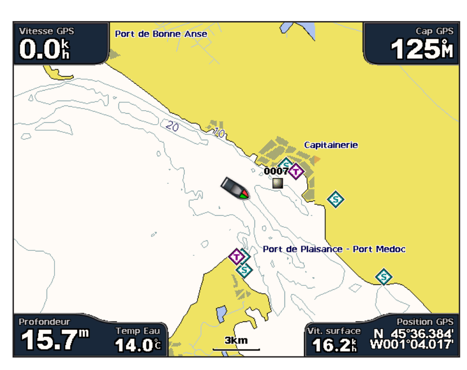
Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Tracés** > **Activé**.

Affichage des barres de données

Reportez-vous à la section « Barres de données » (page 56).

Carte de pêche

Utilisez les cartes de pêche pour obtenir une vue détaillée des contours inférieurs et des sondages de profondeur sur la carte.



Carte de pêche



Carte de navigation

Les cartes de pêche utilisent des données bathymétriques détaillées sur une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée, et représentent un atout considérable pour la pêche hauturière.

Aspect des cartes de pêche

Utilisation de waypoints

Reportez-vous à la section « Waypoints » (page 32).

Utilisation des tracés

Reportez-vous à la section « Tracés » (page 36).

Affichage des autres navires

Reportez-vous à la section « Configuration de l'aspect des autres navires » (page 58).

Affichage des aides à la navigation

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de pêche** > **Menu** > **Aides à navigation** > **Activé**.

Affichage des barres de données

Reportez-vous à la section « Barres de données » (page 56).

Affichage des images satellites sur la carte de navigation

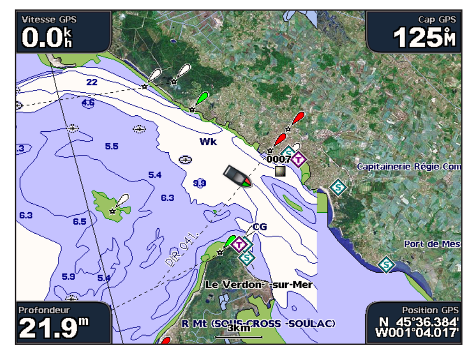
Vous pouvez obtenir des images satellites haute résolution sur la terre, la mer ou les deux parties de la carte de navigation lorsque vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

REMARQUE : une fois activées, les images satellites haute résolution ne sont présentes qu'à des niveaux de zoom faibles. Si vous ne pouvez pas voir les images haute résolution dans votre région BlueChart g2 Vision, vous pouvez effectuer un zoom en sélectionnant la touche de portée **(+)** (GPSMAP série 4000) ou le bouton ➕ (GPSMAP série 5000). Vous pouvez également définir un niveau de détail plus élevé en modifiant le détail du niveau de zoom de la carte (page 11).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Carte de navigation** > **Menu** > **Paramétrage cartographique** > **Photos**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Terre seulement** pour afficher les informations de carte standard sur l'eau avec des photos recouvrant la terre.
   - Sélectionnez **Carte photo** pour afficher les photos sur l'eau et la terre avec un niveau d'opacité spécifié. Sélectionnez et maintenez le bouton **Haut** ou **Bas** enfoncé pour régler l'opacité des photos. Plus le pourcentage est élevé, plus les photos satellites couvrent les terres et les étendues d'eau.



Recouvrement de photos désactivé



Recouvrement de photos Terre seulement



Carte photo à 50 %



Carte photo à 100 %

Affichage de photos aériennes de repères

Pour pouvoir afficher des photos aériennes sur la carte de navigation, vous devez activer le paramètre Points photo (page 13).

Les cartes de données BlueChart g2 Vision préprogrammées contiennent des photographies aériennes de nombreux repères, marinas et ports. Utilisez ces photos pour vous aider à vous orienter dans votre environnement ou pour vous familiariser avec une marina ou un port avant votre arrivée.

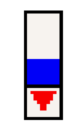
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation**.
2. Sélectionnez une icône d'appareil photo.
    - Une icône d'appareil photo standard ( ) indique une photo prise à la verticale.
    - Une icône d'appareil photo avec un cône ( ) indique une photo en perspective. La photo a été prise à partir de l'emplacement de l'appareil photo, pointé dans la direction du cône.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Photo aérienne**.

REMARQUE : appuyez sur les touches de portée **(-/+)** (GPSMAP série 4000) ou touchez ou (GPSMAP série 5000) pour effectuer un zoom arrière ou avant lorsque vous affichez une photo aérienne en mode plein écran.

Indicateurs animés des marées et des courants

Vous pouvez afficher les indicateurs de sens des courants et de station d'observation des marées sur la carte de navigation ou de pêche. Pour ce faire, les informations sur la station d'observation des marées et la direction des courants doivent être disponibles sur la carte préchargée ou dans la région BlueChart g2 Vision. Vous devez également sélectionner la valeur Animé pour le paramètre Marées/Courants (page 10).

Un indicateur de station d'observation des marées apparaît sur la carte sous la forme d'un graphique à barres avec une flèche. Une flèche rouge pointant vers le bas indique une marée descendante tandis qu'une flèche bleue pointant vers le haut indique une marée montante. Lorsque vous déplacez le curseur sur l'indicateur de station d'observation des marées, la hauteur de la marée au niveau de la station s'affiche au-dessus de l'indicateur de la station.



Station d'observation des marées à marée descendante

Les indicateurs de sens des courants prennent la forme de flèches sur la carte. Le sens de chaque flèche indique le sens du courant à l'emplacement spécifique sur la carte. La couleur de la flèche indique la plage de vitesse du courant à cette position. Lorsque vous déplacez le curseur sur l'indicateur de sens des courants, la vitesse spécifique du courant à cette position apparaît au-dessus de l'indicateur de sens.

Indicateur de sens	Couleur	Plage de vitesse actuelle
	Jaune	0 à 1 nœud
	Orange	1 à 2 nœuds
	Rouge	2 nœuds minimum

Affichage des informations de la station actuelle

Reportez-vous à la section « Informations sur les courants » (page 43).

Routes détaillées et données de point d'intérêt

BlueChart g2 Vision contient des données de routes et de points d'intérêt qui comprennent des routes et des points d'intérêt côtiers très détaillés (comme des restaurants, des hôtels, des attractions locales, etc.).

Recherche et navigation vers des points d'intérêt

Reportez-vous à la section « Où aller ? » (page 39).

Autoguidage

L'auto guidage crée et suggère automatiquement le meilleur itinéraire vers une destination en fonction des informations disponibles sur la carte BlueChart g2 Vision. L'auto guidage est disponible lorsque vous naviguez jusqu'à une destination à l'aide de la fonction Guidage vers (page 32).

Configuration des paramètres d'auto guidage

Reportez-vous à la section « Configurations de la ligne d'auto guidage » (page 53).

Pages combinées

A propos des pages combinées

L'écran Pages combinées affiche une combinaison de différents écrans en même temps. Le nombre d'options disponibles sur cet écran dépend des périphériques réseau en option que vous avez connectés à votre traceur et du fait que vous utilisiez ou non une carte de données BlueChart g2 Vision en option. Vous pouvez combiner jusqu'à trois écrans pour la série GPSMAP 4000 et jusqu'à quatre pour la série GPSMAP 5000.

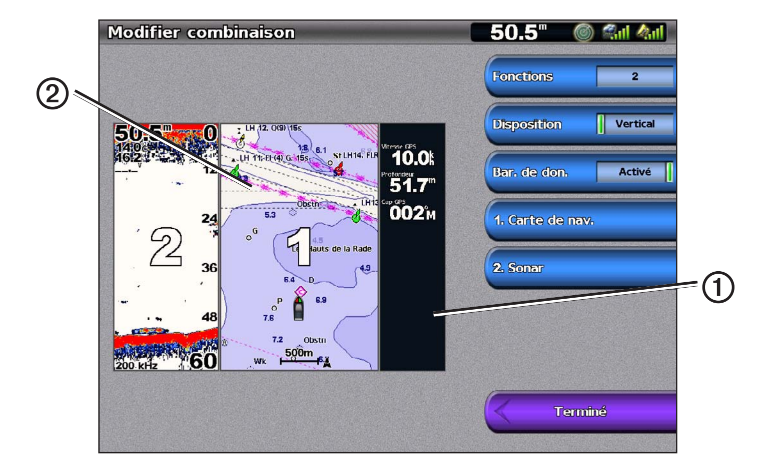
Configuration des pages combinées

Sélection de pages combinées

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.

Personnalisation des pages combinées

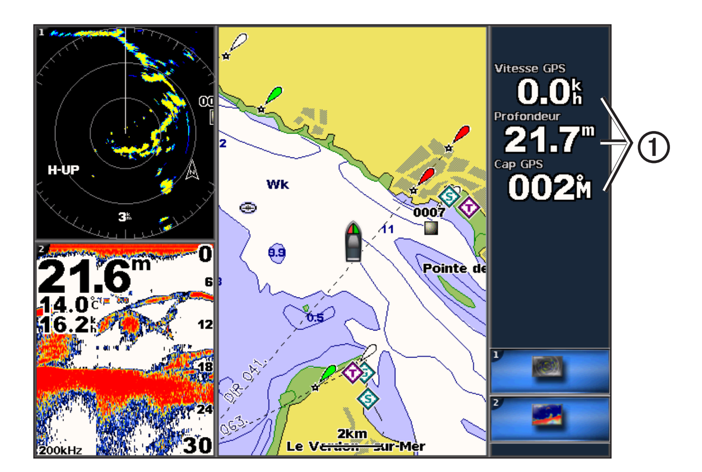
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez **Menu** > **Modifier combinaison**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Fonctions** pour sélectionner le nombre d'écrans combinés. Sélectionnez un nombre.
   - Sélectionnez **Disposition** > Verticale pour disposer les écrans verticalement.
   - Sélectionnez **Disposition** > **Horizontale** pour disposer les écrans horizontalement.
   - Sélectionnez **Barre de données** > **Activée** pour afficher la barre verticale ① qui contient les champs de données.
   - Sélectionnez une option numérotée, telle que **1. Carte de navigation** ou **2. Sondeur** dans l'image ci-dessous, pour modifier le type d'informations affichées sur l'écran correspondant ②.
5. Sélectionnez **Terminé**.



Champs de données de l'écran Pages combinées

Les champs de données peuvent apparaître sur les écrans des pages combinées. Ils fournissent des informations en temps réel qui peuvent être consultées d'un seul coup d'œil. Le recouvrement des données pour chaque page combinée peut être configuré indépendamment.

De nombreux recouvrements de données d'écrans combinés sont disponibles. Vous pouvez sélectionner les champs de données ② à afficher sur chaque recouvrement de données.

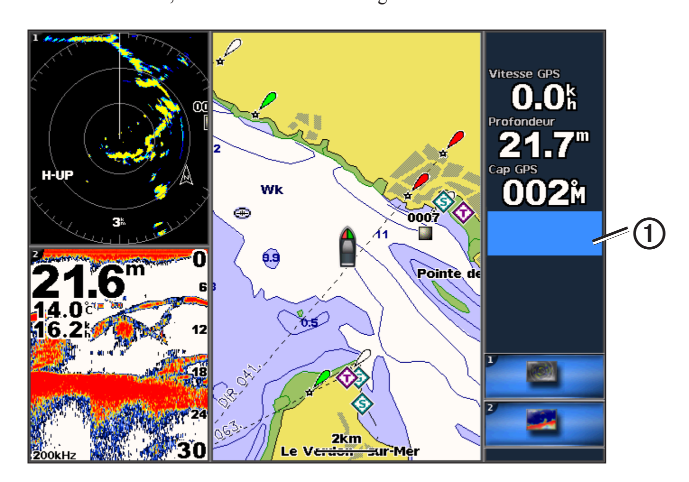


Ajout d'un champ de données

L'écran Pages combinées peut afficher jusqu'à six champs de données pour la série GPSMAP 4000, huit pour la série GPSMAP 5000.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez un champ de données non utilisé ①.
4. Sélectionnez le type de données affichées dans le champ.

   Les options de données sont variables, selon le traceur et la configuration réseau.



Suppression d'un champ de données

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez un champ qui contient des données.
4. Sélectionnez **Aucun**.

Modification d'un champ de données

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez un champ de données.
4. Sélectionnez le type de données affichées dans le champ.

   Les options de données varient selon le traceur et la configuration réseau.

Affichage des données d'instruments

Vous pouvez afficher les jauges moteur et carburant sur des écrans combinés.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez **Menu** > **Modifier combinaison**.
4. Sélectionnez une option numérotée.
5. Choisissez une action pour afficher les jauges sur des écrans combinés :
   - Sélectionnez **Instruments** > **Moteur** > **Terminé** pour afficher les jauges moteur.
   - Sélectionnez **Instruments** > **Carburant** > **Terminé** pour afficher les jauges carburant.

Navigation entre les écrans des instruments

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez une combinaison dans laquelle un écran contient des données d'instruments.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, sélectionnez l'icône du coin inférieur droit qui représente l'écran de jauge à utiliser.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, sélectionnez les flèches gauche et droite sous la jauge.

   Le traceur affiche l'écran de jauge carburant ou moteur suivant.
4. Répétez l'étape 3 pour naviguer entre tous les écrans de jauges.

Personnalisation des données d'instruments

Reportez-vous à « Jauges moteur » (page 47) ou « Jauges carburant » (page 49).

Ecran principal

Le plus grand écran parmi des écrans combinés est appelé écran principal. Sur le traceur GPSMAP série 4000, vous pouvez permuter le contenu qui apparaît sur l'écran principal.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sélectionnez l'icône ① du coin inférieur droit qui représente l'écran que vous souhaitez afficher sur l'écran principal.



Utilisation de la vue plein écran

Vous pouvez afficher le contenu de n'importe quel écran d'une combinaison sur la totalité de l'écran du traceur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Pages combinées**.
2. Sélectionnez des pages combinées.
3. Sur le traceur GPSMAP série 4000, assurez-vous que l'écran Pages combinées que vous souhaitez afficher sur la totalité de l'écran du traceur apparaît sur l'écran principal. Si ce n'est pas le cas, sélectionnez l'icône du coin inférieur droit qui représente l'écran que vous souhaitez afficher sur la totalité de l'écran du traceur.
4. Effectuez l'une des opérations suivantes pour afficher la totalité de l'écran du traceur :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** pour réaliser un panoramique de l'écran principal.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez un écran de pages combinées.
5. Effectuez l'une des opérations suivantes pour revenir à la page Ecrans combinés :
   - Depuis un écran du radar, sélectionnez **Arrêt pointage**.
   - Depuis un écran de carte, sélectionnez **Arrêter le panoramique**.
   - Depuis un écran du sondeur ou un écran vidéo, sélectionnez **Précédent**.
   - Depuis un écran de jauge, effectuez l'une des opérations suivantes :
     - Sur le traceur GPSMAP série 4000, sélectionnez **Précédent**.
     - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez l'écran Instruments.

Navigation

Questions courantes sur la navigation

Question	Réponse
Comment faire pour que le traceur m'indique la direction dans laquelle je souhaite aller (relèvement) ?	Naviguez à l'aide de la fonction Rallier. Reportez-vous à la section « Définition d'un parcours direct à suivre à l'aide de l'option Rallier » (page 32).
Comment faire pour que le traceur me guide le long d'une ligne droite (en minimisant les transversales) jusqu'à un point par le chemin le plus court depuis l'emplacement actuel ?	Création d'un itinéraire à suivre en une seule étape à l'aide de la fonction Itinéraire vers (page 34).
Comment faire pour que le traceur me guide jusqu'à un point en évitant les obstacles ?	Créez un itinéraire en plusieurs étapes et suivez-le à l'aide de la fonction Itinéraire vers. Reportez-vous à la section « Création d'un itinéraire à suivre depuis votre emplacement actuel » (page 34).
Comment faire pour que le traceur dirige mon pilote automatique ?	Navigation à l'aide de la fonction Itinéraire vers (page 34). Remarque : pour parcourir un itinéraire créé avec la fonction Auto guidage avec un pilote automatique, votre traceur doit être connecté à un pilote automatique Garmin série GHP au moyen d'un réseau NMEA 2000.
Le traceur peut-il me créer un itinéraire ?	Si vous possédez une carte de données BlueChart g2 Vision, naviguez avec l'autoguidage. Reportez-vous à la section « Définition d'un parcours à suivre à l'aide la fonction Auto guidage » (page 32).
Comment modifier les paramètres d'auto guidage de mon bateau ?	Reportez-vous à la section « Configurations de la ligne d'auto guidage » (page 53).

Navigation avec un traceur

Pour naviguer à l'aide d'un traceur GPSMAP série 4000 ou 5000, vous devez d'abord choisir une destination, définir un parcours ou créer un itinéraire à suivre. Vous pouvez suivre le parcours ou l'itinéraire sur la carte de navigation, la carte de pêche, la vue Perspective 3D ou Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

Destinations

Vous pouvez sélectionner des destinations en utilisant la carte de navigation ou la carte de pêche, ou encore à l'aide de l'option Où aller ?.

Sélection d'une destination à l'aide de la carte de navigation

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation**.
2. Sélectionnez la destination vers laquelle vous voulez naviguer.

Sélection d'une destination à l'aide du menu Où aller ?

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Waypoints** pour afficher la liste des emplacements préchargés et des emplacements précédemment marqués (page 32).
    - Sélectionnez **Itinéraires** pour afficher la liste des itinéraires que vous avez déjà enregistrés (page 34).
    - Sélectionnez **Tracés** pour afficher la liste de tous les tracés enregistrés (page 37).
    - Sélectionnez **Services offshore** pour afficher la liste des marinas et autres points d'intérêt côtiers, répertoriés par nom (page 39).
    - Sélectionnez **Rechercher par nom** pour rechercher des waypoints, itinéraires, tracés et points d'intérêt côtiers par nom (page 39).
3. Sélectionnez une destination.

Parcours

Trois options permettent de définir et de suivre un parcours vers une destination : Rallier, Itinéraire vers ou Guidage vers.

- **Rallier** : vous mène directement à la destination.
- **Itinéraire vers** : crée un itinéraire de votre emplacement vers une destination, tout en permettant d'ajouter des changements de direction en cours de route.

- **Guidage vers** : utilise les données de la carte BlueChart g2 Vision pour suggérer le meilleur itinéraire vers votre destination par auto guidage. Vous devez utiliser une carte de données BlueChart g2 Vision pour que cette option apparaisse.

Définition d'un parcours direct à suivre à l'aide de l'option Rallier

⚠ ATTENTION

Lors de l'utilisation de l'option Rallier, un parcours direct et un parcours corrigé peuvent passer sur des terres ou un haut-fond. Utilisez les signaux visuels et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres objets dangereux.

Vous pouvez définir un parcours direct et le suivre de votre emplacement actuel jusqu'à une destination sélectionnée.

1. Sélectionnez une destination à l'aide d'une carte ou de l'option Où aller ? (page 31).
2. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à** > **Rallier**.

   Une ligne magenta apparaît. Au centre de la ligne magenta figure une ligne violette plus fine représentant le parcours corrigé de votre position actuelle à la destination. Le parcours corrigé est dynamique et se déplace avec votre bateau lorsque vous vous écartez du parcours.
3. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

   REMARQUE : lorsque vous vous écartez de votre parcours, suivez la ligne violette (parcours corrigé) pour naviguer vers votre destination, ou barrez à nouveau vers la ligne magenta (parcours direct).

Création d'un nouvel itinéraire à suivre à l'aide de l'option Itinéraire vers

Reportez-vous à la section « Création d'un itinéraire à suivre depuis votre emplacement actuel » (page 34).

Utilisation d'un itinéraire enregistré à l'aide de l'option Itinéraire vers

Reportez-vous à la section « Recherche et suivi d'un itinéraire enregistré » (page 40).

Définition d'un parcours à suivre à l'aide de l'option Autoguidage

⚠ ATTENTION

La fonction Auto guidage de la carte de données BlueChart g2 Vision est basée sur des informations de carte électronique. Ces données ne garantissent pas un itinéraire dénué d'obstacles. Comparez avec soin le parcours à tous les signaux visuels, et évitez les terres, hauts-fonds ou autres obstacles pouvant se trouver sur votre trajectoire.

1. Sélectionnez une destination à l'aide d'une carte ou de l'option Où aller ? (page 31).
2. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à** > **Guidage vers**.
3. Vérifiez le parcours indiqué par la ligne d'auto guidage magenta.

   REMARQUE : une ligne grise à un endroit de la ligne magenta indique que cette partie de la ligne d'autoguidage ne peut pas être calculée. Cela est dû aux paramètres de profondeur de sécurité minimum et de hauteur de sécurité minimum (page 53).
4. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Waypoints

Vous pouvez stocker jusqu'à 5 000 waypoints associés à un nom, un symbole, une profondeur et une température de l'eau définis par l'utilisateur, ainsi que des commentaires pour chaque waypoint.

Marquage de votre position actuelle comme waypoint

Effectuez l'une des actions suivantes :

- Sur le traceur GPSMAP série 4000, sélectionnez **Marquer** quel que soit l'écran.
- Sur le traceur GPSMAP série 5000, appuyez sur **Marquer** en haut de l'écran.

Création d'un waypoint à une autre position

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Waypoints** > **Nouveau waypoint**.
2. Indiquez la position du waypoint :
   - Sélectionnez **Utiliser carte** pour déplacer le waypoint tout en affichant une carte. Choisissez **Sélectionner**.
   - Sélectionnez **Saisir les coordonnées** pour déplacer le waypoint à l'aide des coordonnées. Sélectionnez **Terminé**.
3. Si vous le souhaitez, vous pouvez nommer ou renseigner le waypoint. Sélectionnez le waypoint sur la droite de l'écran et sélectionnez Modifier le waypoint.
   - Sélectionnez **Nom**. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Symbole**. Sélectionnez un nouveau symbole.

- Sélectionnez **Profondeur**. Sélectionnez **Terminé**.
- Sélectionnez **Température eau**. Sélectionnez **Terminé**.
- Sélectionnez **Commentaire**. Sélectionnez **Terminé**.

Marquage d'un point MOB à atteindre

Lorsque vous marquez un waypoint, vous pouvez le désigner comme étant un point MOB (Homme à la mer).

Depuis n'importe quel écran, sélectionnez **Marque** > **Homme à la mer**.

Un symbole MOB international marque le point MOB actif et le traceur définit un itinéraire pour retourner à la position marquée à l'aide de la fonctionnalité Rallier.

Affichage de la liste de tous les waypoints

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Waypoints**.

Modification d'un waypoint enregistré

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Waypoints**.
2. Sélectionnez un waypoint.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Modifier**.
4. Sélectionnez une option :
   - Sélectionnez **Nom**. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Symbole**. Sélectionnez un nouveau symbole.
   - Sélectionnez **Profondeur**. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Température eau**. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Commentaire**. Sélectionnez **Terminé**.

Création d'un waypoint à partir de la liste des waypoints

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Liste des waypoints** > **Nouveau waypoint**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Saisir les coordonnées** pour créer un waypoint à l'aide de ses coordonnées.
   - Sélectionnez **Utiliser carte** pour sélectionner un nouveau waypoint sur la carte.
   - Sélectionnez **Utiliser position actuelle** pour créer un waypoint à la position actuelle.

Déplacement d'un waypoint enregistré

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Waypoints**.
2. Sélectionnez un waypoint.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Déplacer**.
4. Indiquez une nouvelle position pour le waypoint :
   - Sélectionnez **Utiliser carte** pour déplacer le waypoint tout en affichant une carte. Sélectionnez **Déplacer waypoint**.
   - Sélectionnez **Saisir les coordonnées** pour déplacer le waypoint à l'aide des coordonnées. Sélectionnez **Terminé**.

Suppression d'un waypoint ou d'un point MOB

Vous pouvez supprimer un waypoint ou un point MOB que vous aviez enregistré.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Waypoints**.
2. Sélectionnez un waypoint ou un point MOB.
3. Sélectionnez **Examen** > **Supprimer**.

Suppression de tous les waypoints

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Effacer données utilisateur** > **Waypoints** > **Tous**.

Copie de waypoints

Reportez-vous à la section « Gestion des données du traceur » (page 60).

Itinéraires

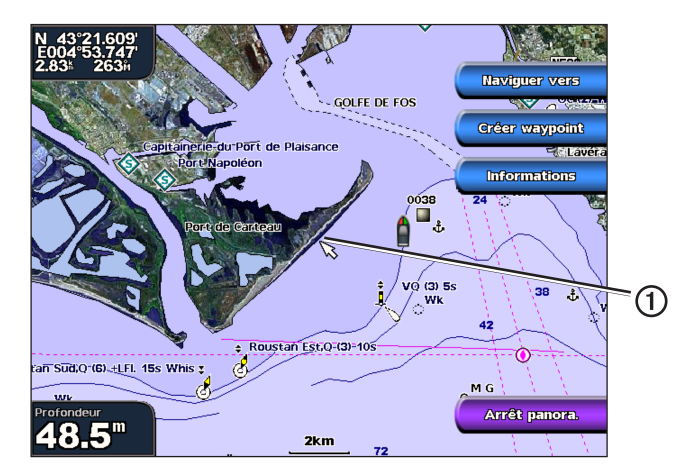
Vous pouvez créer et enregistrer jusqu'à 20 itinéraires. Chaque itinéraire peut contenir un maximum de 250 waypoints.

Création d'un itinéraire à suivre depuis votre emplacement actuel

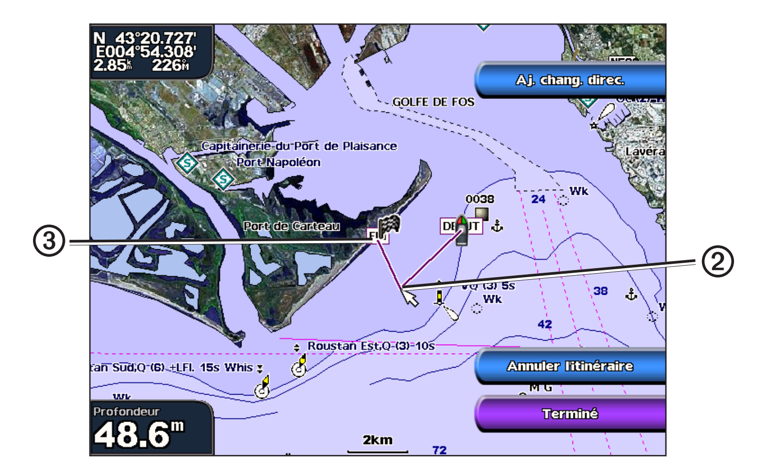
Vous pouvez créer et suivre immédiatement un itinéraire sur la carte de navigation ou sur la carte de pêche. Cette procédure n'enregistre pas l'itinéraire ni les données de waypoint.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou une carte BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Carte**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation** ou **Carte de pêche**.
3. Sélectionnez une destination ① à l'aide du curseur.



4. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à** > **Itinéraire vers**.
5. Sélectionnez la position ② à l'endroit où vous souhaitez effectuer votre dernier changement de direction vers votre destination ③.
6. Sélectionnez **Ajouter changement de direction**.



7. Au besoin, répétez les étapes 5 et 6 en procédant à rebours de votre destination initiale jusqu'à la position actuelle de votre bateau.

   Le dernier changement de direction ajouté doit être le premier que vous voulez effectuer depuis votre position actuelle. Ce doit être le changement de direction le plus proche de votre bateau.
8. Sélectionnez **OK** une fois l'itinéraire complet.

   REMARQUE : si vous déplacez le curseur après avoir sélectionné le dernier changement de direction, mais avant de sélectionner **Terminer**, un changement de direction supplémentaire sera ajouté à l'itinéraire.
9. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
10. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

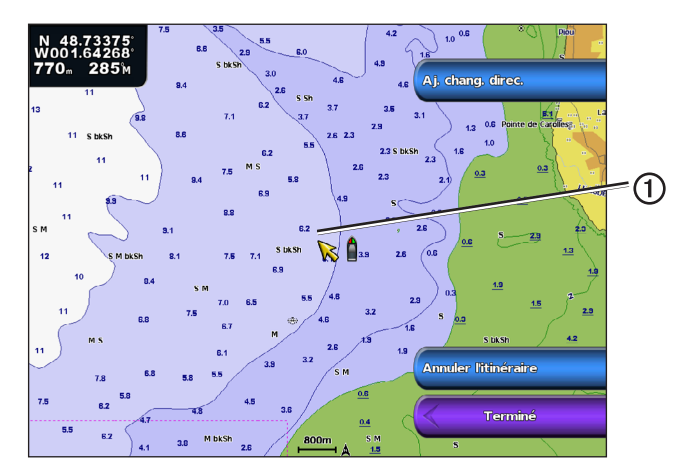
    Une fois la destination atteinte, vous êtes invité à enregistrer votre itinéraire.

11. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Non**.
    - Sélectionnez **Oui** > **Modifier l'itinéraire** > **Nom**. Saisissez le nom de l'itinéraire. Sélectionnez **Terminé**.

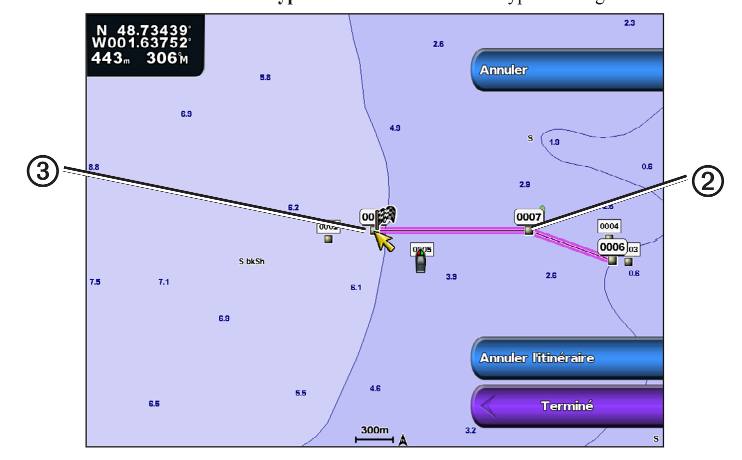
Création et enregistrement d'un itinéraire

Cette procédure enregistre l'itinéraire et tous les waypoints qu'il comprend. Le point de départ peut être votre position actuelle ou un autre emplacement.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Information** > **Données utilisateur** > **Itinéraires** > **Nouvel itinéraire**.
2. Sélectionnez le point de départ ① de l'itinéraire :
    - Sélectionnez **Utiliser carte**. Sélectionnez une position sur la carte.
    - Sélectionnez **Utiliser liste de waypoints** et sélectionnez un waypoint enregistré.



3. Sélectionnez **Ajouter changement de direction** pour marquer le point de départ de l'itinéraire.
4. Sélectionnez l'emplacement où vous voulez effectuer le changement de direction suivant ② :
    - Sélectionnez **Utiliser carte**. Sélectionnez une position sur la carte.
    - Sélectionnez **Utiliser liste de waypoints** et sélectionnez un waypoint enregistré.
5. Sélectionnez **Ajouter changement de direction**.

    Le traceur marque l'emplacement du changement de direction par un waypoint.
6. Au besoin, répétez les étapes 4 et 5 pour ajouter d'autres changements de direction.
7. Sélectionnez la destination finale ③ :
    - Sélectionnez **Utiliser carte**. Sélectionnez une position sur la carte.
    - Sélectionnez **Utiliser liste de waypoints** et sélectionnez un waypoint enregistré.
    - 

8. Sélectionnez **Terminé**.

Affichage de la liste des itinéraires enregistrés

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Itinéraires**.

Modification d'un itinéraire enregistré

Vous pouvez modifier le nom d'un itinéraire ou les changements de direction qu'il comprend.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez l'itinéraire à modifier.
3. Sélectionnez **Examen** > **Modifier itinéraire**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Nom**. Saisie du nom. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Modifier changement de direction** > **Utiliser carte**. Sélectionnez le changement de direction sur la carte. Sélectionnez **Modifier changement de direction** > **Déplacer changement de direction**. Sélectionnez un nouveau changement de direction sur la carte. Sélectionnez **Ajouter changement de direction** > **Terminé**.
   - Sélectionnez **Modifier changement de direction** > **Utiliser liste changements direction**. Sélectionnez un waypoint dans la liste. Sélectionnez **Consulter** > **Déplacer** > **Saisir les coordonnées**. Entrez un nouveau changement de direction. Sélectionnez **Terminé**.

Suppression d'un itinéraire enregistré

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Examen** > **Supprimer**.

Suppression de tous les itinéraires enregistrés

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Effacer données utilisateur** > **Itinéraires**.

Contournement d'un waypoint sur un itinéraire enregistré

Vous pouvez commencer à suivre un itinéraire enregistré depuis n'importe quel waypoint de l'itinéraire.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Avant** pour suivre l'itinéraire à proximité du point de départ utilisé lors de la création de l'itinéraire.
   - Sélectionnez **Arrière** pour suivre l'itinéraire à proximité du point de destination utilisé lors de la création de l'itinéraire.
   - Sélectionnez **Déviation** pour naviguer parallèlement à une distance spécifique de l'itinéraire (page 41).
5. Sélectionnez le waypoint que vous voulez définir comme prochain changement de direction sur l'itinéraire.
6. Sélectionnez **Itinéraire vers**.
7. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
8. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Copie d'itinéraires

Reportez-vous à la section « Gestion des données du traceur » (page 60).

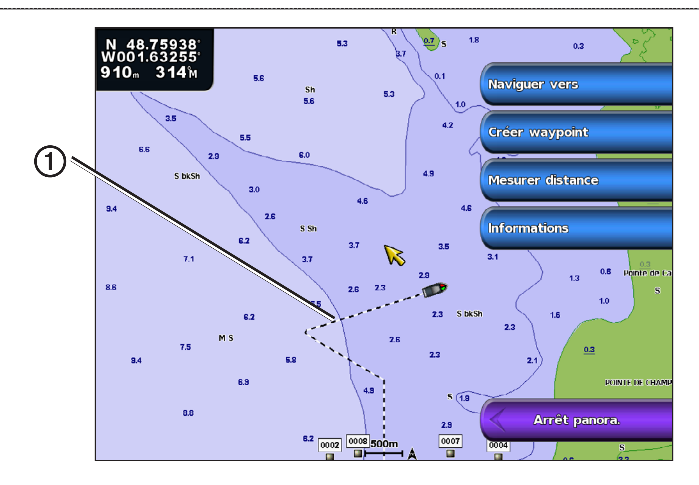
Tracés

Un tracé est un enregistrement du sillon de votre bateau. Le tracé en cours d'enregistrement s'appelle le tracé actif, et vous pouvez l'enregistrer. Vous pouvez afficher les tracés sur chaque carte ou vue 3D.

Affichage des tracés

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Waypoints et tracés** > **Tracés** > **Activé**.

   Une ligne de sillage ① sur la carte indique votre tracé.



Définition de la couleur du tracé actif
Vous pouvez sélectionner la couleur de votre tracé en cours.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Options du tracé actif** > **Couleur de tracé**.
2. Sélectionnez une couleur de tracé.

Enregistrement du tracé actif
Le tracé en cours d'enregistrement est appelé « tracé actif ».

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Sauvegarder le tracé actif**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez l'heure de début du tracé actuel ou **Minuit**, le cas échéant.
   - Sélectionnez **Enregistrement total**.
3. Sélectionnez **Enregistrer**.

Affichage de la liste des tracés enregistrés
Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Tracés enregistrés**.

Modification d'un tracé enregistré
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Tracés enregistrés**.
2. Sélectionnez un tracé.
3. Sélectionnez **Sélectionner** > **Modifier le tracé**.
4. Effectuez l'une des opérations suivantes :
   - Sélectionnez **Nom**. Modifiez le nom. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Couleur** et attribuez une couleur au tracé.

Enregistrement d'un tracé comme itinéraire
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Tracés enregistrés**.
2. Sélectionnez un tracé.
3. Sélectionnez **Sélectionner** > **Modifier le tracé** > **Enregistrer itinéraire**.

Suppression d'un tracé enregistré
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Tracés enregistrés**.
2. Sélectionnez un tracé.
3. Sélectionnez **Sélectionner** > **Supprimer**.

Suppression de tous les tracés enregistrés
Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Effacer données utilisateur** > **Tracés enregistrés**.

Retour au tracé actif
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Suivre le tracé actif**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :

- Sélectionnez l'heure de début du tracé actuel ou **Minuit**, le cas échéant.
- Sélectionnez **Enregistrement total**.

3. Sélectionnez **Suivre le tracé**.
4. Vérifiez le parcours indiqué par la ligne de couleur.
5. Suivez la ligne de couleur, en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Effacement du tracé actif

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Effacer tracé actif**.

La mémoire de tracé est effacée et l'enregistrement du tracé en cours se poursuit.

Gestion de la mémoire du journal de suivi pendant l'enregistrement

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Options du tracé actif** > **Mode enregistrement**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Remplir** pour enregistrer le journal de suivi jusqu'à ce que la mémoire de tracé soit saturée.
   - Sélectionnez **En boucle** pour enregistrer en continu le journal de suivi en remplaçant les données de tracé obsolètes par de nouvelles données.

Configuration de l'intervalle d'enregistrement du journal de suivi

Vous pouvez définir la fréquence d'enregistrement du tracé. L'enregistrement de tracés plus fréquents accentue la précision, mais sature plus rapidement le journal de suivi.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Tracés** > **Options du tracé actif** > **Intervalle** > **Intervalle**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Distance** pour enregistrer le tracé en fonction de la distance qui sépare deux points. Sélectionnez **Modifier**. Définissez la distance. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Heure** pour enregistrer le tracé en fonction d'un intervalle de temps. Sélectionnez **Modifier**. Réglez l'heure. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Résolution** pour enregistrer le tracé en fonction d'une modification du parcours. Sélectionnez **Modifier**. Entrez la tolérance d'erreur de parcours admise avant d'enregistrer un point du tracé. Sélectionnez **Terminé**.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Copie de tracés

Reportez-vous à la section « Gestion des données du traceur » (page 60).

Suppression de tous les waypoints, itinéraires et tracés

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Effacer données utilisateur** > **Tout**.

Navigation avec le pilote automatique Garmin

Si vous lancez une navigation (Rallier, Itinéraire vers ou Guidage vers) et que vous êtes connecté via un réseau NMEA 2000 (National Marine Electronics Association) à un pilote automatique Garmin (comme le modèle GHP™ 10), un message vous invite à activer le pilote automatique.

Où aller ?

Utilisez l'option **Où aller ?** de l'écran d'accueil pour rechercher et naviguer vers des services tels que des stations d'essence et des garages, ou des waypoints et des itinéraires que vous avez créés.

Destinations de services maritimes

REMARQUE : il se peut que cette fonction ne soit pas disponible dans toutes les zones géographiques.

Le traceur contient des informations sur des milliers de destinations proposant des services maritimes.

Navigation vers une destination de services maritimes

⚠ ATTENTION

La fonction Auto guidage de la carte de données BlueChart g2 Vision est basée sur des informations de carte électronique. Ces données ne garantissent pas un itinéraire dénué d'obstacles. Comparez avec soin le parcours à tous les signaux visuels, et évitez les terres, hauts-fonds ou autres obstacles pouvant se trouver sur votre trajectoire.

Lors de l'utilisation de l'option Rallier, un parcours direct et un parcours corrigé peuvent passer sur des terres ou un haut-fond. Utilisez les signaux visuels et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres objets dangereux.

REMARQUE : l'auto guidage est disponible avec une carte de données préprogrammée BlueChart g2 Vision.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Services offshore**.
2. Sélectionnez la catégorie de service maritime vers laquelle vous voulez naviguer.

   Le traceur affiche une liste des 50 positions les plus proches, comprenant la distance et le relèvement vous séparant de chacune d'entre elles.
3. Sélectionnez une destination.

   CONSEIL : sélectionnez **Page suivante** pour afficher des informations supplémentaires ou la position sur une carte.
4. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
5. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Rallier**.
   - Sélectionnez **Itinéraire vers**.
   - Sélectionnez **Guidage vers** pour utiliser l'auto guidage.
6. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.

   REMARQUE : lorsque vous utilisez l'autoguidage, une ligne de couleur grise sur une partie de la ligne magenta indique que l'autoguidage ne peut effectuer aucun calcul sur cette partie de l'itinéraire. Cela est dû aux paramètres de profondeur de sécurité minimum et de hauteur de sécurité minimum (page 53).
7. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.



Ecran Rallier



Ecran Guidage vers (BlueChart g2 Vision)

Arrêt de la navigation

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Arrêter la navigation**.

Recherche d'une destination à atteindre

⚠ ATTENTION

La fonction Auto guidage de la carte de données BlueChart g2 Vision est basée sur des informations de carte électronique. Ces données ne garantissent pas un itinéraire dénué d'obstacles. Comparez avec soin le parcours à tous les signaux visuels, et évitez les terres, hauts-fonds ou autres obstacles pouvant se trouver sur votre trajectoire.

Lors de l'utilisation de l'option Rallier, un parcours direct et un parcours corrigé peuvent passer sur des terres ou un haut-fond. Utilisez les signaux visuels et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres objets dangereux.

Vous pouvez rechercher des waypoints, itinéraires ou tracés enregistrés et des destinations de services maritimes par nom.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Rechercher par nom**.
2. Entrez au moins une partie du nom de votre destination.
3. Sélectionnez **Terminé**.

   Les 50 destinations les plus proches qui contiennent vos critères de recherche s'affichent.
4. Sélectionnez la position.
5. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Rallier**.
   - Sélectionnez **Itinéraire vers**.
   - Sélectionnez **Guidage vers** pour utiliser l'auto guidage.
7. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.

   REMARQUE : lorsque vous utilisez l'autoguidage, une ligne de couleur grise sur une partie de la ligne magenta indique que l'autoguidage ne peut effectuer aucun calcul sur cette partie de l'itinéraire. Cela est dû aux paramètres de profondeur de sécurité minimum et de hauteur de sécurité minimum (page 53).
8. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Recherche d'un waypoint enregistré à atteindre

⚠ ATTENTION

La fonction Auto guidage de la carte de données BlueChart g2 Vision est basée sur des informations de carte électronique. Ces données ne garantissent pas un itinéraire dénué d'obstacles. Comparez avec soin le parcours à tous les signaux visuels, et évitez les terres, hauts-fonds ou autres obstacles pouvant se trouver sur votre trajectoire.

Lors de l'utilisation de l'option Rallier, un parcours direct et un parcours corrigé peuvent passer sur des terres ou un haut-fond. Utilisez les signaux visuels et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres objets dangereux.

Pour pouvoir faire votre choix dans une liste de waypoints, vous devez créer et enregistrer au moins un waypoint (page 32).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Waypoints**.
2. Sélectionnez un waypoint.
3. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Rallier**.
   - Sélectionnez **Itinéraire vers**.
   - Sélectionnez **Guidage vers** pour utiliser l'auto guidage.
5. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.

   REMARQUE : lorsque vous utilisez l'auto guidage, une ligne grise sur la ligne magenta indique que cette partie de la ligne d'auto guidage ne peut pas être calculée en raison des paramètres de valeur minimale de profondeur ou de hauteur de sécurité (page 53).
6. Suivez la ligne magenta et barrez pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Recherche et suivi d'un itinéraire enregistré

Pour pouvoir faire votre choix dans une liste d'itinéraires, vous devez créer et enregistrer au moins un itinéraire (page 35).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Transférer** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier.
   - Sélectionnez **Retour** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier.

   Une ligne magenta apparaît. Au centre de la ligne magenta figure une ligne violette plus fine représentant le parcours corrigé de votre position actuelle à la destination. Le parcours corrigé est dynamique et se déplace avec votre bateau lorsque vous vous écartez du parcours.
5. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
6. Suivez chaque étape de la ligne de couleur magenta représentant l'itinéraire en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

   REMARQUE : lorsque vous vous écartez de votre parcours, suivez la ligne violette (parcours corrigé) pour naviguer vers votre destination, ou barrez à nouveau vers la ligne magenta (parcours direct).

Recherche d'un itinéraire enregistré à atteindre le long d'un tracé parallèle

Pour pouvoir faire votre choix dans une liste d'itinéraires, vous devez créer et enregistrer au moins un itinéraire (page 35).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Naviguer vers**.
4. Sélectionnez **Déviation** pour naviguer à une distance spécifique parallèlement à l'itinéraire.
5. Sélectionnez **Déviation**.
6. Entrez la distance de déviation.
7. Sélectionnez **Terminé**.
8. Indiquez comment suivre l'itinéraire :
   - Sélectionnez **Avant - bâbord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la gauche de l'itinéraire initial.
   - Sélectionnez **Avant - tribord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la droite de l'itinéraire initial.
   - Sélectionnez **Arrière - bâbord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la gauche de l'itinéraire initial.
   - Sélectionnez **Arrière - tribord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la droite de l'itinéraire initial.

   Une ligne magenta apparaît. Au centre de la ligne magenta figure une ligne violette plus fine représentant le parcours corrigé de votre position actuelle à la destination. Le parcours corrigé est dynamique et se déplace avec votre bateau lorsque vous vous écartez du parcours.
9. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
10. Suivez chaque étape de la ligne de couleur magenta représentant l'itinéraire en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

    REMARQUE : lorsque vous vous écartez de votre parcours, suivez la ligne violette (parcours corrigé) pour naviguer vers votre destination, ou barrez à nouveau vers la ligne magenta (parcours direct).

Recherche et suivi d'un tracé

Avant de pouvoir faire votre choix dans une liste de tracés, vous devez enregistrer au moins un tracé (page 37).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Tracés**.
2. Sélectionnez un tracé.
3. Sélectionnez **Suivre le tracé**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Transférer** pour suivre le tracé depuis le point de départ utilisé lors de la création du tracé.
   - Sélectionnez **Retour** pour suivre le tracé depuis le point de destination utilisé lors de la création du tracé.
5. Vérifiez le parcours indiqué par la ligne de couleur.
6. Suivez la ligne de couleur, en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Données de l'almanach, environnementales et de bord

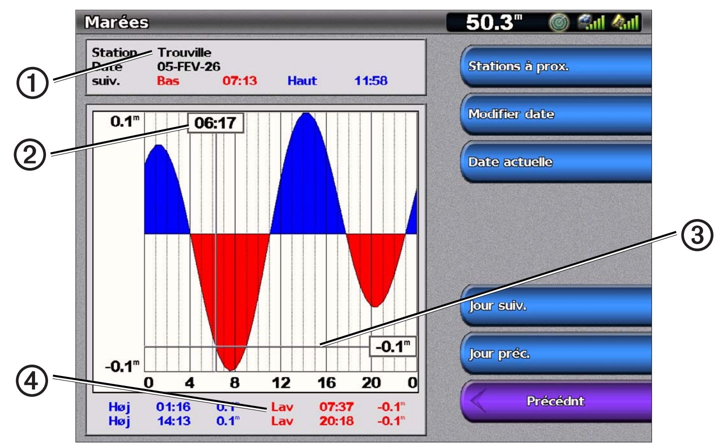
L'écran d'informations affiche les informations de marées, de courants, les données astronomiques, les jauges ainsi que la vidéo.

Données de l'almanach

Informations d'une station d'observation des marées

L'écran des marées affiche des informations relatives à une station d'observation des marées ① pour une date et une heure ② spécifiques, notamment le niveau de marée ③ et les horaires des prochaines marées haute et basse ④. Par défaut, le traceur affiche les informations sur les marées pour la dernière station consultée et pour la date et l'heure actuelles.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Marées**.



Informations d'une station d'observation des marées

Affichage des informations d'une station d'observation des marées à proximité

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Marées** > **Stations à proximité**.
2. Sélectionnez une station.

Affichage des informations d'une station d'observation des marées pour une date différente

Vous pouvez préciser la date des informations de la station d'observation des marées à afficher.

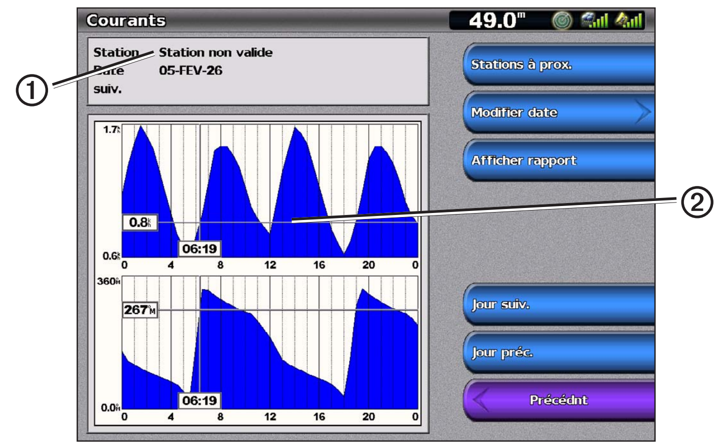
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Marées** > **Stations à proximité**.
2. Sélectionnez une station.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Modifier la date** afin d'afficher les marées d'un autre jour. Entrez la date. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Date/heure actuelle** pour afficher les marées de la journée et l'heure en cours.
   - Sélectionnez **Jour suivant** pour afficher les informations de marée pour le jour suivant la date indiquée à l'écran.
   - Sélectionnez **Jour précédent** pour afficher les informations de marée pour le jour précédant la date indiquée à l'écran.

Informations sur les courants

REMARQUE : les informations des stations d'observation des courants sont fournies avec une carte de données BlueChart g2 Vision.

L'écran Courants affiche les informations d'une station d'observation des courants ① pour une date et une heure spécifiques, y compris la vitesse et le niveau actuels ②. Par défaut, le traceur affiche les informations sur les courants pour la dernière station consultée et pour la date et l'heure actuelles.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Courants**.



Informations de la station d'observation des courants

Affichage des informations d'une station d'observation des courants à proximité

REMARQUE : les informations de la station d'observation des courants sont fournies avec une carte BlueChart g2 Vision.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Courants** > **Stations à proximité**.
2. Sélectionnez une station.

Configuration des informations de la station d'observation des courants

Vous pouvez indiquer la date des informations de la station d'observation des courants à afficher, et vous pouvez afficher ces informations sous forme de carte ou de rapport.

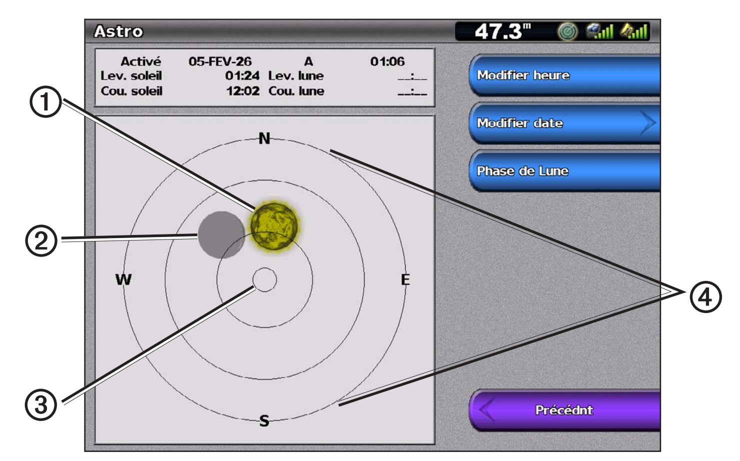
REMARQUE : les informations des stations d'observation des courants sont fournies avec une carte de données BlueChart g2 Vision.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Courants** > **Stations à proximité**.
2. Sélectionnez une station.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Modifier la date** > **Manuel** afin d'afficher les informations sur les marées pour une date différente. Entrez la date. Sélectionnez **Terminé**.
    - Sélectionnez **Modifier la date** > **Date/heure actuelle** pour consulter les marées de la journée.
    - Sélectionnez **Afficher rapport** pour consulter le rapport actuel de la station sélectionnée. Le rapport indique les niveaux d'étale, d'inondation et de jusant.
    - Sélectionnez **Jour suivant** pour afficher les informations sur les courants pour le jour suivant la date indiquée à l'écran.
    - Sélectionnez **Jour précédent** pour afficher les informations sur les courants pour le jour précédant la date indiquée à l'écran.
    - Sélectionnez [−] ou [+] pour faire passer la durée d'intervalles de 4 à 5 minutes.

Informations d'almanach astronomique

L'écran Almanach astronomique affiche des informations sur le lever et le coucher du soleil, les phases lunaires et la position approximative de vue du ciel pour le soleil ① et la lune ②. Par défaut, le tracé affiche les informations d'almanach astronomique pour la date et l'heure actuelles. Le centre de l'écran ③ représente la voûte céleste, et les cercles les plus à l'extérieur représentent l'horizon ④.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Astro**.



Informations d'almanach astronomique

Affichage des informations d'almanach astronomique pour une date différente

Vous pouvez sélectionner la date et l'heure des informations d'almanach astronomique à afficher et vous pouvez afficher la phase lunaire correspondante.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Marées/courants** > **Astro**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Modifier l'heure** pour afficher les informations correspondant à une heure spécifique de cette date. Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour entrer une nouvelle heure.
   - Sélectionnez **Modifier la date** > **Manuelle** afin d'afficher les informations pour une autre date. Entrez la date. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Modifier la date** > **Date/heure actuelle** pour consulter les informations relatives à la journée en cours.
   - Sélectionnez **Phase de lune** pour afficher la phase de la lune à la date et à l'heure que vous avez spécifiées. Sélectionnez **Vue du ciel** pour revenir à la vue du ciel lors de l'affichage de la phase de la lune.

Données environnementales

Graphiques des données environnementales

Vous pouvez afficher et configurer des graphiques de divers types de données environnementales, notamment pour la vitesse du vent, l'angle du vent, la température de l'air, la température de l'eau, la pression atmosphérique et la profondeur. Les graphiques indiquent les tendances des données sur une période donnée. Vous pouvez regrouper plusieurs graphiques sur un même écran Pages combinées (page 27).

Divers capteurs, sondes ou antennes sont nécessaires pour capturer les données qui s'affichent sur les graphiques. Pour plus d'informations sur la connexion du traceur à des périphériques sur le réseau NMEA 2000, reportez-vous au document *Référentiel technique pour les produits Garmin NMEA 2000*, fourni avec le CD.

Configuration d'un graphique

Vous pouvez définir l'échelle et la durée de chaque graphique de pression atmosphérique ou de profondeur. La durée représente l'intervalle de temps qui apparaît sur le graphique, et l'échelle représente la portée des données mesurées qui apparaissent sur le graphique, y compris les valeurs maximales et minimales spécifiques.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques**.
2. Sélectionnez **Pression atmosphérique** ou **Profondeur**.
3. Sélectionnez **Configuration graphique**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Durée**, puis **Haut** ou **Bas** pour définir la durée.
   - Sélectionnez **Echelle**. Sélectionnez **Haut**, **Bas** ou **Automatique**. Si vous sélectionnez **Automatique**, le traceur définit les valeurs minimale et maximale optimales pour la portée, en fonction des conditions environnementales. Lorsque le traceur reçoit de nouvelles données sur les conditions environnementales, il ajuste l'échelle automatiquement.
   - Sélectionnez **Réinitialiser échelle** pour autoriser le traceur à définir les valeurs minimale et maximale optimales pour la portée, en fonction des conditions environnementales. **Réinitialiser échelle** s'affiche uniquement si l'option **Auto** est sélectionnée au préalable pour **Echelle**.
   - Pour Pression atmosphérique uniquement, sélectionnez **Référence pression** et sélectionnez la durée de référence utilisée pour calculer la variation du baromètre qui s'affiche dans le coin supérieur gauche du graphique.

Données relatives à la vitesse du vent

Sélection du vent apparent, réel ou au sol pour les graphiques éoliens

Le traceur doit être connecté aux périphériques répertoriés ci-dessous pour capturer les données affichées sur le graphique relatif à la vitesse du vent.

Vitesse du vent	Description	Capteurs requis
Vent apparent	Affiche la vitesse du vent relative au débit d'air ressentie sur un bateau en mouvement.	Un capteur de vent.
Vent réel	Affiche la vitesse du vent relative au débit d'air ressenti sur un bateau à l'arrêt. Afin d'optimiser la précision des données, la source de vitesse du vent doit être définie sur **Auto** (page 52).	Un capteur de vent et un capteur de vitesse surface ou un capteur de vent et une antenne GPS.
Vent au sol	Affiche la vitesse du vent relative au débit d'air ressenti sur un bateau près des côtes.	Un anémomètre, un capteur de vitesse surface, un gyrocompas et une antenne GPS ou un anémomètre et une antenne GPS, ou bien un anémomètre, un capteur de vitesse surface et un gyrocompas.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques** > **Vitesse du vent**.
2. Sélectionnez le type de données relatives à la vitesse du vent affichées sur le graphique (**Vent apparent**, **Vent réel** ou **Vent au sol**).

Configuration de la source de vitesse du vent

Vous pouvez préciser si les données relatives à la vitesse du navire affichées sur le compas sont basées sur la vitesse surface ou sur la vitesse GPS. La vitesse surface est le relevé d'un capteur de vitesse surface, et la vitesse GPS est calculée à partir de votre position GPS.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Sources vitesse**.
2. Sélectionnez **Vent**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vitesse surface** pour indiquer que la vitesse du vent est calculée par un capteur de vitesse surface.
   - Sélectionnez **Vitesse GPS** pour indiquer que la vitesse du vent est calculée au moyen d'une antenne GPS.
   - Sélectionnez **Auto** pour laisser le traceur sélectionner une source de données de vitesse.

Données relatives à l'angle du vent

Affichage du graphique des données relatives à l'angle du vent

Le traceur doit être connecté aux périphériques répertoriés ci-dessous pour capturer les données affichées sur le graphique relatif à la vitesse du vent.

app.	Description	Capteurs requis
Vent apparent	Affiche la direction du vent relative au débit d'air ressenti sur un bateau en mouvement. C'est l'angle du vent apparent, qui est calculé en fonction de l'arc du bateau et est représenté en degrés à bâbord ou en degrés à tribord.	Un capteur de vent.
Vent réel	Affiche la direction du vent relative au débit d'air ressentie sur un bateau à l'arrêt. C'est l'angle du vent réel, qui est calculé en fonction de l'arc du bateau et est représenté en degrés à bâbord ou en degrés à tribord. Afin d'optimiser la précision des données, la source de vitesse du vent doit être définie sur Auto (page 52).	Un capteur de vent et un capteur de vitesse ou un capteur de vent et une antenne GPS.
Vent au sol	Affiche la direction du vent relative au débit d'air ressenti sur un bateau près des côtes. C'est l'angle du vent au sol, qui est calculé en fonction du nord et est représenté en degrés dans le sens des aiguilles d'une montre. Il peut s'agir du nord réel, du nord magnétique ou du nord de la grille, selon la configuration du paramètre de référence de cap (page 54).	Un capteur de vent, un capteur de vitesse surface, un gyrocompas et une antenne GPS ou un capteur de vent et une antenne GPS, ou bien un capteur de vent, un capteur de vitesse surface et un gyrocompas.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques** > **Angle du vent**.
2. Sélectionnez le type de données relatives à la direction du vent qui s'affichent sur le graphique (**Vent apparent**, **Vent réel** ou **Vent au sol**).

Données relatives à la température de l'air et de l'eau

Affichage de la courbe de température de l'air et de l'eau

Le traceur doit être connecté à un capteur de température de l'eau ou à une sonde indiquant la température pour capturer les données affichées sur la courbe de température de l'eau. Le traceur doit être connecté à un capteur de température de l'air pour capturer les données affichées sur la courbe de température de l'air.

Si vous avez activé et configuré l'alarme de température d'eau (page 93), le graphique affiche en rouge les données relatives à la température de l'eau inférieures ou supérieures de 1,1 °C (2 °F) à la température spécifiée pour l'alarme.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques** > **Température**.
2. Sélectionnez le type d'informations relatives à la température qui s'affichent sur le graphique (**Température de l'air** ou **Température de l'eau**).

Données relatives à la pression atmosphérique

Affichage du graphique relatif à la pression atmosphérique

Le traceur doit être connecté à un capteur de pression barométrique pour capturer les données qui s'affichent sur le graphique relatif à la pression atmosphérique.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques** > **Pression atmosphérique**.

Données de profondeur

Affichage du graphique relatif à la profondeur

Le traceur doit être connecté à une sonde indiquant la profondeur pour capturer les données qui s'affichent sur le graphique relatif à la profondeur.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Graphiques** > **Profondeur**.

Si vous avez activé et configuré les alarmes haut-fond et eaux profondes (page 93), le graphique affiche en rouge les données relatives à la profondeur d'eau inférieures à la profondeur spécifiée pour l'alarme de haut-fond, ainsi que les données de profondeur d'eau supérieures à celle spécifiée pour l'alarme eaux profondes.

Données de bord

Jauges moteur et carburant

Affichage des jauges

Vous devez être connecté à un réseau NMEA 2000 capable de détecter les données de moteur pour afficher les jauges. Reportez-vous aux *Instructions d'installation des GPSMAP séries 4000/5000* pour plus de détails.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs**.

Navigation entre les écrans Jauge moteur et Jauge carburant

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs**.
2. Naviguer d'un écran de jauge au suivant :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel**.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, utilisez les flèches gauche et droite situées en haut de la page.

   Le traceur affiche l'écran de jauge moteur ou de jauge à carburant suivant.
3. Répétez l'étape 2 pour naviguer entre tous les écrans de jauge moteur et de jauge carburant.

Personnalisation des limites des jauges moteur et carburant

Vous pouvez configurer jusqu'à quatre valeurs pour chaque jauge moteur ou carburant, et ainsi établir les limites supérieure et inférieure de la jauge, ainsi que la plage de fonctionnement standard voulue. Lorsqu'une valeur dépasse la plage de fonctionnement standard, la face ou la barre de la jauge devient rouge.

Paramètre	Description
Minimum de l'échelle	Cette valeur est inférieure à la mesure minimum et représente la limite inférieure de la jauge. Ce paramètre n'est pas disponible sur toutes les jauges.
Maximum de l'échelle	Cette valeur est supérieure à la mesure maximum et représente la limite supérieure de la jauge. Ce paramètre n'est pas disponible sur toutes les jauges.
Minimum nominal	Représente la valeur minimum de la plage de fonctionnement standard.
Maximum nominal	Représente la valeur maximum de la plage de fonctionnement standard.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Définir limites jauges**.
2. Sélectionnez une jauge.
3. Sélectionnez **Mode** > **Personnalisé**.
4. Sélectionnez la limite de jauge que vous voulez définir (**Minimum de l'échelle**, **Maximum de l'échelle**, **Minimum nominal** ou **Maximum nominal**).
5. Sélectionnez **Activé**.
6. Sélectionnez la limite voulue dans la liste.
7. Répétez les étapes 4 à 6 pour définir d'autres limites de jauge.

Activation des alarmes d'état des jauges moteur et carburant

Si vous avez activé les alarmes d'état des jauges, un message s'affiche lorsque le moteur envoie un avertissement sur le réseau NMEA 2000. Selon le type d'alarme, la face ou la barre de la jauge peut devenir rouge.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Alarmes d'état** > **Activé**.

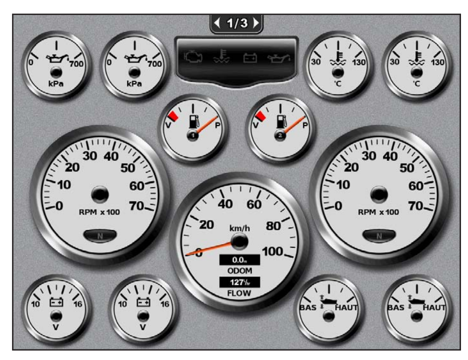
Personnalisation des alarmes d'état des jauges moteur et carburant

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Alarmes d'état** > **Personnalisé**.
2. Sélectionnez une ou plusieurs alarmes de jauges moteur ou à carburant que vous voulez activer ou désactiver.
3. Sélectionnez **Précédent**.

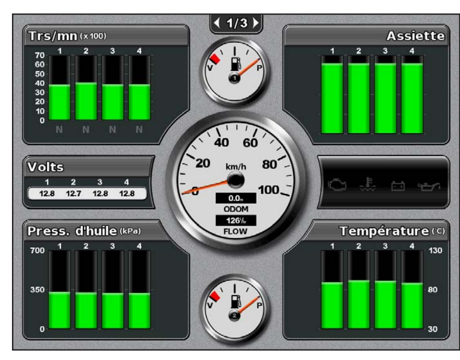
Sélection du type de jauge moteur

Vous pouvez définir le type de jauges qui s'affichent sur la première page de la jauge moteur. Si vous avez un ou deux moteurs, vous pouvez afficher les jauges analogiques ou numériques. Si vous avez trois moteurs ou plus, vous pouvez afficher les jauges numériques uniquement.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Style**.



Jauges analogiques



Jauges numériques

Sélection du nombre de moteurs affichés par les jauges

Les jauges moteur numériques peuvent afficher des informations relatives à quatre moteurs au maximum. Les jauges moteur analogiques peuvent afficher des informations relatives à deux moteurs au maximum.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Sélection du moteur** > **Nombre de moteurs**.
2. Sélectionnez le nombre de moteurs.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Précédent**.
   - Effectuez les étapes 2 à 3 de la section « Sélection des moteurs affichés par les jauge » (page 48) pour pouvoir sélectionner les moteurs pour lesquels les jauges afficheront les informations.

Sélection des moteurs affichés par les jauges

Vous devez sélectionner manuellement le nombre de moteurs affichés par les jauges moteur (page 48) pour pouvoir sélectionner les moteurs pour lesquels les jauges afficheront les informations.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge** > **Sélection du moteur**.
2. Sélectionnez **Premier moteur**.
3. Sélectionnez le moteur dont vous voulez afficher les informations dans la première jauge ou la barre.

   Par exemple, si vous sélectionnez « Moteur 2 », la première jauge ou barre moteur affiche les informations relatives au moteur nommé « Moteur 2 » sur le réseau NMEA 2000.
4. Le cas échéant, répétez les étapes 2 et 3 pour les 2e, 3e et 4e jauges ou barres moteur.
5. Sélectionnez **Précédent**.

Jauges carburant
Au maximum, deux jauges carburant, une jauge supérieure et une jauge inférieure, s'affichent au-dessus et en dessous du compteur de vitesse, au centre de la page Jauges carburant. Votre réservoir doit être équipé de capteurs de niveau de carburant ou d'un capteur de débit de carburant pour capturer les données qui s'affichent sur les jauges carburant.

Si vous utilisez uniquement un capteur de débit de carburant, la quantité de carburant à bord correspond au niveau de carburant estimé, qui est fonction de la taille totale des réservoirs, de la quantité enregistrée de carburant dans les réservoirs et du débit de carburant.

Le nombre et la configuration des jauges carburant qui s'affiche dépendent du nombre et du type de capteurs de données de carburant à bord, comme indiqué ci-dessous.

	0 capteur de niveau de carburant	**1 capteur de niveau de carburant**	**2 capteurs (ou plus) de niveau de carburant**
0 capteur de débit de carburant	Aucune jauge carburant ne s'affiche.	1 jauge carburant apparaît.	2 jauges carburant apparaissent.
1 capteur de débit de carburant ou plus	1 jauge carburant s'affiche avec le niveau de carburant estimé.	1 jauge carburant apparaît.	2 jauges carburant apparaissent.

Affichage des jauges à carburant
Pour afficher les informations relatives au carburant, votre traceur doit être connecté à un capteur de niveau de carburant externe (par exemple, Garmin GFS™ 10).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs**.
2. Naviguez de l'écran de jauge moteur à l'écran de jauge carburant :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel**.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, utilisez les flèches gauche et droite situées en haut de la page.

Personnalisation des limites de jauges
Reportez-vous à la section « Personnalisation des limites des jauges moteur et carburant » (page 47).

Activation et personnalisation des alarmes de jauges
Reportez-vous aux sections « Activation des alarmes d'état des jauges moteur et carburant » (page 47) et « Personnalisation des alarmes d'état des jauges moteur et carburant » (page 47).

Synchronisation des relevés des jauges carburant avec les niveaux de carburant
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Remplir tous les réservoirs** si vos réservoirs sont pleins. Le niveau de carburant est restauré à sa capacité maximale. Ajustez, le cas échéant.
   - Sélectionnez **Ajouter du carburant** si vous avez ajouté moins d'un plein. Entrez la quantité de carburant ajoutée. Sélectionnez **Terminé**. Une estimation du carburant ajouté s'affiche. Ajustez, le cas échéant.
   - Sélectionnez **Définir total carburant à bord** pour préciser le niveau total de carburant dans vos réservoirs. Entrez le volume de carburant. Sélectionnez **Terminé**.

Sélection d'une source de données pour l'économie de carburant
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Moteurs** > **Menu** > **Paramétrage de la jauge**.
2. Indiquez la source des données de vitesse utilisées pour calculer l'économie de carburant :
   - Sélectionnez **Economie de carburant** > **Vitesse GPS**.
   - Sélectionnez **Economie de carburant** > **Vitesse surface** pour utiliser les données d'une roue de vitesse.

Jauges trajet

Affichage des jauges trajet
Les jauges trajet affichent les données d'odomètre, de vitesse, d'heure, et de carburant pour le trajet en cours.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Trajet**.

Réinitialisation des jauges trajet

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Trajet**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Réinitialiser trajet** pour réinitialiser tous les relevés du trajet en cours sur 0,0.
   - Sélectionnez **Réinitialiser la vitesse maximale** pour réinitialiser la vitesse maximale sur 0,0.
   - Sélectionnez **Réinitialiser l'odomètre** pour réinitialiser l'odomètre sur 0,0.
   - Sélectionnez **Tout réinitialiser** pour réinitialiser tous les relevés sur 0,0.

Affichage de vidéo

Le traceur peut afficher des vidéos si vous êtes connecté à une ou plusieurs sources vidéo via le câble vidéo fourni. Reportez-vous aux *Instructions d'installation des GPSMAP séries 4000/5000* pour plus de détails.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Vidéo**.

Sélection d'une source vidéo

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Vidéo** > **Menu**.
2. Sélectionnez **Source**.
3. Sélectionnez **Vidéo 1** ou **Vidéo 2** pour indiquer la source de la vidéo et afficher cette vidéo.

Configuration de l'aspect des vidéos

Avant de configurer l'aspect de la vidéo, vous devez définir sa source sur Vidéo 1 ou Vidéo 2 (page 50).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Vidéo** > **Menu**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Aspect** > **Etirer** pour afficher la vidéo sous forme d'image étirée. La vidéo ne peut pas être étirée au-delà des dimensions fournies par le périphérique vidéo connecté, et peut ne pas occuper tout l'écran.
   - Sélectionnez **Aspect** > **Standard** pour afficher la vidéo au format standard.
   - Sélectionnez **Luminosité**. Sélectionnez **Haut**, **Bas** ou **Automatique**.
   - Sélectionnez **Saturation** pour régler la saturation des couleurs. Sélectionnez **Haut**, **Bas** ou **Automatique**.
   - Sélectionnez **Contraste**. Sélectionnez **Haut**, **Bas** ou **Automatique**.
   - Sélectionnez **Standard**. Sélectionnez le format de la vidéo (**PAL** ou **NTSC**). Sélectionnez **Auto** pour laisser le traceur sélectionner le format automatiquement.

Navigation entre plusieurs sources vidéo

Si vous disposez de plusieurs sources vidéo, vous pouvez alterner leur utilisation à un intervalle de temps spécifique.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Vidéo** > **Menu** > **Source** > **Alternatif**.
2. Sélectionnez la durée d'affichage de chaque vidéo.

Configuration de l'appareil

Questions courantes sur la configuration de l'appareil

Question	Réponse
Comment ajuster la quantité d'informations qui s'affichent sur la carte ?	Reportez-vous à la section « Modification du détail du niveau de zoom de la carte » (page 11).
Comment modifier les paramètres du fuseau horaire ?	Reportez-vous à la section « Configuration de l'heure » (page 55).
Comment modifier les paramètres de langue ?	Reportez-vous à la section « Définition de la langue » (page 52).
Comment régler la luminosité du rétroéclairage ?	Reportez-vous à la section « Réglage du rétroéclairage » (page 2).
Comment afficher un mètre ruban en haut de la carte ?	Reportez-vous à la section « Affichage du compas ruban sur une carte » (page 58).
Comment modifier la couleur du tracé actif ?	Reportez-vous à la section « Définition de la couleur du tracé actif » (page 37).
Comment supprimer le journal de suivi sur la carte ?	Reportez-vous à la section « Effacement du tracé actif » (page 38).
Comment transférer des waypoints sur une carte mémoire ?	Reportez-vous à la section « Gestion des données du traceur » (page 60).
Comment effacer l'ensemble des waypoints, itinéraires et tracés ?	Reportez-vous à la section « Suppression de tous les waypoints, itinéraires et tracés » (page 38).
Comment connaître la version du logiciel et la version de la carte du traceur ?	Reportez-vous à la section « Affichage des informations système » (page 3).

Mode Simulateur

AVERTISSEMENT

N'essayez pas de naviguer en mode simulateur car le récepteur GPS est éteint. Tous les indicateurs d'intensité du signal des satellites affichés sont des simulations et ne représentent pas l'intensité des signaux satellites réels.

Le mode simulateur permet de mettre le récepteur GPS hors tension pour une utilisation à l'intérieur ou à titre d'entraînement à l'aide du traceur. Le traceur ne recherche pas les satellites en mode simulateur.

Activation du mode Simulateur

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Simulateur** > **Activé**.

Configuration du mode simulateur

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Simulateur** > **Réglage**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vitesse**. Entrez la vitesse de votre bateau en mode simulateur. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Contrôle du tracé**. Sélectionnez **Tracé automatique** pour que le traceur définisse le cap automatiquement, ou **Tracé utilisateur** pour définir le cap manuellement.
   - Sélectionnez **Définir la position**. Sélectionnez la position simulée de votre bateau. Choisissez **Sélectionner**.
   - Sélectionnez **Régler heure**. Entrez l'heure simulée. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Régler date**. Entrez la date simulée. Sélectionnez **Terminé**.

Configuration de l'affichage

Définition du son

Vous pouvez définir à quelles occasions le traceur doit émettre un signal sonore.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Bip/écran** > **Bip sonore**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Alarmes seules** pour que le traceur émette un signal sonore uniquement quand les alarmes se déclenchent (par défaut).
   - Sélectionnez **Touche et alarme** pour que le traceur émette un signal sonore quand les touches sont enfoncées et que les alarmes se déclenchent.

Définition de la langue

Vous pouvez sélectionner la langue qui s'affiche sur le traceur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Langue**.
2. Sélectionnez une langue.

Préférences de navigation

Paramètres d'itinéraire

Sélection d'un type de nom d'itinéraire

Vous pouvez sélectionner le type de noms qui s'affichent avec les changements de direction sur la carte.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Noms d'itinéraire**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Afficher le nom** pour identifier les changements de direction à l'aide des noms des waypoints.
   - Sélectionnez **Afficher valeur numérique** pour identifier les changements de direction à l'aide de numéros, par exemple Changement 1 et Changement 2.

Configuration des transitions de changement de direction

Vous pouvez définir la durée ou la distance avant le changement de direction permettant de passer au segment suivant de l'itinéraire. La hausse de cette valeur peut éventuellement améliorer la précision du pilote automatique si vous suivez un itinéraire ou une ligne d'auto guidage composé(e) de nombreux changements de direction ou à une vitesse élevée. En cas d'itinéraires moins sinueux ou à faible vitesse, vous pouvez diminuer cette valeur pour affiner la précision du pilote automatique.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Transition changement de direction** > **Activation**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Heure**. Sélectionnez **Modifier heure**. Entrez l'heure.
   - Sélectionnez **Distance**. Sélectionnez **Modifier distance**. Entrez la distance.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Configuration des sources de données relatives à la vitesse

Vous pouvez spécifier la source des données relatives à la vitesse qui servira à calculer la vitesse de vent réelle ou l'économie de carburant. La vitesse surface est le relevé d'un capteur de vitesse surface, et la vitesse GPS est calculée à partir de votre position GPS.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Sources vitesse**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vent**, puis indiquez si la vitesse du vent est calculée par un capteur de **Vitesse surface**, si elle est fonction de la **Vitesse GPS** ou si le traceur sélectionne la source de calcul de la vitesse automatiquement.
   - Sélectionnez **Economie de carburant**, puis indiquez si l'économie de carburant est calculée par le capteur de **Vitesse surface** ou si elle est fonction de la **Vitesse GPS**.

Configurations de la ligne d'autoguidage

Vous pouvez définir les données utilisées par le traceur pour calculer une ligne d'auto guidage.

REMARQUE : l'auto guidage est disponible avec une carte de données préprogrammée BlueChart g2 Vision.

Profondeur de sécurité et hauteur de sécurité

⚠ ATTENTION

Les paramètres de **profondeur de sécurité** et de **hauteur de sécurité** influent sur la façon dont le traceur calcule une ligne d'auto guidage. Si la profondeur eau ou la hauteur obstacle d'une zone est inconnue, la ligne d'auto guidage n'est pas calculée à cet endroit. Si la profondeur d'une zone au début ou à la fin d'une ligne d'auto guidage est moins importante que la profondeur de sécurité ou que sa hauteur est inférieure à la hauteur de sécurité, la ligne d'auto guidage n'est pas calculée à cet endroit. Sur la carte, ces zones non calculées de l'itinéraire sont indiquées par une ligne grise. Lorsque votre bateau entre dans une de ces zones, un message d'avertissement s'affiche.

Définition de la profondeur de sécurité et de la hauteur de sécurité

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto guidage**.
2. Sélectionnez **Profondeur de sécurité** pour définir la profondeur minimum (informations de profondeur de la carte) utilisée par le traceur pour calculer une ligne d'auto guidage.
3. Entrez le fond de sécurité minimum.
4. Sélectionnez **Terminé**.
5. Sélectionnez **Hauteur de sécurité** pour définir la hauteur minimale (informations de hauteur de la carte) d'un pont sous lequel votre bateau peut passer sans risque.
6. Entrez la hauteur de sécurité minimale.
7. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'auto guidage en fonction de la distance du littoral

Le paramètre Distance du littoral indique à quelle distance de la terre vous voulez placer la ligne d'auto guidage. La ligne d'auto guidage peut se déplacer si vous modifiez ce paramètre pendant la navigation.

Définition du paramètre Distance du littoral

Les valeurs disponibles pour le paramètre Distance du littoral (Le plus proche, Proche, Normal, Eloigné ou Le plus éloigné) sont relatives et non pas absolues. Pour être sûr de placer la ligne d'auto guidage à une distance du littoral adéquate, vous pouvez évaluer son emplacement à l'aide d'une ou de plusieurs destinations connues qui impliquent d'emprunter des voies navigables étroites.

1. Amarrez votre bateau ou jetez l'ancre.
2. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto guidage** > **Distance du littoral** > **Standard**.
3. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Carte de navigation**.
4. Utilisez le curseur pour sélectionner une destination vers laquelle vous avez déjà navigué.
5. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à** > **Guidage vers**.
6. Vérifiez l'emplacement de la ligne d'auto guidage. Déterminez si la ligne évite bien les obstacles connus et si les virages permettent une navigation efficace.
7. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Si l'emplacement de la ligne d'auto guidage est satisfaisant, sélectionnez **Menu** > **Arrêter la navigation**. Passez à l'étape 11.
   - Si la ligne d'auto guidage est trop proche d'obstacles connus, Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Paramétrer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto Guidage** > **Distance du littoral** > **Eloigné**.
   - Si les virages de la ligne d'auto guidage sont trop larges, Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Paramétrer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto Guidage** > **Distance du littoral** > **Proche**.
8. Si vous avez sélectionné **Proche** ou **Eloigné** à l'étape 7, consultez le placement de la ligne d'auto guidage. Déterminez si la ligne évite bien les obstacles connus et si les virages permettent une navigation efficace.

   L'auto guidage maintient un large dégagement autour des obstacles en eau libre, même si vous avez défini la Distance du littoral sur **Proche** ou **Le + proche**. Par conséquent, le traceur ne peut pas repositionner la ligne d'auto guidage, sauf si la destination sélectionnée à l'étape 4 implique d'emprunter des voies navigables étroites.

9. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Si l'emplacement de la ligne d'auto guidage est satisfaisant, sélectionnez **Menu** > **Options de navigation** > **Arrêter la navigation**. Passez à l'étape 11.
    - Si la ligne d'auto guidage est trop proche d'obstacles connus, Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Paramétrer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto Guidage** > **Distance du littoral** > **Le plus éloigné**.
    - Si les virages de la ligne d'auto guidage sont trop larges, Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Paramétrer** > **Préférences** > **Navigation** > **Auto Guidage** > **Distance du littoral** > **Le plus proche**.
10. Si vous avez sélectionné **Le + éloigné** ou **Le + proche** à l'étape 9, vérifiez l'emplacement de la ligne d'auto guidage. Déterminez si la ligne évite bien les obstacles connus et si les virages permettent une navigation efficace.

    L'auto guidage maintient un large dégagement autour des obstacles en eau libre, même si vous avez défini la Distance du littoral sur **Proche** ou **Le + proche**. Par conséquent, le traceur ne peut pas repositionner la ligne d'auto guidage, sauf si la destination sélectionnée à l'étape 4 implique d'emprunter des voies navigables étroites.
11. Répétez les étapes 1 à 10 au moins une fois encore, en utilisant une destination différente à chaque fois, jusqu'à ce que vous maîtrisiez parfaitement la fonctionnalité du paramètre Distance du littoral.

Définition de la Référence de cap

Vous pouvez définir la référence de direction utilisée pour le calcul des informations de cap.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Unités** > **Cap**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Déclinaison magnétique automatique** pour définir automatiquement la déclinaison magnétique de votre emplacement.
    - Sélectionnez **Vrai** pour définir le nord comme référence de cap.
    - Sélectionnez **Grille** pour définir le nord de la grille comme référence de cap (000º).
    - Sélectionnez **Déclinaison magnétique automatique** pour définir la valeur de la déclinaison magnétique manuellement. Entrez la valeur magnétique de déclinaison. Sélectionnez **Terminé**.

Systèmes de coordonnées

Définition des systèmes de coordonnées du format de position ou du système géodésique

Vous pouvez définir le format de position dans lequel une lecture d'emplacement donné apparaît, ainsi que le système géodésique dans lequel la carte est structurée. Le système de coordonnées utilisé par défaut est WGS 84.

REMARQUE : ne modifiez pas le système de coordonnées du format de position ou du système géodésique, sauf si vous utilisez une carte spécifiant un format de position différent.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Unités**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Format de position** pour définir le format de position dans lequel une lecture d'emplacement donné apparaît, puis choisissez un format de position.
    - Sélectionnez **Système géodésique** pour définir le système de coordonnées dans lequel la carte est structurée, puis choisissez un système de coordonnées.

Configuration de l'heure

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Unités** > **Heure**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Format d'heure** pour définir la présentation horaire. Sélectionnez le format **12 heures**, **24 heures** ou l'heure **UTC** (Temps universel coordonné).
    - Sélectionnez **Fuseau horaire**.
    - Sélectionnez **Heure d'été**. Sélectionnez **Activé**, **Désactivé** ou **Automatique**.

Unités de mesure

Vous pouvez définir les unités de mesure affichées par le traceur à l'aide d'un système de mesure standard ou en créant votre propre système.

Sélection d'un système de mesure standard

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Unités** > **Unités système**.
2. Sélectionnez **Unités impériales** (mi/h, pi, ºF), **Métrique** (k/h, m, ºC) ou **Nautique** (kt, pi, ºF).

Création d'un système de mesure personnalisé

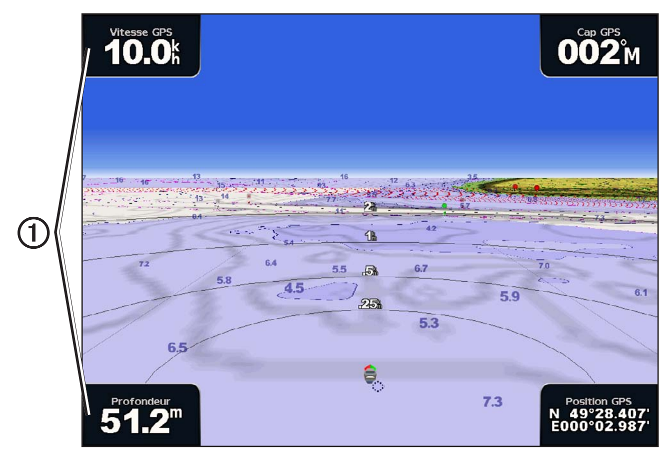
Vous devez recevoir des données de profondeur de Sondeur NMEA ou utiliser un module de sondeur Garmin pour afficher les informations de profondeur et de température de l'eau.

Vous pouvez sélectionner des unités de mesure individuelles pour créer un système de mesure personnalisé pour l'affichage de votre traceur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Préférences** > **Unités** > **Unités système** > **Personnalisé**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Profondeur**, puis **Pieds**, **Brasses** ou **Mètres**.
   - Sélectionnez **Température**, puis choisissez **Fahrenheit** ou **Celsius**.
   - Sélectionnez **Distance**, puis choisissez **Miles**, **Kilomètres**, **Unités nautiques (nm**, **pi)** ou **Unités nautiques (nm**, **m)**.
   - Sélectionnez **Vitesse** > **Vitesse du navire**, puis choisissez **Miles par heure**, **Kilomètres par heure** ou **Nœuds**.
   - Sélectionnez **Vitesse** > **Vitesse du vent**, puis choisissez **Miles par heure**, **Mètres par sec.** ou **Nœuds**.
   - Sélectionnez **Altitude**, puis choisissez **Pieds** ou **Mètres**.
   - Sélectionnez **Volume**, puis choisissez **Litres**, **Gallons US** ou **Gallons GB**.
   - Sélectionnez **Pression** > **Jauge de pression**, puis choisissez **kPa** ou **psi**.
   - Sélectionnez **Pression** > **Pression atmosphérique**, puis choisissez **Millibars** ou **Pouces de mercure**.

Barres de données

Des barres de données ① s'affichent sur des cartes et des vues 3D, de vues radar et des écrans de pages combinées spécifiques. Les barres de données d'une carte ou d'une vue 3D doivent être configurées séparément.



Perspective 3D avec barres de données

Différentes barres de données sont disponibles. Vous pouvez sélectionner les champs de données à afficher pour chaque barre de données. Lorsque les numéros des barres de données s'affichent sur la carte, l'encart de navigation s'affiche pendant la navigation.

Affichage de la barre de données de croisière

La barre de données de croisière s'affiche quand vous naviguez vers une destination. Elle indique les données relatives à la vitesse GPS, au cap GPS, à la profondeur et à la position GPS.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Croisière** > **Activé**.

Configuration de la barre de données de croisière

Vous devez afficher la barre de données de croisière avant de la configurer (page 56).

La barre de données de croisière est divisée en quatre sections, chacune s'affichant dans un angle différent de la carte. Vous pouvez sélectionner le type de données qui s'affiche dans chaque section de la barre de données.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Croisière** > **Configurer barre de données**.
4. Sélectionnez **Supérieur gauche**.
5. Sélectionnez le type de données à afficher dans l'angle supérieur gauche de la barre de données.
6. Répétez les étapes 4 et 5 pour les sections de la barre de données affichées dans les coins **Supérieur droit**, **Inférieur gauche** et **Inférieur droit**.

Affichage de la barre de données de navigation

La barre de données de navigation s'affiche sur une bande horizontale en haut de la carte. La barre de navigation peut afficher la distance à destination, l'arrivée, l'écart de route, le relèvement et le prochain changement de direction.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Navigation**.
4. Sélectionnez **Activé** ou **Automatique**.

Configuration de la barre de données de navigation
Vous devez afficher la barre de données de navigation avant de la configurer (page 56).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Navigation** > **Configurer barre de données**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Etape d'itinéraire**. Sélectionnez **Activé** pour afficher la vitesse de rapprochement du waypoint (Waypoint VMG) si vous suivez un itinéraire ou une ligne d'auto guidage (page 58).
   - Sélectionnez **Changement direction suivant** > **Distance** pour afficher les données relatives au prochain changement de direction en fonction de la distance.
   - Sélectionnez **Changement direction suivant** > **Heure** pour afficher les données relatives au prochain changement de direction en fonction de l'heure.
   - Sélectionnez **Destination**, puis **Distance**, **Temps à destination** ou **Arrivée** pour définir le mode d'affichage des données de destination.

Barres de données de pêche, de carburant et de navigation à la voile

Barre de données	Données affichées
Pêche	Profondeur, température de l'eau et vitesse surface
Carburant	Tarif du carburant, carburant restant, portée et économie de carburant
Navigation à la voile	Vitesse surface, vitesse du vent, angle du vent et vitesse du vent depuis le départ

Affichage des barres de données de pêche, de carburant et de navigation à la voile
Les barres de données de pêche, de carburant et de navigation à la voile s'affichent sur une barre horizontale au bas de la carte. Une seule barre de données peut s'afficher à la fois.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Pêche** > **Activé**.
   - Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Carburant** > **Activé**.
   - Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Voile** > **Activé**.

   REMARQUE : lorsque vous affichez l'une de ces trois barres de données, les deux autres sont automatiquement masquées.

Définition du vent réel ou du vent apparent pour la barre de données de navigation à la voile
Vous devez afficher la barre de données de navigation à la voile avant de la configurer (page 57).

Vous pouvez sélectionner le type de données sur les vents qui s'affichent dans la barre de données de navigation à la voile.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Navigation à la voile**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vent** > **Apparent** pour afficher le flux d'air ressenti sur un bateau en mouvement.
   - Sélectionnez **Vent** > **Réel** pour afficher le flux d'air ressenti sur un bateau à l'arrêt.

VMG vent et VMG waypoint dans les barres de données

Le traceur choisit automatiquement d'afficher le VMG vent et le VMG waypoint dans les barres de données.

Le VMG waypoint s'affiche dans les cas suivants :

- La section Etape d'itinéraire de la barre de données de navigation affiche le VMG waypoint quand vous suivez un itinéraire ou une ligne d'auto guidage.
- La barre de données de navigation à la voile affiche le VMG waypoint quand vous suivez un itinéraire ou une ligne d'auto guidage et que vous désactivez la section Etape d'itinéraire de la barre de données de navigation.

Le VMG vent s'affiche dans les cas suivants :

- La barre de données de navigation à la voile affiche le VMG vent lorsque vous ne suivez aucun itinéraire et n'utilisez pas l'auto guidage.
- La barre de données de navigation à la voile affiche le VMG vent quand la section Etape d'itinéraire de la barre de données de navigation est activée et que vous suivez un itinéraire.

Affichage du compas ruban sur une carte

Le mètre ruban s'affiche sur une barre en haut de la carte ou de la vue 3D. Il affiche le cap actuel. Un indicateur qui présente le relèvement relatif à l'itinéraire choisi apparaît en cours de navigation.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Sélectionnez **Menu** > **Barres de données** > **Compas ruban** > **Activé**.

Autres navires

Vous pouvez afficher et configurer des informations relatives à d'autres navires pour la carte de navigation, la carte de pêche, la vue Perspective 3D ou la vue Mariner's Eye 3D.

REMARQUE : pour configurer les informations du récepteur AIS (Automatic Identification System) pour d'autres navires, votre traceur doit être connecté à un périphérique AIS externe. MARPA nécessite l'utilisation d'un gyrocompas. La sonde de cap doit produire l'expression NMEA 0183 HDM ou HDG. Reportez-vous à la section « A propos de MARPA » (page 68).

Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA

Reportez-vous à la section « Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA » (page 18).

Configuration de l'aspect des autres navires

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D** ou **Vue 3D**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **Configuration de l'affichage**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Afficher la portée** pour indiquer à quelle distance de votre position les navires AIS doivent apparaître. Sélectionnez une distance.
    - Sélectionnez **MARPA** > **Afficher** pour afficher les informations relatives aux navires balisés MARPA.
    - Sélectionnez **Détails** > **Afficher** pour afficher les détails relatifs aux autres navires.
    - Sélectionnez **Cap prévu** pour définir la durée de cap prévu des navires balisés MARPA. Entrez le cap. Sélectionnez **Terminé**.
    - Sélectionnez **Sillages** pour afficher le tracé des navires AIS. Sélectionnez la longueur du tracé qui apparaît à l'aide d'une piste.

Informations sur votre bateau

Etalonnage d'un périphérique de vitesse surface

Si vous avez une sonde avec capteur de vitesse, vous pouvez étalonner un périphérique capteur de vitesse.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Mon bateau** > **Etalonnage de la vitesse surface**.
2. Suivez les instructions à l'écran.

   REMARQUE : si le bateau n'avance pas assez vite ou que le capteur de vitesse n'enregistre pas la vitesse, un message de type « Vitesse trop lente » apparaît. Sélectionnez **OK** et augmentez sans risque la vitesse de bateau. Si le message apparaît de nouveau, arrêtez le bateau et vérifiez que la roue du capteur de vitesse n'est pas bloquée. Si la roue tourne normalement, vérifiez les connexions des câbles. Si le message ne disparaît toujours pas, contactez le service d'assistance produit de Garmin.

Définition de la capacité carburant de votre bateau

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Mon bateau** > **Capacité carburant**.
2. Saisissez la capacité carburant cumulée de tous les réservoirs de votre bateau :
3. Sélectionnez **Terminé**.

Alarmes

Par défaut, toutes les alarmes sont désactivées à l'exception des alarmes météo et destination. Le traceur doit être activé pour que toutes les alarmes fonctionnent.

Alarmes de navigation

Définition d'une alarme d'arrivée

Vous pouvez définir une alarme pour qu'elle se déclenche à l'approche d'une distance ou d'une heure spécifiée d'un changement de direction ou d'un waypoint de destination.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Navigation** > **Arrivée**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Type**. Indiquez si les alarmes d'arrivée doivent retentir à l'approche des **destinations** uniquement ou bien à l'approche des **changements de direction et des destinations**.
   - Sélectionnez **Activation**. Indiquez si l'alarme d'arrivée doit se déclencher à une certaine **heure** de l'arrivée ou à une certaine **distance** de l'arrivée.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Modifier l'heure** (si l'activation est définie sur **Heure**) pour indiquer combien de temps avant l'arrivée l'alarme doit se déclencher (en minutes). Entrez l'heure. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Modifier distance** (si l'activation est définie sur **Distance**) pour indiquer à quelle distance avant l'arrivée (en unités de distance) l'alarme doit se déclencher. Entrez la distance. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'alarme de dérive

Une alarme peut se déclencher lorsque vous dépassez une certaine distance de dérive au mouillage.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Navigation** > **Dérive de mouillage** > **Activé**.
2. Entrez la distance de dérive à laquelle l'alarme doit retentir.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'alarme écart route

Une alarme peut se déclencher lorsque vous vous écartez de votre itinéraire d'une certaine distance.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Navigation** > **Hors parcours** > **Activé**.
2. Entrez la distance hors parcours à laquelle l'alarme doit se déclencher.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Alarmes système

Réglage de l'alarme horloge

Vous pouvez définir une alarme à l'aide de l'horloge du système (GPS).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Système** > **Horloge** > **Activé**.
2. Entrez l'heure à laquelle l'alarme doit se déclencher.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'alarme de tension de l'appareil

Vous pouvez définir une alarme pour qu'elle se déclenche lorsque la batterie atteint le niveau de tension faible spécifié.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Système** > **Tension appareil** > **Activé**.
2. Saisissez la tension à laquelle l'alarme doit se déclencher.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'alarme de précision GPS

Vous pouvez définir une alarme pour qu'elle se déclenche lorsque la précision GPS est différente de la valeur spécifiée par l'utilisateur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Système** > **Précision GPS** > **Activé**.
2. Entrez la position GPS à laquelle l'alarme doit se déclencher.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Réglage de l'alarme total de carburant à bord

Le traceur doit être connecté à un capteur de carburant externe pour calculer les données d'économie de carburant.

Vous pouvez définir une alarme pour qu'elle se déclenche lorsque la réserve totale de carburant à bord atteint le niveau spécifié.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Carburant** > **Total de carburant à bord** > **Activé**.
2. Entrez la quantité de carburant à laquelle l'alarme doit se déclencher.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Alarme de collision

Reportez-vous à la section « Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité » (page 18).

Définition d'alarmes de sondeur

Reportez-vous à la section « Alarmes du sondeur » (page 93).

Définition des alarmes météo

Consultez les suppléments *XM WX Satellite Weather® et XM Satellite Radio* (Amérique du Nord uniquement).

Gestion des données du traceur

Copie de waypoints, itinéraires et tracés sur un traceur

Avant de copier des données MapSource® ou HomePort™ sur un traceur, vous devez effectuer les opérations suivantes :

- La première fois que vous utilisez une carte mémoire pour copier des données HomePort ou MapSource sur un traceur, vous devez tout d'abord insérer la carte mémoire dans le traceur pour que ce dernier copie un fichier sur la carte. Ce fichier fournit des informations à HomePort ou MapSource pour le formatage des données.
- Vérifiez la version de MapSource installée sur votre ordinateur en cliquant sur **Aide** > **A propos de MapSource**. Si la version du logiciel est antérieure à la version 6.12.2, cliquez sur **Aide** > **Rechercher les mises à jour logicielles** ou rendez-vous sur le site Web www.garmin.com pour installer la version la plus récente.

1. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Copiez les données de HomePort sur la carte mémoire préparée (à l'aide d'un lecteur de carte de données connecté à l'ordinateur) conformément aux instructions fournies dans l'aide de HomePort.
    - Copiez les données de MapSource sur la carte mémoire préparée (à l'aide d'un lecteur de carte de données connecté à l'ordinateur) conformément aux instructions fournies dans l'aide de MapSource.
2. Copiez les données depuis la carte de données sur le traceur. Reportez-vous à la section « Copie de données depuis une carte de données » (page 61).

Copie de données depuis une carte de données

1. Insérez une carte de données dans le lecteur de carte du traceur.
2. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Carte**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Fusion depuis carte** pour transférer des données de la carte de données vers le traceur et les combiner avec les données utilisateur existantes.
    - Sélectionnez **Remplacement depuis carte** pour transférer des données depuis la carte de données sur le traceur et remplacer les données existantes.
4. Sélectionnez le nom du fichier si la liste comprend plusieurs entrées.

Copie de waypoints, itinéraires et tracés sur une carte mémoire

1. Insérez une carte mémoire dans le lecteur de carte de données du traceur.
2. Dans l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Carte** > **Enregistrer sur carte**.
3. Indiquez le nom du nouveau fichier :
    - Sélectionnez le nom du fichier dans la liste.
    - Sélectionnez **Ajouter un nouveau fichier** pour créer un nouveau fichier. Entrez le nom du fichier. Sélectionnez **Terminé**.
4. Sélectionnez **Enregistrer sur carte**.

    Le fichier est enregistré avec une extension .ADM.

Copie de cartes intégrées sur une carte mémoire

Vous pouvez copier des cartes du traceur sur une carte mémoire pour l'utiliser avec HomePort.

1. Insérez une carte mémoire dans le lecteur de carte de données du traceur.
2. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Carte**.
3. Sélectionnez **Copier la carte intégrée** > **Commencer la copie** pour copier les cartes chargées sur votre traceur vers la carte mémoire.

Copie de waypoints, itinéraires et tracés depuis ou vers tous les traceurs d'un réseau

Vous pouvez transférer des informations de waypoint, d'itinéraire et de tracé d'un traceur connecté au réseau Garmin Marine Network à chaque traceur du réseau.

1. Connectez le traceur à un réseau Garmin Marine Network à l'aide du port réseau situé à l'arrière du traceur et d'un câble réseau Garmin.
2. Dans l'écran d'accueil, sélectionnez **Information** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Réseau**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Copier données utilisateur** pour transférer des données du traceur vers d'autres traceurs connectés au réseau. Les données existantes sont écrasées sur ces traceurs.
    - Sélectionnez **Fusionner les données utilisateur** pour transférer les données sur tous les traceurs connectés au réseau. Les données uniques sont combinées avec les données existantes de chaque traceur.

Sauvegarde des données sur un ordinateur

1. Insérez une carte mémoire dans le lecteur de carte de données du traceur.
2. Dans l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Carte** > **Enregistrer sur carte**.
3. Effectuez l'une des opérations suivantes pour spécifier le nom du fichier à sauvegarder :
    - Sélectionnez le nom du fichier dans la liste.
    - Sélectionnez **Ajouter un nouveau fichier** pour créer un nouveau fichier. Entrez le nom du fichier. Sélectionnez **Terminé**.
4. Sélectionnez **Enregistrer sur carte**.

   Le fichier est enregistré avec une extension .ADM.
5. Retirez la carte mémoire du traceur et insérez-la dans un lecteur de carte de données connecté à un ordinateur.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sous Windows®, cliquez sur **Démarrer** > **Poste de travail** > **Périphérique de stockage numérique sécurisé** > **Garmin** > **Données utilisateur**.
    - Sous Apple OS X, ouvrez l'icône de la carte mémoire sur le bureau, puis ouvrez **Garmin** > **Données utilisateur**.
7. Copiez le fichier de sauvegarde sur la carte et collez-le à l'emplacement de votre choix sur l'ordinateur.

Restauration des données de sauvegarde sur un traceur

1. Insérez une carte mémoire dans un lecteur de carte de données connecté à votre ordinateur.
2. Copiez un fichier de sauvegarde de l'ordinateur sur la carte mémoire, dans un dossier appelé Garmin/UserData.
3. Insérez la carte mémoire dans le lecteur de carte de données du traceur.
4. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Données utilisateur** > **Transfert de données** > **Carte** > **Remplacer avec carte SD**.

Configuration des périphériques en réseau

Affichage des périphériques de réseau Garmin Marine Network connectés

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Marine Network**.

Chaque périphérique connecté est répertorié le long du bord gauche de l'écran.

Attribution d'un nom à un périphérique réseau Garmin Marine Network

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Marine Network**.
2. Sélectionnez un périphérique.
3. Sélectionnez **Examen**.
4. Saisissez le nom du périphérique.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Radar

⚠ AVERTISSEMENT

Le radar marin transmet des micro-ondes potentiellement nocives pour les êtres humains et les animaux. Avant de commencer une transmission radar, vérifiez que la zone située autour du radar est dégagée. Le radar transmet un faisceau approximativement 12° au-dessus et en dessous d'une ligne s'étendant horizontalement depuis le centre du radar. Evitez de regarder directement le radar, car les yeux sont la partie la plus sensible du corps.

Lorsque vous connectez votre traceur à un radar marin Garmin en option (un GMR™ 404/406 ou un GMR 18/24), vous pouvez afficher davantage d'informations sur votre environnement. Le radar se connecte par le réseau Garmin Marine Network et partage des données de radar avec tous les traceurs gérés en réseau.

Le GMR transmet un faisceau étroit de micro-ondes lorsqu'il tourne à 360º. Quand l'énergie transmise entre en contact avec une cible, une partie de cette énergie est reflétée vers le radar.

Signaux radar

Transmission des signaux radar

1. Mettez le traceur hors tension et connectez votre radar comme indiqué dans les instructions d'installation du radar.
2. Activez le réseau.

   Le radar chauffe et un compte à rebours s'affiche pour vous avertir quand le radar est prêt.

   REMARQUE : par mesure de sécurité, le radar passe en mode de veille après un temps de chauffe. Cela vous permet de vérifier que la zone autour du radar est dégagée avant de commencer la transmission radar.
3. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
4. Sélectionnez **Port**, **Offshore**, **Double portée**, **Sentinelle** ou **Recouvrement radar**.

   Un message de compte à rebours apparaît au démarrage du radar et le message « Prêt à émettre » s'affiche.
5. Sélectionnez **Menu** > **Emission radar**.

   Un message « Préchauffage » apparaît pendant quelques instants, puis le radar commence à créer une image.

Arrêt de la transmission des signaux radar

Depuis l'écran Radar, sélectionnez **Menu** > **Radar en veille**.

Réglage de l'échelle de zoom sur l'écran Radar

L'échelle de zoom, également appelée portée du radar, représente la distance entre votre position (le centre) et le cercle le plus à l'extérieur. Chaque cercle représente une portion égale de l'échelle de zoom. Par exemple, si l'échelle de zoom est définie à trois miles, chaque cercle représente un mile à partir du centre vers l'extérieur.

- Sur le traceur GPSMAP série 5000, appuyez sur [−] et sur [+].
- Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur les boutons de **portée** (-/+).

Modes d'affichage du radar

L'écran Radar propose cinq modes de fonctionnement standard. Chaque mode ne peut être utilisé qu'avec un radar compatible (page 64).

- **Mode Croisière** : affiche une image plein écran des informations recueillies par le radar.
- **Mode Port** : prévu pour les eaux intérieures, ce mode offre des performances optimales avec les signaux à courte portée (2 milles marins maximum).
- **Mode Offshore** : prévu pour les vastes étendues d'eau, ce mode offre des performances optimales avec les signaux radar à longue portée.
- **Mode Double portée** : fournit une vue partagée des données radar à courte et longue portées.
- **Mode Sentinelle** : permet de passer le radar en mode d'émission calculée dans lequel vous pouvez configurer un cycle d'émission et de veille du radar pour économiser l'énergie. Le mode Sentinelle vous permet également d'activer une zone de garde et d'identifier la zone de sécurité autour de votre bateau.

Mode de radar	Radars compatibles			
	GMR 20, 21, 40, 41	GMR 18, 18 HD, 24, 24 HD	GMR 404, 406	GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD, 1206 xHD
Croisière	×	×	×	
Port				×
Offshore				×
Double portée				×
Sentinelle	×	×	×	×

Mode Croisière

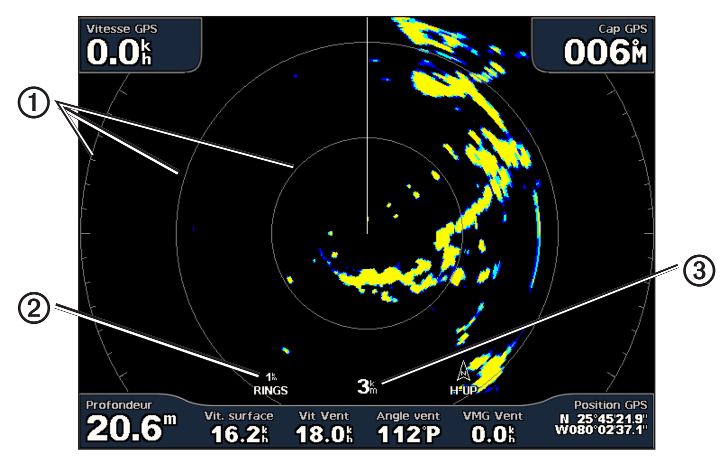
Le mode Croisière est utilisé pour le fonctionnement standard des radars suivants : GMR 20, 21, 40, 41, 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404 et 406.

REMARQUE : si vous basculez du mode Sentinelle vers le mode Croisière, le radar passe en transmission permanente et désactive les zones de garde.

Affichage du mode Croisière

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Croisière**.

Une image plein écran des informations recueillies par le radar apparaît. Votre position se situe au centre de l'écran et les marqueurs de distance ① indiquent des mesures de distance. La distance entre les marqueurs ② et la portée du radar ③ s'affiche en bas de l'écran.



Mode Croisière

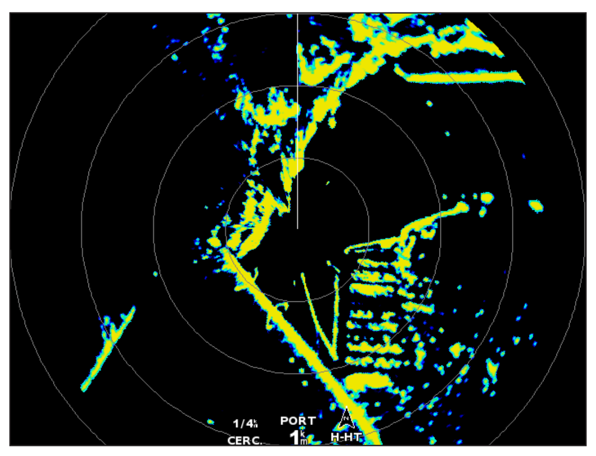
Mode Port

Le mode Port est utilisé pour le fonctionnement standard des radars suivants dans les eaux intérieures : GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD. Le mode Port offre des performances optimales avec les signaux à courte portée (2 nm maximum).

REMARQUE : si vous basculez du mode Sentinelle vers le mode Port, le radar passe en transmission permanente et désactive les zones de garde.

Affichage du mode Port

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Port**.



Mode Port

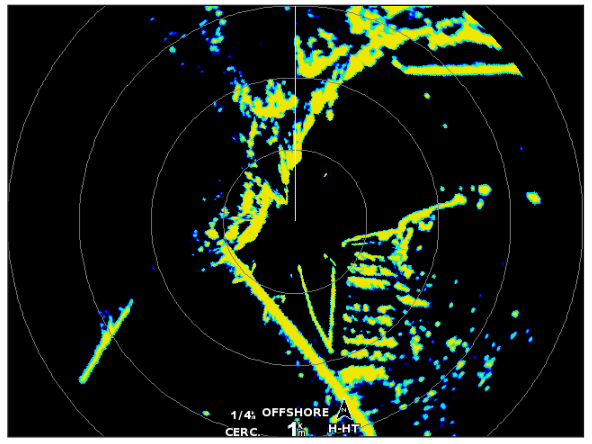
Mode Offshore

Le mode Offshore est utilisé pour le fonctionnement standard des radars suivants en eaux libres : GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD.

REMARQUE : si vous basculez du mode Sentinelle vers le mode Offshore, le radar passe en transmission permanente et désactive les zones de garde.

Affichage du Mode Offshore

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Offshore**.

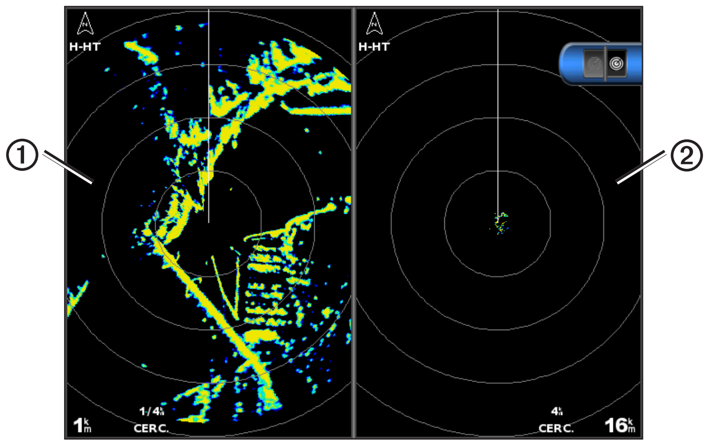


Mode Offshore

Mode Double portée

Le mode Double portée offre une vue partagée des données de radar à courte et longue portées avec un radar GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD. Les deux vues obtenues dans ce mode peuvent s'avérer extrêmement utiles de nuit ou par mauvais temps.

Les données de radar à courte portée apparaissent sur le côté gauche ① de l'écran partagé et le signal ne peut pas dépasser 3 milles marins (4 km). Les données de radar à longue portée apparaissent sur le côté droit ② de l'écran partagé et la plage du signal doit être supérieure à la plage du signal indiquée sur l'écran de courte portée. L'écran de courte portée est comparable au mode Port et l'écran à longue portée est comparable au mode Offshore.



Mode Double portée

REMARQUE : si vous basculez du mode Sentinelle en mode Double portée, le radar passe en transmission permanente et désactive les zones de garde. Si vous basculez du mode Port ou Offshore vers le mode Double portée, toutes les cibles MARPA sont annulées. De plus, vous ne pouvez acquérir aucune cible MARPA tant que le mode Double portée est sélectionné.

Affichage du mode Double portée

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Double portée**.

Mode Sentinelle

Le mode Sentinelle permet de passer le radar en mode d'émission calculée. Dans ce mode, vous pouvez configurer un cycle d'émission et de veille du radar pour économiser l'énergie. Vous pouvez également activer une zone de garde dans ce mode, afin d'identifier une zone de sécurité autour de votre bateau. Si un objet détecté par le radar pénètre dans cette zone, une alarme retentit. Le mode sentinelle fonctionne pour tous les radars de type Garmin GMR.

Affichage du mode Sentinelle

REMARQUE : si vous basculez en mode Sentinelle et que la fonction MARPA est désactivée dans ce mode, toutes les cibles MARPA sont annulées. Vous devez quitter le mode Sentinelle pour en acquérir de nouvelles. Si la fonction MARPA est activée en mode Sentinelle, les cibles MARPA ne sont pas annulées.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle**.

Activation de la fonction MARPA en mode Sentinelle

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle** > **MARPA** > **Activé**.

Activation de l'émission calculée

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle** > **Emission calculée** > **Activé**.

Configuration des périodes de veille et d'émission

Vous devez activer l'émission calculée pour pouvoir définir les périodes de veille et d'émission (page 66).

Pour économiser l'énergie, vous pouvez définir les périodes de veille et d'émission du radar afin de mettre en place une transmission des signaux périodique du radar suivant l'intervalle spécifié.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle**.
2. Sélectionnez **Période de veille**.
3. Entrez l'intervalle de temps entre les transmissions des signaux radar.
4. Sélectionnez **Terminé**.
5. Sélectionnez **Période d'émission**.
6. Entrez la durée de chaque transmission des signaux radar.
7. Sélectionnez **Terminé**.

Activation d'une zone de garde

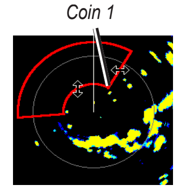
Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle** > **Activer la zone de garde**.

Définition d'une zone de garde partielle

Vous devez activer une zone de garde pour pouvoir définir les limites de cette zone (page 67).

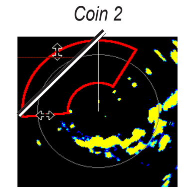
Vous pouvez définir les limites d'une zone de garde qui n'entoure pas complètement votre bateau.

Coin 1



1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle** > **Réglage zone de garde** > **Déplacer la zone de garde** > **Coin 1**.
2. Réglez la position du coin de la zone de garde :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** et les flèches à l'écran (et).
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez le coin de la zone de garde et faites-le glisser.
3. Sélectionnez **Coin 2** et répétez l'étape 2 pour régler la position du second coin de la zone de garde.
4. Sélectionnez **Terminé**.

Coin 2



Définition d'une zone de garde circulaire

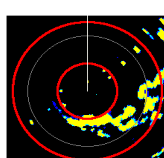
Vous devez activer une zone de garde pour pouvoir définir les limites de cette zone (page 67).

Vous pouvez définir une zone de garde circulaire qui entoure complètement votre bateau.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Sentinelle** > **Menu** > **Configuration sentinelle** > **Réglage zone de garde** > **Déplacer la zone de garde**.

   REMARQUE : la zone de garde s'affiche de façon partielle pendant les étapes 2 et 3 de cette procédure.
2. Réglez l'anneau intérieur de la zone de garde :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, utilisez le **pavé directionnel** et les flèches à l'écran (et).
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez le coin de la zone de garde et faites-le glisser.
3. Sélectionnez **Coin 2** et répétez l'étape 2 pour régler la position de l'anneau extérieur de la zone de garde.
4. Sélectionnez **Cercle** > **Terminé**.





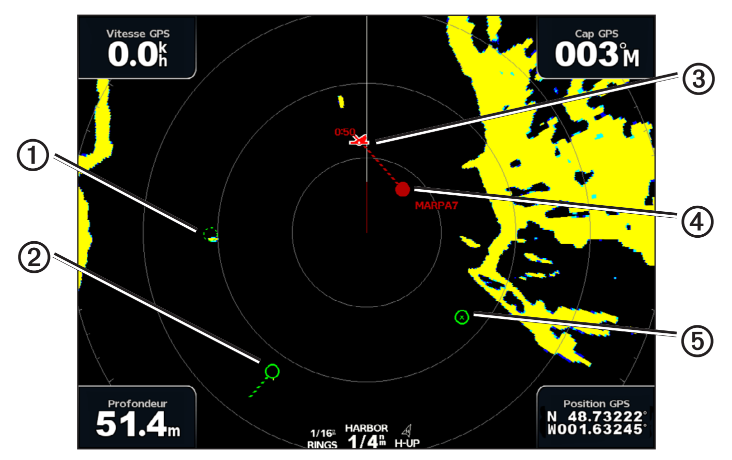
Ciblage du radar

Le ciblage du radar permet d'identifier et de suivre des objets.

A propos de MARPA

MARPA est principalement utilisé pour éviter les collisions par le biais du ciblage et du suivi des objets.

Pour utiliser MARPA, vous devez attribuer une balise MARPA à une cible. Le radar surveille automatiquement l'objet balisé et fournit des informations sur ce dernier comme sa portée, son relèvement, sa vitesse, son cap GPS, son approche la plus près et son temps d'approche le plus près. MARPA indique l'état de chaque objet balisé (acquisition, perte, suivi ou dangerosité) et permet ainsi au traceur d'émettre une alarme de collision en cas de pénétration d'un objet dans la zone de sécurité.



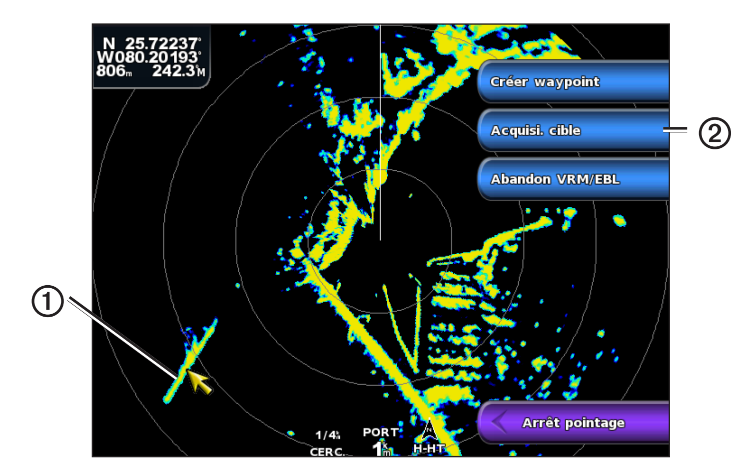
Symboles de ciblage MARPA

	Symbole	Description
①		Acquisition d'une cible. Des cercles concentriques verts en pointillés sont émis par la cible en cours de verrouillage par le radar.
②		La cible a été acquise. Un cercle vert continu indique la position d'une cible sur laquelle le radar s'est verrouillé. Une ligne verte pointillée, liée au cercle, représente le cap GPS (ou cap suivi) prévu pour la cible.
③		Point et temps d'approche les plus près de la cible dangereuse.
④		Une cible dangereuse est à portée. Un cercle rouge clignote à l'emplacement de la cible tandis qu'une alarme retentit et qu'une bannière de message apparaît. Une fois que l'alarme a été prise en compte, un point rouge plein auquel est reliée une ligne rouge pointillée indique la position et le cap GPS (ou cap suivi) prévu pour la cible. Si l'alarme de collision de la zone de sécurité a été définie sur Désactivé, la cible clignote mais l'alarme sonore ne retentit pas et la bannière d'alarme ne s'affiche pas (page 18).
⑤		Perte de la cible. Un cercle vert continu entourant le signe **X** indique que le radar n'est pas parvenu à se verrouiller sur la cible.

Attribution d'une balise MARPA à un objet

REMARQUE : MARPA nécessite l'utilisation d'un gyrocompas et d'un signal GPS actif. Le gyrocompas doit fournir le numéro PGN NMEA 2000 127250 ou l'expression de sortie HDM ou HDG NMEA 0183.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez un objet ou une position ①.
4. Sélectionnez **Acquisition cible** ②.



Suppression d'une balise MARPA d'un objet cible

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez un objet ciblé.
4. Sélectionnez **Cible MARPA** > **Supprimer**.

Affichage des informations sur un objet balisé MARPA

Vous pouvez afficher la portée, le relèvement, la vitesse et d'autres informations sur un objet balisé MARPA.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez un objet ciblé.
4. Sélectionnez **Cible MARPA**.

Arrêt du ciblage du radar

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez un objet ciblé.
4. Sélectionnez **Arrêt pointage**.

Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité

Reportez-vous à la section « Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité » (page 18).

Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA

Depuis une vue radar ou le recouvrement radar, vous pouvez afficher et personnaliser l'aspect d'une liste de risques AIS et MARPA.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée**, **Sentinelle** ou **Recouvrement radar**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **Liste** > **Afficher** pour ouvrir la liste en mode Croisière, Port, Offshore, Double portée ou Sentinelle ou dans le recouvrement radar.

- Ouvrez la liste en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Autres navires** > **Liste** > **Afficher** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Autres navires** > **Liste** > **Afficher** sur le traceur GPSMAP série 5000.

4. Sélectionnez le type de risque à inclure dans la liste (**Tous les risques**, risques **MARPA** uniquement ou risques **AIS** uniquement).

Affichage des navires AIS sur l'écran Radar

Le système AIS nécessite l'utilisation d'un périphérique AIS externe et les signaux émis par le transpondeur actif des autres navires.

Vous pouvez configurer la façon dont les navires apparaissent sur l'écran Radar. Si un paramètre (à l'exception de l'affichage de la portée AIS) est configuré pour un mode de radar, ce paramètre s'applique à tous les autres modes de radar, à l'exception de Recouvrement radar. Le niveau de détails et les paramètres de cap prévu configurés pour un mode de radar sont appliqués à tous les modes de radar, ce qui inclut le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore** ou **Sentinelle**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **Configuration de l'affichage**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Afficher la portée** pour indiquer à quelle distance de votre position les navires AIS doivent apparaître. Sélectionnez une distance.
    - Sélectionnez **Détails** > **Afficher** pour afficher les détails des navires AIS et balisés MARPA.
    - Sélectionnez **Cap prévu** pour définir la durée pour le cap prévu des navires AIS et balisés MARPA. Entrez l'heure. Sélectionnez **Terminé**.

VRM et EBL

Le marqueur de distance variable (VRM) et la ligne de relèvement électronique (EBL) mesurent la distance et le relèvement entre votre bateau et un objet cible. Sur l'écran Radar, le marqueur de distance variable apparaît sous la forme d'un cercle centré sur la position actuelle de votre bateau tandis que la ligne de relèvement électronique apparaît sous la forme d'une ligne qui part de la position de votre bateau et croise le marqueur de distance variable. Le point d'intersection correspond à la cible du marqueur de distance variable et de la ligne de relèvement électronique.

Affichage du marqueur de distance variable (VRM) et de la ligne de relèvement électronique (EBL)

Le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique configurés dans un mode sont appliqués à tous les autres modes de radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore** ou **Double portée**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Menu** > **Afficher VRM/EBL** en mode Croisière, Port ou Offshore.
    - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Afficher VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Afficher VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.
    - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Afficher VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Afficher VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.

Réglage du marqueur de distance variable (VRM) et de la ligne de relèvement électronique (EBL)
Vous devez afficher le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique pour pouvoir les régler (page 70).

Vous pouvez régler le diamètre du marqueur de distance variable et l'angle de la ligne de relèvement électronique ; cette action déplace le point d'intersection du diamètre du marqueur de distance variable et de la ligne de relèvement électronique. Le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique configurés dans un mode sont appliqués à tous les autres modes de radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore** ou **Double portée**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** en mode Croisière, Port ou Offshore.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez une nouvelle position pour le point d'intersection entre le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Mesure de la portée et du relèvement d'un objet cible
Vous devez afficher le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique pour pouvoir les régler (page 70).

Le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique configurés dans un mode sont appliqués à tous les autres modes de radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore** ou **Double portée**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** en mode Croisière, Port ou Offshore.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Réglage VRM/EBL** > **Déplacer VRM/EBL** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sur le traceur GPSMAP 4000, utilisez le **pavé directionnel** pour régler le diamètre du marqueur de distance variable et l'angle de la ligne de relèvement électronique, afin que le point d'intersection entre le marqueur de distance variable et la ligne de relèvement électronique se situe à la position cible.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez la position cible.

   La portée et le relèvement de la position cible apparaissent dans l'angle supérieur gauche de l'écran.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Affichage de la distance d'un point sur l'écran du radar
Vous pouvez sélectionner un point sur l'écran du radar pour afficher la distance et le relèvement de cette position par rapport à votre position actuelle dans l'angle supérieur gauche de l'écran.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore** ou **Double portée**.
3. Sélectionnez la position voulue sur l'écran radar.

   La distance et le relèvement par rapport à la position sélectionnée s'affichent dans le coin supérieur gauche de l'écran.
4. Sélectionnez **Arrêt pointage**.

Waypoints et itinéraires sur l'écran Radar

Marquage d'un waypoint sur l'écran Radar

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez un mode de radar.
3. Sélectionnez une position.
4. Sélectionnez **Création de waypoint**.

Affichage ou masquage des waypoints sur l'écran radar

Vous pouvez afficher ou masquer les waypoints à votre portée sur l'écran Radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Waypoints**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Afficher** pour afficher tous les waypoints.
   - Sélectionnez **Navigation seule** pour afficher uniquement les waypoints associés à l'itinéraire actuellement actif.
   - Sélectionnez **Masquer** pour masquer tous les waypoints.

Suivi d'un itinéraire enregistré sur l'écran Radar

Pour pouvoir faire votre choix dans une liste d'itinéraires, vous devez enregistrer au moins un itinéraire (page 34). Vous devez afficher les lignes de navigation afin de visualiser un itinéraire sur l'écran Radar (page 82).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Transférer** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier.
   - Sélectionnez **Retour** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier.
5. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
6. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.

   L'itinéraire apparaît sous la forme d'une ligne magenta ; le point de départ, la destination et les changements de direction sont indiqués.
7. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
8. Suivez chaque étape de la ligne de couleur magenta représentant l'itinéraire en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

Navigation parallèle à un itinéraire enregistré sur l'écran Radar

Pour pouvoir faire votre choix dans une liste d'itinéraires, vous devez enregistrer au moins un itinéraire (page 34). Vous devez afficher les lignes de navigation afin de visualiser un itinéraire sur l'écran Radar (page 82).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Où aller ?** > **Itinéraires**.
2. Sélectionnez un itinéraire.
3. Sélectionnez **Naviguer jusqu'à**.
4. Sélectionnez **Déviation** pour naviguer à une distance spécifique parallèlement à l'itinéraire.
5. Sélectionnez **Déviation**.
6. Entrez la distance de déviation.
7. Sélectionnez **Terminé**.
8. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Avant - bâbord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la gauche de l'itinéraire initial.
   - Sélectionnez **Avant - tribord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de départ utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la droite de l'itinéraire initial.
   - Sélectionnez **Arrière - bâbord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la gauche de l'itinéraire initial.

- Sélectionnez **Arrière - tribord** pour suivre l'itinéraire à partir du point de destination utilisé à la création de ce dernier en décalé vers la droite de l'itinéraire initial.

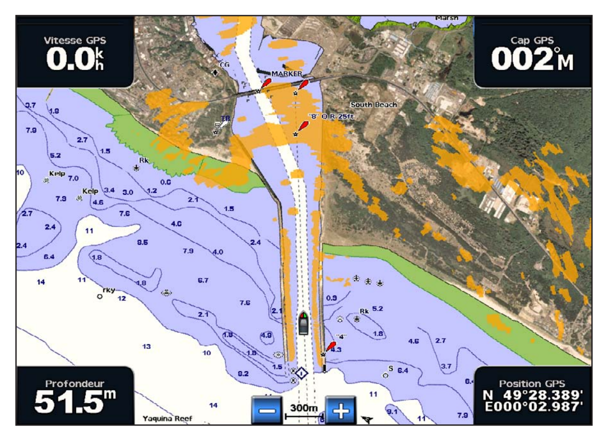
9. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
10. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.

    L'itinéraire apparaît sous la forme d'une ligne magenta ; le point de départ, la destination et les changements de direction sont indiqués.
11. Consultez l'itinéraire représenté par la ligne de couleur magenta.
12. Suivez chaque étape de la ligne de couleur magenta représentant l'itinéraire en barrant pour éviter les terres, les hauts-fonds et autres obstacles.

A propos du recouvrement radar

Le recouvrement radar superpose les informations radar sur la carte de navigation ou de pêche. Les données apparaissent sur le recouvrement radar en fonction du dernier mode de radar utilisé (Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle) et tous les paramètres de configuration appliqués au recouvrement radar sont également appliqués au dernier mode de radar utilisé. Par exemple, si vous utilisez le mode Port avant de basculer en recouvrement radar, le recouvrement radar affiche les données de radar en mode Port. Si vous modifiez le paramètre de sensibilité à l'aide du menu Recouvrement radar, ce même paramètre en mode Port change automatiquement.

Le recouvrement radar n'affiche pas de données basées sur le mode de radar Double portée et les paramètres de configuration appliqués au recouvrement ne sont pas appliqués en mode Double portée.



Recouvrement radar sur la carte de navigation

Recouvrement radar et alignement des données de carte

Lorsque vous utilisez le recouvrement radar, le traceur aligne les données du radar avec les données de carte en fonction du cap du bateau, ce dernier étant basé par défaut sur les données du gyrocompas magnétique connecté à l'aide d'un réseau NMEA 0183 ou NMEA 2000. Si aucun gyrocompas n'est disponible, le cap du bateau est basé sur les données de tracés GPS.

Les données de tracés GPS indiquent la direction dans laquelle le bateau se déplace et non la direction qu'il suit. Si le bateau dérive vers l'arrière ou les côtés à cause des courants ou du vent, il se peut que le recouvrement radar ne puisse pas obtenir un alignement parfait avec les données de la carte. Il est possible d'éviter cette situation en utilisant les données de cap d'un compas électronique.

Si le cap du bateau repose sur les données provenant d'un gyrocompas magnétique ou d'un pilote automatique, les données de cap peuvent être compromises par une configuration erronée, un dysfonctionnement mécanique, une interférence magnétique ou d'autres facteurs. Si les données de cap sont compromises, le recouvrement radar ne peut pas s'aligner parfaitement avec les données de carte.

Affichage du recouvrement radar

Le recouvrement radar affiche les données en fonction du dernier mode de radar utilisé.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Recouvrement radar**.

L'image de radar apparaît en orange et recouvre la carte de navigation.

Zoom avant et arrière sur le recouvrement radar

Le fait de zoomer pendant un panoramique n'affecte que l'échelle de zoom de la carte. La portée du radar demeure la même. Le fait de zoomer lorsque la carte est verrouillée sur le bateau (sans panoramique) affecte l'échelle de zoom de la carte et la portée du radar.

Effectuez l'une des actions suivantes :

- Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur les touches de **portée** (-/+) pour effectuer un zoom avant ou arrière.
- Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez les boutons [–] et [+] pour effectuer un zoom avant ou arrière.

Sélection d'un type de carte pour le recouvrement radar

Vous pouvez indiquer si la carte de navigation ou de pêche apparaît sous le recouvrement radar.

REMARQUE : la carte de pêche est disponible avec une carte de données BlueChart g2 Vision préprogrammée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configuration** > **Paramétrage cartographique**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Type carte** > **Navigation**.
   - Sélectionnez **Type carte** > **Pêche**.

Optimisation de l'affichage du radar

Vous pouvez optimiser l'affichage du radar en mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle individuellement et pour chaque écran en mode Double portée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Sélectionnez la portée du radar (page 75).
4. Restaurez la valeur par défaut du paramètre de sensibilité (page 76).
5. Restaurez la valeur par défaut du paramètre d'effet mer (page 77).
6. Restaurez la valeur par défaut du paramètre de sensibilité à la pluie (page 78).
7. Restaurez la valeur par défaut du paramètre FTC (page 78).
8. Restaurez la valeur par défaut du paramètre d'interférences (page 80).
9. Réglez le paramètre de sensibilité manuellement (page 76).
10. Réglez le paramètre d'effet mer manuellement (page 77).
11. Réglez les paramètres de sensibilité à la pluie et FTC manuellement (page 79).

A propos de la portée des signaux radar

La portée du signal radar indique la longueur du signal d'impulsion transmis et reçu par le radar. Lorsque la portée augmente, le radar transmet des impulsions plus longues afin d'atteindre des cibles éloignées. Les cibles plus proches, comme la pluie et les vagues, peuvent également refléter les impulsions plus longues, ce qui peut entraîner davantage d'interférences sur l'écran Radar. L'affichage d'informations sur les cibles à portée plus longue peut également réduire la quantité d'espace disponible sur l'écran Radar pour l'affichage des informations relatives aux cibles à portée plus courte, à moins que vous n'utilisiez le mode Double portée (page 66).

Astuces pour la sélection de la portée du radar

- Déterminez les informations que vous devez afficher sur l'écran Radar. Par exemple, avez-vous besoin des informations sur les conditions météo, les cibles et le trafic alentours ou vous intéressez-vous davantage aux conditions météo plus éloignées ?
- Evaluez les conditions environnementales dans lesquelles le radar est utilisé. En cas de mauvais temps notamment, les signaux radar à portée plus longue peuvent augmenter les parasites sur l'écran Radar et rendre plus difficile la consultation des informations relatives aux cibles à portée plus courte. Par temps pluvieux, les signaux radar à portée plus courte peuvent faciliter la lecture des informations sur les objets proches si les paramètres Sensibilité à la pluie et FTC sont configurés de manière optimale.
- Sélectionnez la portée efficace la plus courte qui justifie l'utilisation du radar en fonction des conditions environnementales actuelles.

Sélection de la portée du radar

Reportez-vous à la section « Réglage de l'échelle de zoom sur l'écran Radar » (page 63).

A propos de la sensibilité et des parasites

L'option Sensibilité contrôle la sensibilité du récepteur du radar. Le paramètre de sensibilité par défaut, Auto, définit la sensibilité automatiquement une seule fois, en fonction des conditions moyennes, de la portée du signal radar et du mode de radar sélectionné. Le traceur ne réajuste pas la sensibilité automatiquement en cas de modification des conditions. Pour optimiser l'aspect du radar en cas de conditions spécifiques, vous devez régler la sensibilité manuellement (page 76).

Les parasites sont des interférences provoquées par une réflexion non désirée des signaux radar de cibles sans importance. Parmi les sources courantes de parasites figurent les précipitations, les vagues et les sources radar proches.

Configuration des paramètres et type de radar

Si vous utilisez un radar GMR 20, 21, 40, 41, 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404 ou 406, tous les paramètres de sensibilité et de parasites configurés pour un mode de radar sont appliqués à tous les autres modes de radar, ainsi qu'au recouvrement radar.

Si vous utilisez un radar GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD, les paramètres de sensibilité et de parasites configurés pour un mode de radar ne sont pas systématiquement appliqués aux autres modes de radar, conformément au tableau ci-après.

Paramètre	Mode de radar		
	Port, Offshore, Sentinelle	**Double portée : écran de gauche**	**Double portée : écran de droite**
Sensibilité	Configuration séparée	Configuration séparée	Configuration séparée
Effet mer	Configuration séparée	Configuration séparée	Configuration séparée
Sensibilité à la pluie	Configuration séparée	Configuration séparée	Configuration séparée
FTC	Configuration séparée	Configuration unique pour les écrans de gauche et de droite	
Interférences	Configuration unique pour tous les modes		

Si vous utilisez un radar GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD, les paramètres de sensibilité et de parasites configurés dans n'importe quel mode de radar sont automatiquement appliqués au recouvrement radar. Par exemple, si la sensibilité en mode Port est définie sur 50 %, la sensibilité du recouvrement radar est automatiquement configurée sur 50 %. Si vous définissez ensuite la sensibilité du mode Offshore sur 40 %, la sensibilité du recouvrement radar est automatiquement configurée sur 40 %.

Paramètres de sensibilité et de parasites par défaut

Paramètre	Valeur par défaut	Instructions
Sensibilité	Auto	Reportez-vous à « Réglage automatique de la sensibilité sur l'écran Radar » (page 76).
Effet mer	Calme, Moyenne ou Agitée	Reportez-vous à « Restauration du paramètre par défaut pour l'effet mer » (page 77).
Sensibilité à la pluie	Désactivée	Reportez-vous à « Restauration du paramètre par défaut pour la sensibilité à la pluie » (page 78).
FTC	Désactivée	Reportez-vous à « Restauration du paramètre FTC par défaut » (page 78).
Interférences	Activé	Reportez-vous à « Réglage des parasites provoqués par des interférences sur l'écran du radar » (page 80).

Réglage automatique de la sensibilité sur l'écran Radar

Le paramètre de sensibilité est défini par défaut sur Automatique. Le paramètre de sensibilité automatique de chaque radar est optimisé pour ce mode et peut varier du paramètre de sensibilité automatique utilisé dans un autre mode.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour la sensibilité dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Sensibilité** > **Automatique** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** > **Automatique** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Sensibilité** > **Automatique** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** > **Automatique** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Sensibilité** > **Automatique** sur le traceur GPSMAP série 5000.

   Le traceur définit la sensibilité automatiquement une seule fois, en fonction des conditions moyennes, de la portée du signal radar et du mode de radar sélectionné. Le traceur ne réajuste pas la sensibilité automatiquement en cas de modification des conditions.

Réglage manuel de la sensibilité sur l'écran Radar

Pour obtenir des performances radar optimales en conditions réelles, vous pouvez ajuster manuellement la sensibilité.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour la sensibilité dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Sensibilité** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez **Haut** pour augmenter la sensibilité jusqu'à ce que des points lumineux apparaissent sur l'écran Radar.

   Les données sur l'écran Radar sont actualisées régulièrement par intervalles de quelques secondes. Par conséquent, les effets du réglage manuel de la sensibilité peuvent ne pas être visibles instantanément. Réglez la sensibilité lentement.
5. Sélectionnez **Bas** pour diminuer la sensibilité jusqu'à faire disparaître les points.
6. Si des bateaux, la terre ou toute autre cible sont à portée, sélectionnez **Bas** pour diminuer la sensibilité jusqu'à ce que les cibles commencent à clignoter.
7. Sélectionnez **Haut** pour augmenter la sensibilité jusqu'à ce que les bateaux, la terre ou toute autre cible apparaissent nettement sur l'écran Radar.
8. Au besoin, réduisez l'aspect des objets volumineux proches (page 76).
9. Au besoin, réduisez l'aspect des échos des lobes latéraux (page 77).

Réduction des interférences des objets volumineux proches

Les cibles imposantes proches, comme les murs de jetée, peuvent se traduire par une représentation très lumineuse de la cible sur l'écran Radar. Cette image peut masquer des cibles plus petites situées à proximité.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour la sensibilité dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Menu** > **Sensibilité** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
    - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
    - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez **Bas** pour réduire la sensibilité jusqu'à ce que les cibles plus petites soient clairement visibles sur l'écran Radar.

    Réduire la sensibilité pour supprimer les interférences causées par les objets volumineux proches peut faire clignoter ou disparaître de l'écran Radar les cibles plus petites ou plus distantes.

Réduction des interférences des lobes latéraux sur l'écran Radar

Les interférences des lobes latéraux peuvent dessiner des stries formant un motif semi-circulaire à partir d'une cible. Il est possible d'éviter les effets des lobes latéraux en réduisant la sensibilité ou la portée du radar.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour la sensibilité dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Menu** > **Sensibilité** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
    - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
    - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Sensibilité** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez **Bas** pour réduire la sensibilité jusqu'à ce que les stries formant un motif semi-circulaire disparaissent de l'écran Radar.

    Réduire la sensibilité pour supprimer les interférences causées par les lobes latéraux peut faire clignoter ou disparaître de l'écran Radar les cibles plus petites ou plus distantes.

Restauration du paramètre par défaut pour l'effet mer

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour l'effet mer dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
    - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 5000.
    - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez un paramètre correspondant à l'état actuel de la mer : **Agitée**, **Moyenne** ou **Calme**.

Réglage de l'effet mer sur l'écran du radar

Vous pouvez régler l'aspect des parasites provoqués par une mer agitée. Le paramètre de l'effet mer a une incidence sur l'aspect des parasites à proximité. Il délimite les parasites et les cibles à distance sans incidence réelle sur leur aspect. Si le paramètre de l'effet mer est élevé, il réduit l'apparition de parasites provoqués par les vagues à proximité, mais il peut également réduire ou supprimer la visibilité des cibles proches.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour l'effet mer dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.

2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Effet mer** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Sélectionnez un paramètre correspondant à l'état actuel de la mer : **Agitée**, **Moyenne** ou **Calme**.
5. Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour réduire ou augmenter l'incidence de l'effet mer jusqu'à ce que les autres cibles soient clairement visibles sur l'écran du radar.

   Il est possible que les parasites provoqués par l'état de la mer restent visibles.

Restauration du paramètre FTC par défaut

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre FTC configuré pour la sensibilité dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **FTC** > **Désactivé** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre des deux écrans en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **FTC** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **FTC** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 5000.

Restauration du paramètre par défaut pour la sensibilité à la pluie

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre configuré pour la sensibilité à la pluie dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** > **Désactivé** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** > **Désactivé** sur le traceur GPSMAP série 5000.

Réglage de la sensibilité à la pluie sur l'écran du radar

Vous pouvez régler l'aspect des parasites provoqués par la pluie. La réduction de la portée du radar peut également limiter la sensibilité à la pluie (page 63).

Paramètre	Description
FTC	Ce paramètre a une incidence sur l'aspect de grandes masses brumeuses de parasites provoquées par la pluie à n'importe quelle distance.
Sensibilité à la pluie	Ce paramètre a une incidence sur l'aspect de parasites provoqués par la pluie à proximité. Il délimite les parasites provoqués par la pluie et les cibles à distance sans incidence réelle sur leur aspect. Si le paramètre de sensibilité à la pluie est élevé, il réduit l'apparition de parasites provoqués par la pluie à proximité, mais il peut également réduire ou supprimer la visibilité des cibles proches.

REMARQUE : selon le radar utilisé, les paramètres configurés pour la sensibilité à la pluie et l'option FTC dans un mode de radar ne s'appliquent pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **FTC** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre des deux écrans en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **FTC** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **FTC** sur le traceur GPSMAP série 5000.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Haut**, **Moyen** ou **Bas** pour réduire ou augmenter l'incidence de la sensibilité à la pluie si vous utilisez un radar GMR 20, 21, 40, 41, 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404 ou 406. Les autres cibles doivent rester clairement visibles sur l'écran du radar.
   - Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour réduire ou augmenter l'incidence de la sensibilité à la pluie si vous utilisez un radar GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD. Les autres cibles doivent rester clairement visibles sur l'écran du radar. Si le paramètre FTC est supérieur à 50 %, vous devez envisager de réduire la portée du radar.
5. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
   - Configurez le paramètre de l'écran à courte portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** sur le traceur GPSMAP série 5000.
   - Configurez le paramètre de l'écran à longue portée en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Droite** > **Antibruit** > **Sensibilité à la pluie** sur le traceur GPSMAP série 5000.
6. Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour réduire ou augmenter l'incidence des parasites provoqués par la pluie à proximité jusqu'à ce que les autres cibles soient clairement visibles sur l'écran du radar.

   Il est possible que les parasites provoqués par la pluie restent visibles.

Réglage des parasites provoqués par des interférences sur l'écran du radar

Vous pouvez réduire l'apparition de parasites provoqués par les interférences d'une autre source radar à proximité. La valeur par défaut du paramètre des interférences est **Activé**.

REMARQUE : selon le radar utilisé, le paramètre relatif aux interférences configuré dans un mode de radar ne s'applique pas systématiquement aux autres modes ou au recouvrement radar (page 75).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port**, **Offshore**, **Double portée** ou **Sentinelle**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Menu** > **Antibruit** > **Interférences** > **Activé** pour le mode Croisière, Port, Offshore ou Sentinelle.
    - Configurez le paramètre des deux écrans en mode Double portée. Sélectionnez > **Menu** > **Antibruit** > **Interférences** > **Activé** sur le traceur GPSMAP série 4000. Sélectionnez **Gauche** > **Antibruit** > **Interférences** > **Activé** sur le traceur GPSMAP série 5000.

Aspect de l'affichage du radar

Paramètres des barres de données

Des barres de données peuvent apparaître dans tous les modes de radar. Elles fournissent des informations en temps réel qui peuvent être consultées d'un seul coup d'œil.

Toutes les barres de données configurées pour être utilisées dans un mode de radar apparaissent dans chacun des autres modes de radar. Toutes les barres de données configurées pour être utilisées avec le recouvrement radar apparaissent uniquement dans ce mode et doivent être configurées séparément.

De nombreux recouvrements de données de radar sont disponibles. Vous pouvez sélectionner les champs de données à afficher pour chaque recouvrement de données.

Lorsque les numéros s'affichent sur l'écran Radar, l'encart de navigation s'affiche pendant la navigation. Le mètre ruban peut être affiché ou masqué dans chaque recouvrement.

Affichage de la barre de données de croisière sur l'écran du radar

La barre de données de croisière affiche la vitesse GPS, le cap GPS, la profondeur et la position GPS.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Croisière** > **Activé**.

Configuration de la barre de données de croisière sur l'écran du radar

Vous devez afficher la barre de données de croisière avant de la configurer (page 80).

La barre de données de croisière est divisée en quatre sections. Chacune de ces sections apparaît dans un coin différent de l'écran du radar. Vous pouvez sélectionner le type de données qui s'affiche dans chaque section de la barre de données.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Croisière** > **Configurer barre de données**.
4. Sélectionnez **Supérieur gauche**.
5. Sélectionnez le type de données à afficher dans l'angle supérieur gauche de la barre de données.
6. Répétez les étapes 4 et 5 pour les sections de la barre de données affichées dans les coins **Supérieur droit**, **Inférieur gauche** et **Inférieur droit**.

Affichage de la barre de données de navigation sur l'écran du radar

La barre de données de navigation apparaît en haut de l'écran du radar, sur toute la largeur. Elle peut indiquer l'arrivée, la distance à destination, l'écart route, le relèvement et le prochain changement de direction.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Navigation**.
4. Sélectionnez **Activé** ou **Automatique**.

Configuration de la barre de données de navigation sur l'écran du radar

Vous devez afficher la barre de données de navigation avant de la configurer (page 80).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Navigation** > **Configurer barre de données**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Etape d'itinéraire**. Sélectionnez **Activé** pour afficher la vitesse corrigée du waypoint lorsque vous naviguez sur un itinéraire ou une ligne d'auto guidage.
   - Sélectionnez **Prochain changement de direction** > **Distance** pour afficher les données relatives au prochain changement de direction en fonction de la distance.
   - **Sélectionnez Changement direction suivant** > **Heure** pour afficher les données relatives au prochain changement de direction en fonction de l'heure.
   - Sélectionnez **Destination**, puis **Distance**, **Temps à destination** ou **Arrivée** pour définir le mode d'affichage des données de destination.

Barres de données de pêche, de carburant et de navigation à la voile

Barre de données	Données affichées
Pêche	Profondeur, température de l'eau et vitesse surface
Carburant	Tarif du carburant, carburant restant, portée et économie de carburant
Navigation à la voile	Vitesse surface, et vitesse, angle et vitesse corrigée du vent (VMG).

Affichage des barres de données de pêche, de carburant et de bateau sur l'écran du radar

Les barres de données de pêche, de carburant et de bateau apparaissent en bas de l'écran du radar, sur toute la largeur. Une seule barre de données peut s'afficher à la fois.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Pêche** > **Activé** pour afficher la barre de données Pêche.
   - Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Carburant** > **Activé** pour afficher la barre de données Carburant.
   - Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Voile** > **Activé** pour afficher la barre de données Voile.

   REMARQUE : lorsque vous affichez l'une de ces trois barres de données, les deux autres sont automatiquement masquées.

Définition du vent réel ou du vent apparent pour la barre de données de navigation à la voile

Vous devez afficher la barre de données de navigation à la voile avant de la configurer (page 81).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez le mode **Croisière**, **Port** ou **Offshore**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Réglage radar** > **Barres de données** > **Voile**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vent** > **Apparent** pour afficher le flux d'air ressenti sur un bateau en mouvement.
   - Sélectionnez **Vent** > **Réel** pour afficher le flux d'air ressenti sur un bateau à l'arrêt.

VMG vent et VMG waypoint dans les barres de données

Reportez-vous à « VMG vent et VMG waypoint dans les barres de données » (page 58).

Affichage du compas ruban sur l'écran Recouvrement radar

La barre de données de compas ruban apparaît en haut de l'écran Recouvrement radar, sur toute la largeur, au-dessus de la barre de données de navigation. Elle affiche le cap actuel. Un indicateur qui présente le relèvement relatif à l'itinéraire choisi apparaît en cours de navigation.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar**.
2. Sélectionnez **Recouvrement radar**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Configurer** > **Barres de données** > **Compas ruban** > **Activé**.

Paramètres d'affichage du radar

Définition du code couleurs du radar

Vous pouvez définir le code couleurs à utiliser pour tous les écrans du radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Code couleurs**.
2. Sélectionnez **Blanc**, **Noir** (pour les couleurs du mode Nuit) ou **Bleu**.

Définition de l'orientation de l'affichage du radar

Vous pouvez définir la perspective de l'affichage du radar. Le paramètre d'orientation s'applique à tous les modes de radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Orientation**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Cap vers le haut** pour définir le haut de la carte en fonction des données de cap reçues d'un gyrocompas, également appelé cap magnétique. La ligne de foi apparaît verticalement sur l'écran.
   - Sélectionnez **Nord en haut** pour définir le haut de la carte sur un cap Nord.
   - Sélectionnez **Parcours vers le haut** pour définir la carte de sorte que la direction de navigation soit toujours orientée vers le haut.

Déplacement du champ de vision sur l'écran du radar

Vous pouvez déplacer automatiquement votre position actuelle vers le bas de l'écran à mesure que votre vitesse augmente. Entrez votre vitesse supérieure pour obtenir les meilleurs résultats. Ce paramètre s'applique à tous les modes de radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Vitesse vue avant** > **Activé**.
2. Entrez la vitesse.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Paramètres de navigation du radar

Affichage de la ligne de foi sur l'écran du radar

Vous pouvez afficher une extension de l'étrave du bateau dans la direction actuelle sur l'écran du radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Ligne de foi** > **Afficher**.

Affichage et masquage des marqueurs de distance sur l'écran du radar

Les marqueurs de distance vous aident à visualiser les distances sur l'écran du radar. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Cercles** > **Afficher**.

Affichage des lignes de navigation sur l'écran du radar

Les lignes de navigation indiquent la route que vous avez définie à l'aide des options Itinéraire vers, Guidage vers ou Rallier. Ce paramètre ne s'applique pas au recouvrement radar.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Aspect** > **Lignes de navigation** > **Afficher**.

Affichage et masquage des waypoints sur l'écran radar

Reportez-vous à la section « Affichage des waypoints sur l'écran Radar » (page 72).

Paramètres du scanner et de l'antenne du radar

Définition de la vitesse de rotation de l'antenne

REMARQUE : vous pouvez uniquement définir la vitesse de rotation des radars GMR 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404, 406, 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD. L'antenne ne tourne pas à haute vitesse en mode Double portée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Vitesse rotation**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Vitesse standard**.
   - Sélectionnez **Grande vitesse** pour augmenter la vitesse de rotation de l'antenne, ce qui augmente la fréquence de mise à jour de l'écran.

Définition de la taille de l'antenne du radar

Vous pouvez indiquer la taille de l'antenne du radar afin d'optimiser l'image du radar. Tant que vous n'avez pas spécifié la taille de l'antenne, le message « Le radar a besoin d'être configuré » s'affiche.

REMARQUE : vous ne pouvez définir la taille de l'antenne que pour les radars GMR 404, 406, 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Taille de l'antenne**.
2. Sélectionnez **4 pieds** ou **6 pieds**.

Activation et configuration d'une zone sans émission du radar

Vous pouvez indiquer une zone au sein de laquelle le scanner du radar n'émet aucun signal.

REMARQUE : vous ne pouvez définir une zone sans émission que pour les radars GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD ou 1206 xHD.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Activer la zone sans émission**.

   La zone sans émission est indiquée par une zone ombrée sur l'écran du radar.
2. Sélectionnez **Angle 1** > **Régler** > **Déplacer**.
3. Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour régler la taille de la zone sans émission.
4. Sélectionnez **Angle 2** > **Régler** > **Déplacer**.
5. Sélectionnez **Haut** ou **Bas** pour régler la taille de la zone sans émission.

Décalage de proue

Le décalage de proue compense l'emplacement physique du scanner du radar sur un bateau, si le scanner n'est pas aligné dans l'axe proue-poupe.

Mesure du décalage de proue potentiel

1. A l'aide d'un compas magnétique, prenez un relèvement optique d'une cible immobile située à portée de vue.
2. Mesurez le relèvement de la cible sur le radar.
3. Si l'écart de relèvement est supérieur à ± 1°, définissez le décalage de proue.

Définition du décalage de proue

Avant de définir le décalage de proue, vous devez le mesurer (voir la procédure ci-dessus).

Le paramètre de décalage de proue configuré pour être utilisé dans un mode de radar s'applique à tous les autres modes et au recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Radar** > **Réglage radar** > **Proue**.
2. Sélectionnez et maintenez enfoncé **Haut** ou **Bas** pour régler le décalage.

Aspect de l'affichage du recouvrement radar

Réglage de la sensibilité et des parasites sur le recouvrement radar

Reportez-vous à « A propos de la sensibilité et des parasites » (page 75).

Définition de l'orientation de l'affichage du recouvrement radar

Reportez-vous à « Modification de l'orientation de la carte » (page 10).

Définition des barres de données pour le recouvrement radar

Reportez-vous à « Paramètres des barres de données » (page 80).

Paramètres des tracés et waypoints

Affichage des tracés sur le recouvrement radar

Vous pouvez choisir d'afficher ou non les tracés des navires sur le recouvrement radar.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Waypoints et tracés** > **Tracés** > **Activé**.

Gestion des tracés

Reportez-vous à la section « Tracés » (page 37).

Sélection d'un type d'étiquette de waypoint

Vous pouvez sélectionner le type d'étiquettes affichées avec les waypoints sur le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Waypoints et tracés** > **Affichage du waypoint** > **Affichage**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Etiquette** pour identifier les waypoints à l'aide d'étiquettes.
   - Sélectionnez **Commentaire** pour afficher les commentaires sous forme d'étiquettes de waypoints.
   - Sélectionnez **Symbole** pour identifier les waypoints à l'aide de symboles.

Gestion des waypoints

Reportez-vous à la section « Waypoints » (page 32).

Alarmes et autres paramètres relatifs aux navires

Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité

Reportez-vous à la section « Configuration de l'alarme de collision de la zone de sécurité » (page 18).

Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA

Reportez-vous à la section « Affichage d'une liste des risques AIS et MARPA » (page 69).

Affichage d'autres navires sur le recouvrement radar

Le système AIS nécessite l'utilisation d'un périphérique AIS externe et les signaux émis par le transpondeur actif des autres navires.

Vous pouvez configurer la façon dont les autres navires apparaissent sur le recouvrement radar. Le paramètre d'affichage de la portée configuré pour le recouvrement radar s'applique uniquement à celui-ci. Les paramètres de détails et de cap prévu configurés pour le recouvrement radar s'appliquent aussi à tous les autres modes de radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Autres navires** > **Configuration affichage**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Afficher portée** pour indiquer la distance d'affichage des navires AIS à partir de votre position. Sélectionnez une distance.
   - Sélectionnez **Détails** > **Afficher** pour afficher les détails des navires AIS et balisés MARPA.
   - Sélectionnez **Cap prévu** pour définir la durée pour le cap prévu des navires AIS et balisés MARPA. Entrez le cap. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Sillages** pour afficher le tracé des navires AIS, puis sélectionnez la longueur du tracé qui apparaît à l'aide d'un sillage.

Paramètres d'affichage de navigation du recouvrement radar

Modification du détail du niveau de zoom de la carte

Vous pouvez régler le niveau de détail affiché sur la carte à différents niveaux de zoom pour le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configuration** > **Paramétrage cartographique** > **Détail**.
2. Sélectionnez un niveau de détail.

Affichage et configuration de la ligne de foi

La ligne de foi est une extension, tracée sur la carte, de l'étrave du bateau dans la direction du voyage. Vous pouvez configurer l'aspect de la ligne de foi sur le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Ligne de foi**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Distance** > **Modifier distance** pour définir la distance jusqu'à l'extrémité de la ligne de foi. Entrez la distance.
    - Sélectionnez **Heure** > **Modifier l'heure**, puis entrez la durée nécessaire jusqu'à ce que vous atteigniez l'extrémité de la ligne de foi. Entrez l'heure.
3. Sélectionnez **Terminé**.

Affichage d'une carte grande échelle en mode panoramique

Vous pouvez choisir d'afficher ou non une carte grande échelle en mode panoramique du recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Carte grande échelle**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Activé** pour afficher une carte grande échelle en permanence.
    - Sélectionnez **Auto** pour afficher une carte grande échelle uniquement lorsque l'icône de position ( ) n'est plus visible à l'écran.

Affichage et configuration des sondages de profondeur du point

Sur le recouvrement radar, vous pouvez activer les sondages ponctuels et définir une profondeur dangereuse.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Profondeur du point** > **Activé**.
2. Sélectionnez **Profondeurs du point** > **Dangereux**.
3. Saisissez une profondeur dangereuse.
4. Sélectionnez **Terminé**.

Affichage et configuration des symboles d'aide à la navigation

Vous pouvez afficher et configurer l'aspect des symboles d'aide à la navigation sur le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Symboles**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Taille aides à la navigation** pour définir la taille des symboles d'aide à la navigation affichés sur la carte. Sélectionnez une taille.
    - Sélectionnez **Type aides à la navigation** > **NOAA** pour afficher le symbole d'aide à la navigation NOAA défini sur la carte.
    - Sélectionnez **Type aides à la navigation** > **IALA** pour afficher le symbole d'aide à la navigation IALA défini sur la carte.

Affichage de détails supplémentaires sur la carte

Vous pouvez afficher des informations supplémentaires sur le recouvrement radar.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes** > **Recouvrement radar** > **Menu** > **Configurer** > **Paramétrage cartographique** > **Symboles**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **POI terrestres** > **Activé** pour afficher les points d'intérêt (POI) terrestres.
   - Sélectionnez **Secteurs de feux** pour afficher le secteur dans lequel un feu de navigation est visible. Sélectionnez **Activé** pour filtrer les secteurs de feux en fonction du niveau de zoom.
   - Sélectionnez **Limites de cartes** > **Activé** pour afficher la zone couverte par les cartes lors de l'utilisation d'une carte de données BlueChart g2 Vision.
   - Sélectionnez **Points photo** > **Activé** pour afficher les icônes d'appareil photo lorsque vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision.

Définition du décalage de proue

Reportez-vous à la section « Décalage de proue » (page 83).

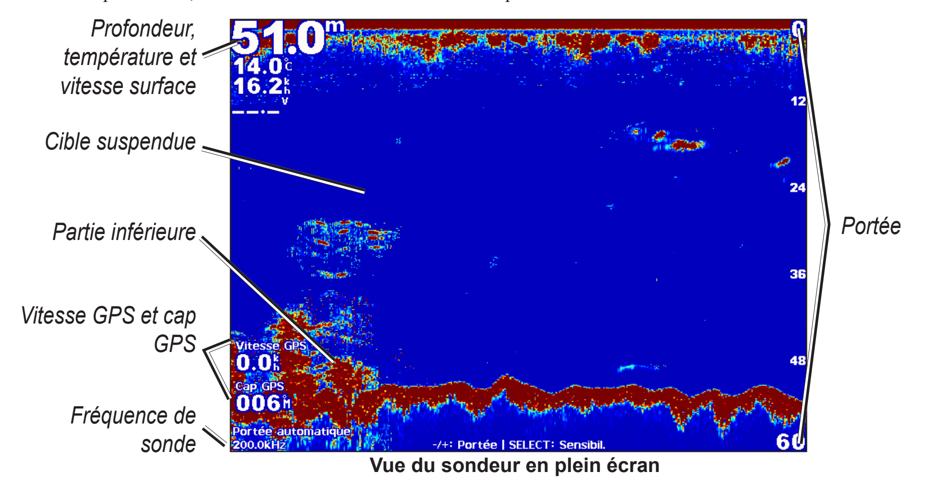
Sondeur

Lorsqu'il est connecté à une sonde et à un module de sondeur Garmin GSD 22/24/26 en option, votre traceur peut être utilisé comme détecteur de poissons. Les GSD 22/24/26 se connectent au réseau Garmin Marine Network et partagent les données sondeur avec tous les traceurs connectés au réseau. Les modèles GSD 22 et GSD 24/26 ont des fonctionnalités et des options légèrement différentes qui sont relevées dans les sections correspondantes ci-après.

Vues du sondeur

Vue du sondeur en plein écran

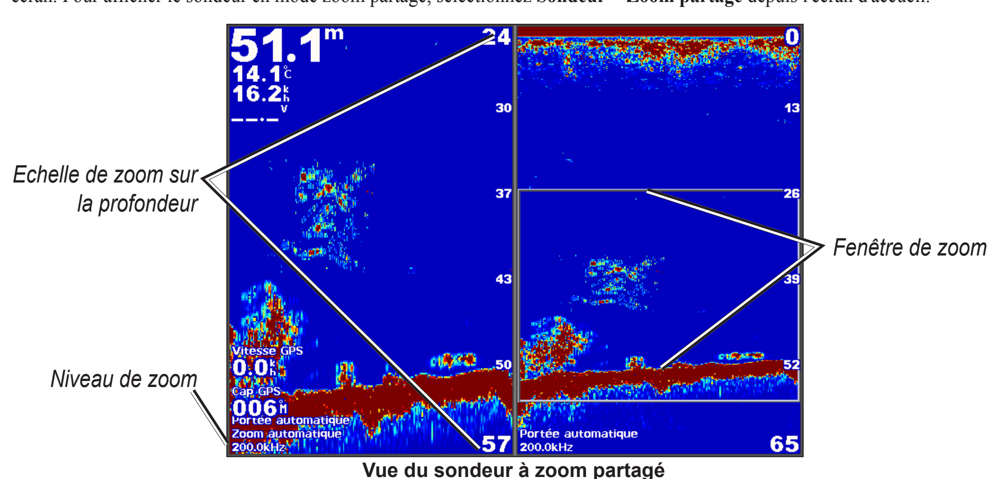
Cette vue présente un graphique à grande visibilité des lectures du sondeur obtenues à l'aide d'une sonde. Les chaînes situées le long du bord droit de l'écran indiquent la profondeur des objets détectés alors que l'écran défile de droite à gauche. Pour afficher le sondeur en plein-écran, sélectionnez **Sondeur** > **Plein écran** depuis l'écran d'accueil.



Vue du sondeur en plein écran

Vue du sondeur à zoom partagé

Cette vue présente un graphique à grande visibilité des lectures du sondeur et une partie agrandie de ce graphique sur le même écran. Pour afficher le sondeur en mode zoom partagé, sélectionnez **Sondeur** > **Zoom partagé** depuis l'écran d'accueil.

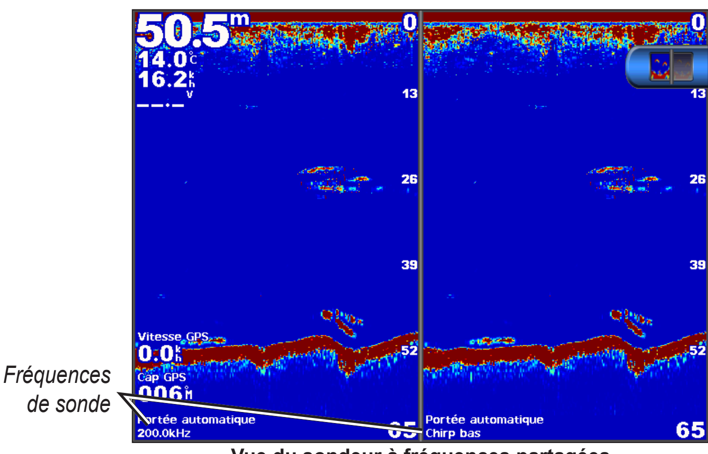


Vue du sondeur à zoom partagé

Vue du sondeur à fréquences partagées

L'affichage à fréquences partagées affiche distinctement les données du sondeur pour chaque fréquence (200 kHz à gauche et 50 kHz à droite, par exemple). Pour afficher la vue du sondeur à fréquences partagées, sélectionnez **Sondeur** > **Fréquences partagées** depuis l'écran d'accueil. Le GSD 26 vous permet de configurer de manière indépendante le zoom, la ligne de profondeur et l'a-scope pour chaque fréquence.

REMARQUE : la vue du sondeur en mode fréquences partagées nécessite l'utilisation d'une sonde bi-fréquences.



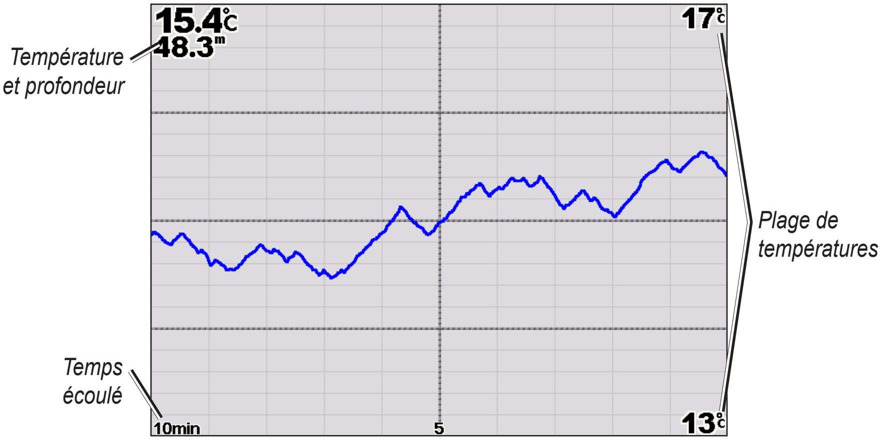
Vue du sondeur à fréquences partagées

Journal de températures d'eau

Si vous utilisez une sonde permettant d'indiquer la température, le journal de températures affiche un historique des températures d'eau relevées. Pour afficher le journal de températures, sélectionnez **Sondeur** > **Température de l'eau** depuis l'écran d'accueil.

Définition de la portée et de l'échelle de temps du journal de températures

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur** > **Température de l'eau**.
2. Sélectionnez **Menu**.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Durée** pour définir l'échelle de temps écoulé. Le paramètre par défaut est de 10 minutes. Augmentez l'échelle de temps écoulé pour afficher les variations de température sur une plus longue période.
   - Sélectionnez **Echelle** pour définir une plage de températures. Le paramètre par défaut est de 4 degrés. Augmentez la plage de températures pour afficher davantage de variations de températures.



Journal de températures de l'eau

Waypoints sur l'écran du sondeur

Mise en pause de l'écran du sondeur

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Pause sondeur**.

Création d’un waypoint sur l’écran du sondeur

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Pause sondeur**.
4. Définissez la position du waypoint à l'aide du point d'intersection de la ligne de profondeur et de la ligne de distance :
    - Sur les GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** pour déplacer le point d'intersection.
    - Sur le traceur GPSMAP série 7000, touchez le point d'intersection et faites-le glisser.
5. Sélectionnez une option :
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Créer waypoint**.
    - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Nouveau waypoint**.

Paramètres de l'écran du sondeur

Vous pouvez définir et régler tous les paramètres de la vue sondeur.

Définition du niveau de zoom

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Zoom**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Zoom auto x2** ou **Zoom auto x4** pour effectuer un zoom permettant de multiplier par 2 ou 4 la taille des données du sondeur.
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Zoom manuel** pour définir manuellement la portée de la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Affichage haut** ou **Affichage bas** pour définir la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Zoom avant** ou **Zoom arrière** pour augmenter ou réduire l'agrandissement de la zone. Sélectionnez **Terminé**.
    - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Définir zoom** pour définir manuellement la portée de la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Affichage haut** ou **Affichage bas** pour définir la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Zoom avant** ou **Zoom arrière** pour augmenter ou réduire l'agrandissement de la zone. Sélectionnez **Auto** pour régler automatiquement la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Terminé**.
    - Pour le GSD 22 et le GSD 24/26, sélectionnez **Verrouillage du fond** pour effectuer un zoom avant sur les données sondeur à partir de la profondeur inférieure, puis **Haut** ou **Bas** pour définir la portée de la profondeur de la zone agrandie. Sélectionnez **Terminé**.

Réglage de la sensibilité

Vous pouvez choisir le niveau de détail de l'écran du sondeur. Pour afficher plus de détails, augmentez la sensibilité. Si l'écran est brouillé, réduisez la sensibilité. Pour le GSD 24 et le GSD 26, vous pouvez définir de manière indépendante la sensibilité de chaque fréquence.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Sensibilité**.
4. Si besoin est, sélectionnez une fréquence.
5. Sélectionnez une option pour définir la sensibilité.
6. Sélectionnez **Précédent**.

Réglage de la portée de l'échelle de profondeur

Vous pouvez régler la portée de l'échelle de profondeur qui apparaît à droite de l'écran.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Portée**.
4. Sélectionnez une option.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Réglage de la portée et de la sensibilité avec des raccourcis

- Si vous utilisez un GPSMAP série 6000/7000 avec un GSD 22 ou GSD 24/26, appuyez sur **+** et **-** pour régler la portée.
- Si vous utilisez un GPSMAP série 6000 avec un GSD 24/26, appuyez sur la touche **Select** depuis le mode plein écran pour passer du réglage de la sensibilité à celui de la portée. Appuyez sur **+** et **-** pour régler la portée ou la sensibilité.
- Si vous utilisez un GPSMAP série 7000 avec un GSD 24/26, et si vous avez réglé manuellement la sensibilité (page 89), appuyez sur les touches **+** et **-** au bas de l'écran pour régler la sensibilité.

Définition de la vitesse de défilement du sondeur

Vous pouvez régler la vitesse de défilement de l'écran du sondeur de droite à gauche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
   - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
   - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus**.
5. Sélectionnez **Vitesse de défilement**.
6. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Ultrascroll®**, **Rapide**, **Moyen**, ou **Lent** pour définir manuellement la vitesse de défilement.
   - Sélectionnez **Auto** pour que la vitesse de défilement s'adapte automatiquement à la vitesse surface de votre bateau, si vous utilisez un capteur de vitesse surface ou une sonde avec capteur de vitesse.

Réglage de l'avance d'image

Vous pouvez augmenter la vitesse d'affichage d'une image du sondeur en autorisant l'affichage de plusieurs colonnes de données à l'écran pour chaque écho retourné par le sondeur. Par exemple, le paramètre 2/1 affiche deux colonnes d'informations pour chaque écho capté du sondeur. Cela s'avère utile lorsque vous utilisez le sondeur en eaux profondes.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
   - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
   - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus** > **Aspect**.
5. Sélectionnez **Avance d'image**.
6. Sélectionnez un paramètre d'avance d'image.

Modification de la zone sondée

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Vous pouvez modifier la zone sondée à une profondeur définie afin d'avoir un écran plus détaillé. Lorsque vous modifiez la zone sondée, aucune donnée n'est collectée pour les zones à l'extérieur de la portée spécifiée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Modifier**.
4. Sélectionnez **Haut** et **Bas** pour régler la zone.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Configuration des paramètres avancés du sondeur

REMARQUE : ces fonctions ne sont disponibles que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Avant de configurer le paramètre **Source de la température**, vous devez disposer d'un GSD 26 et d'au-moins un capteur de température de l'eau ou une sonde indiquant la température.

Le GSD 24 et le GSD 26 vous permettent de configurer divers paramètres d'affichage du sondeur et de source de données.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Avancé**.
4. Sélectionnez une ou plusieurs options :
   - Sélectionnez **Emission** pour arrêter les émissions du sondeur.
   - Sélectionnez **TVG** pour régler la sensibilité variable dans le temps et ainsi diminuer le bruit.
   - Sélectionnez **Etirer écho** pour régler le mode d'affichage des cibles. Si l'écho est trop large, les cibles vont se mélanger entre elles. Si l'écho est trop étroit, les cibles les plus petites seront difficiles à distinguer.
   - Sélectionnez **Suivi du fond** pour sélectionner la fréquence à utiliser pour déterminer la profondeur.
   - Pour le GSD 26, sélectionnez **Source de la température** pour sélectionner le capteur de température de l'eau ou la sonde indiquant la température qui sert de source pour le journal de températures de l'eau.

Fréquences

Sélection des fréquences

Vous pouvez indiquer les fréquences qui sont utilisées lors de l'emploi d'une sonde bi-fréquences. Le GSD 26 vous permet d'utiliser une fréquence chirp pour afficher des cibles plus précises à l'écran.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Fréquence**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **200 kHz** pour afficher les données d'un signal 200 kHz du sondeur. Cela est principalement utile pour les hauts-fonds et les voies navigables intérieures.
   - Sélectionnez **50 kHz** pour afficher les données d'un signal 50 kHz du sondeur. Cela est principalement utile pour les eaux plus profondes.
   - Pour le GSD 22 ou GSD 24, sélectionnez **Double** pour afficher à la fois les données 200 kHz et 50 kHz.
   - Pour un GSD 26 utilisé avec une sonde large bande, sélectionnez **Chirp élevé** pour émettre un signal chirp dans un canal à haute fréquence.
   - Pour un GSD 26 utilisé avec une sonde large bande, sélectionnez **Chirp bas** pour émettre un signal chirp dans un canal à basse fréquence.

Gestion des fréquences

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 26.

Vous pouvez paramétrer le GSD 26 pour qu'il fonctionne sur de nombreuses fréquences. Pour une pénétration maximale, définissez une valeur faible de la fréquence.

Configuration de nouvelles fréquences

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Fréquence** > **Gérer les fréquences**.
4. Sélectionnez **Nouvelle valeur prédéfinie**.
5. Sélectionnez **Haut** ou **Bas**.
6. Entrez une fréquence :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
   - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
7. Sélectionnez **Terminé**.

Paramètres de bruit et d’interférence

Les paramètres antibruit vous permettent de diminuer les interférences et le nombre de parasites sur l'écran du sondeur. Le GSD 24 et le GSD 26 vous permettent de régler de manière indépendante les paramètres antibruit pour chaque fréquence.

Affichage du bruit de surface

Vous pouvez choisir d'afficher ou non les données à proximité de la surface de l'eau sur l'écran du sondeur. Masquez le bruit de surface pour limiter les parasites à l'écran.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
   - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
   - Pour les GSD 24/26, sélectionnez **Plus** > **Antibruit**.
5. Sélectionnez **Bruit de surface** > **Afficher**.

Réglage du paramètre antibruit

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 22.

Si vous avez augmenté ou diminué manuellement la valeur du paramètre de sensibilité (page 89), vous pouvez limiter l'incidence des signaux faibles du sondeur en augmentant la valeur du paramètre antibruit.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Antibruit**.
4. Sélectionnez **Haut** ou **Bas**.

Réduction des interférences

REMARQUE : ces fonctions ne sont disponibles que sur le GSD 24 et le GSD 26.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Antibruit.**
4. Sélectionnez une ou plusieurs options :
   - Sélectionnez **Interférences** pour diminuer les effets des interférences entre appareils et des interférences électriques.
   - Sélectionnez **Limiter les couleurs** afin de masquer une partie de la palette de couleurs permettant ainsi d'éliminer les zones contenant de faibles parasites.
   - Sélectionnez **Lissage** afin que l'écran du sondeur offre un aspect plus constant dans des eaux plus profondes.

Aspect de l'écran du sondeur

Affichage et configuration d'une ligne de profondeur

Vous pouvez choisir d'afficher ou non une ligne de profondeur facile à consulter sur l'écran du sondeur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
   - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
   - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus** > **Aspect**.
5. Sélectionnez **Ligne de profondeur** > **Afficher**.
6. Définissez la profondeur de la ligne de référence :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel**.
   - Sur le traceur GPSMAP série 7000, touchez la ligne et faites-la glisser.

Affichage A-Scope
A-Scope est un flasheur vertical situé le long du bord droit de l'écran qui affiche instantanément, sur une échelle, la distance par rapport aux cibles.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
    - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus > Aspect**.
5. Select **A-Scope** > **Activé**.
6. Pour le GSD 24/26, sélectionnez un temps de maintien maximum.

Affichage des numéros
Avant de pouvoir afficher des informations sur la vitesse surface, vous devez avoir installé et connecté un capteur de vitesse surface ou une sonde de vitesse. Avant de pouvoir afficher des informations sur la température de l'eau, vous devez avoir installé et connecté un capteur de température d'eau ou une sonde indiquant la température.

Vous pouvez afficher certaines informations, par exemple sur la tension de l'appareil ou de navigation, sur les écrans du sondeur. Les informations de navigation comprennent toujours la vitesse GPS et le cap GPS. Elles comprennent des informations relatives au relèvement et à l'écart de route en cours de navigation.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
    - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus > Aspect**.
5. Sélectionnez **Affichage des numéros**.
6. Sélectionnez une option pour chaque type de données.

    Si vous sélectionnez **Auto**, et si la sonde le permet, le traceur affiche les données sur l'écran du sondeur.

Configuration de l'aspect des cibles suspendues
REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 22.

Vous pouvez définir comment le sondeur interprète les cibles suspendues.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur** > **Réglages du sondeur** > **Aspect** > **Symboles de poissons**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez pour afficher les cibles suspendues sous forme de symboles avec les informations de fond du sondeur.
    - Sélectionnez pour afficher les cibles suspendues sous forme de symboles avec les informations de fond du sondeur et l'indication de la profondeur de la cible.
    - Sélectionnez pour afficher les cibles suspendues sous forme de symboles.
    - Sélectionnez pour afficher les cibles suspendues sous forme de symboles avec indication de la profondeur de l'eau.

Affichage et configuration de la Whiteline
REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 22.

Vous pouvez mettre en évidence le signal le plus fort provenant du fond afin d'en évaluer le degré de dureté.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur** > **Réglages du sondeur** > **Aspect** > **Whiteline**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Haut** pour activer la Whiteline avec le réglage le plus sensible. La quasi totalité des données de signal fort apparaissent en blanc.
    - Sélectionnez **Moyen** pour activer la Whiteline avec la plupart des données de signal fort apparaissant en blanc.
    - Sélectionnez **Bas** pour activer la Whiteline avec le réglage le moins sensible. Seules les données de signal fort apparaissent en blanc.

Mise en évidence du fond (fonction Edge)

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Vous pouvez mettre en évidence le signal le plus fort provenant du fond afin d'évaluer le degré de dureté du signal.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Aspect** > **Contour** > **Désactivé**.

Définition du code couleurs

Vous pouvez définir le code couleurs pour tous les écrans du sondeur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu**.
4. Sélectionnez une option :
    - Pour le GSD 22, sélectionnez **Réglages du sondeur**.
    - Pour le GSD 24/26, sélectionnez **Plus**.
5. Sélectionnez **Aspect** > **Code couleurs**.
6. Sélectionnez une option.

Définition de la couleur de sensibilité

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Vous pouvez régler la couleur de sensibilité pour augmenter ou diminuer l'intensité visuelle de la vue du sondeur.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Aspect** > **Couleur de sensibilité**.
4. Sélectionnez une option.

Alarmes du sondeur

Définition des alarmes hauts-fonds et eaux profondes

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Sondeur**.
2. Sélectionnez **Haut-fond** > **Activé** pour qu'une alarme retentisse lorsque la profondeur est inférieure à la valeur spécifiée.
3. Entrez la profondeur qui déclenche l'alarme de haut-fond :
    - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
    - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
4. Sélectionnez **Terminé**.
5. Sélectionnez **Eau profonde** > **Activé** pour qu'une alarme retentisse lorsque la profondeur est supérieure à la valeur spécifiée.
6. Entrez la profondeur qui déclenche l'alarme eaux profondes :
    - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
    - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
7. Sélectionnez **Terminé**.

Réglage de l'alarme de température de l'eau

Vous pouvez définir une alarme devant retentir lorsque la sonde signale une température supérieure ou inférieure de 1,1 °C (2 °F) à la température spécifiée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Sondeur** > **Température de l'eau** > **Activé**.
2. Entrez une température de l'eau :
    - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.

- Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.

3. Sélectionnez **Terminé**.

Définition de l'alarme de poisson

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 22.

Vous pouvez définir une alarme devant retentir lorsque le traceur détecte une cible suspendue correspondant à la taille spécifiée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Sondeur** > **Poisson**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez pour qu'une alarme retentisse pour toutes les tailles de poissons.
   - Sélectionnez pour qu'une alarme retentisse uniquement pour les gros poissons et les poissons de taille moyenne.
   - Sélectionnez pour qu'une alarme retentisse uniquement pour les gros poissons.

Définition de l'alarme contour poisson

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Vous pouvez définir une alarme devant retentir lorsque le traceur détecte une cible suspendue dans la portée de profondeur et pouvant être affiché dans la gamme de couleurs spécifiée.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Sondeur** > **Poisson** > **Contour**.
2. Sélectionnez **Haut**.
3. Entrez une distance à partir du haut à partir de laquelle une alarme doit signaler la présence de cibles à proximité de la surface :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
   - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
4. Sélectionnez **Terminé**.
5. Sélectionnez **Fond**.
6. Entrez la distance au fond à laquelle une alarme doit retentir en cas de présence de cibles à proximité du fond de l'eau :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
   - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
7. Sélectionnez **Terminé**.
8. Sélectionnez **Intensité**.
9. Sélectionnez une couleur puis **Précédent**.

Définition de l'alarme de poisson en profondeur

REMARQUE : cette fonction n'est disponible que sur le GSD 24 et le GSD 26.

Vous pouvez définir une alarme devant retentir lorsque le traceur détecte une cible suspendue dans la portée de profondeur et pouvant être affiché dans la gamme de couleurs spécifiée.

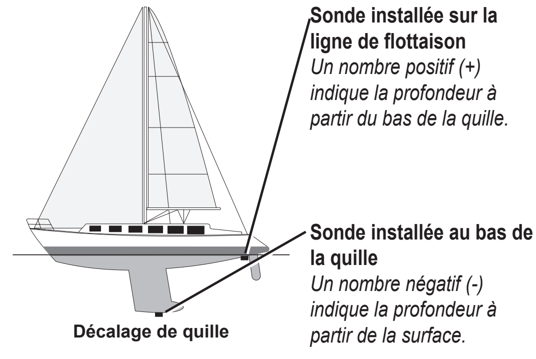
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Alarmes** > **Sondeur** > **Poisson** > **Fond**.
2. Sélectionnez **Hauteur**.
3. Entrez la distance au fond à laquelle une alarme doit retentir en cas de présence de cibles à proximité du fond de l'eau :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique**.
   - Pour les appareils GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel.
4. Sélectionnez **Terminé**.
5. Sélectionnez **Intensité**.
6. Sélectionnez une couleur puis **Précédent**.

Configuration de la sonde

Réglage du décalage de quille

Le décalage de quille compense les données de surface en fonction de la profondeur de la quille. Ainsi, il est possible de mesurer la profondeur à partir du bas de la quille et non à partir de l'emplacement de la sonde. Saisissez un nombre positif pour le décalage de la quille. Vous pouvez saisir un nombre négatif pour compenser les nombreux mètres d'eau déplacés par un grand bateau.

1. Mesurez le décalage de quille en fonction de l'emplacement de la sonde :
   - Si la sonde est installée sur la ligne de flottaison, mesurez la distance de l'emplacement de la sonde à la quille du bateau. Entrez cette valeur à l'étape 3 sous la forme d'un nombre positif.
   - Si la sonde est installée en bas de la quille, mesurez la distance de la sonde à la ligne de flottaison. Entrez cette valeur à l'étape 3 sous la forme d'un nombre négatif.



2. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Mon bateau** > **Décalage de quille**.
3. Entrez le décalage de quille mesuré à l'étape 1 :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique** pour entrer la distance mesurée à l'étape 1. Veillez à saisir un nombre positif ou négatif selon l'emplacement de la sonde.
   - Sur le traceur GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel pour entrer la distance mesurée à l'étape 1. Veillez à saisir un nombre positif ou négatif selon l'emplacement de la sonde.
4. Sélectionnez **Terminé**.

Définition du décalage de température de l'eau

Vous devez disposer d'un capteur de température de l'eau ou d'une sonde indiquant la température.

Le décalage de température compense les données d'une sonde captant la température.

1. Mesurez la température de l'eau à l'aide du capteur de température ou de la sonde indiquant la température qui se connecte au traceur.
2. Mesurez la température de l'eau à l'aide d'un autre capteur de température ou thermomètre dont la précision est avérée.
3. Soustrayez la température de l'eau mesurée à l'étape 1 de celle mesurée à l'étape 2.

   Vous obtenez ainsi le décalage de température. Entrez cette valeur à l'étape 5 sous la forme d'un nombre positif si le capteur connecté au traceur indique que la température de l'eau est plus froide qu'en réalité. Entrez cette valeur à l'étape 5 sous la forme d'un nombre négatif si le capteur connecté au traceur indique que la température de l'eau est plus chaude qu'en réalité.
4. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Mon bateau** > **Décalage de température**.
5. Entrez le décalage de température calculé à l'étape 3 :
   - Sur le traceur GPSMAP série 6000, utilisez le **pavé directionnel** ou le **pavé numérique** pour entrer le décalage de température.
   - Sur le traceur GPSMAP série 7000, utilisez le clavier virtuel pour entrer le décalage de température.
6. Sélectionnez **Terminé**.

Réglage des paramètres de la sonde

REMARQUE : ces fonctions ne sont disponibles que sur le GSD 24 et le GSD 26.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Sondeur**.
2. Sélectionnez une vue du sondeur.
3. Sélectionnez **Menu** > **Plus** > **Installation**.
4. Sélectionnez une ou plusieurs options :
   - Sélectionnez **Taux de transmission** pour limiter les auto-interférences. Vous pouvez augmenter le taux de transmission afin d'accélérer le défilement, au risque, cependant, de créer des auto-interférences.
   - Sélectionnez **Puissance de transmission** pour limiter les interférences lorsque la sonde se trouve à proximité de la surface. Baissez la puissance de transmission pour réduire les interférences.
   - Sélectionnez **Largeur de filtre** pour définir les contours de la cible. Un filtre plus court définira des contours détaillés des cibles. Des filtres plus longs créeront des contours de cibles plus flous mais diminueront le bruit.
   - Sélectionnez **Diagnostics de la sonde** pour afficher des informations détaillées sur la sonde.

Appel Sélectif Numérique

Traceur et fonctionnalité Radio VHF

Le tableau suivant indique les fonctions disponibles lorsque vous connectez votre traceur à une radio VHF via un réseau NMEA 0183 ou NMEA 2000.

Fonctionnalité	Radio VHF NMEA 0183	Radio VHF NMEA 2000	Radio VHF Garmin NMEA 0183	Radio VHF Garmin NMEA 2000
Le traceur peut transmettre votre position GPS à votre radio. Si votre radio est équipée des fonctions nécessaires, les informations sur la position GPS sont transmises lors des appels ASN.	×	×	×	×
Le traceur peut recevoir des informations sur les appels de détresse et la position ASN via la radio (page 96).	×	×	×	×
Le traceur peut suivre les positions des navires qui émettent des rapports de position (page 96).	×	×	×	×
Le traceur permet de configurer et d'envoyer rapidement des informations relatives aux appels individuels standard vers votre radio VHF Garmin (page 98).				×
Lorsque vous lancez un appel de détresse Homme à la mer depuis votre radio, l'écran Homme à la mer s'affiche sur le traceur et vous invite à naviguer vers le point où se trouve l'homme à la mer (page 96).				×
Lorsque vous lancez un appel de détresse Homme à la mer depuis votre traceur, la radio affiche la page Appel de détresse pour émettre l'appel de détresse Homme à la mer (page 96).				×

Activation de la fonction ASN

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Autres navires** > **ASN**.

A propos de la liste ASN

La liste d'appels ASN est un journal des appels ASN les plus récents et des autres contacts ASN que vous avez entrés. Elle peut contenir jusqu'à 100 entrées. La liste d'appels ASN affiche l'appel le plus récent d'un bateau. Si un deuxième appel est reçu en provenance du même bateau, il remplace le premier appel dans la liste d'appels.

Affichage de la liste ASN

Votre traceur doit être connecté à une radio VHF prenant en charge l'ASN pour afficher la liste ASN.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.

Ajout d'un contact ASN

Vous pouvez ajouter un navire à votre liste ASN. Vous pouvez appeler un contact ASN depuis le traceur (page 98).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN** > **Ajouter un contact**.
2. Saisissez le numéro MMSI (Maritime Mobile Service Identity) du navire.
3. Sélectionnez **Terminé**.
4. Saisissez le nom du navire.
5. Sélectionnez **Terminé**.

Appels de détresse entrants

Si votre traceur Garmin et votre radio VHF sont connectés par un réseau NMEA 0183 ou NMEA 2000, votre traceur vous avertit lorsque votre radio VHF reçoit un appel de détresse ASN. Si des informations relatives à la position ont été transmises lors de l'appel de détresse, ces dernières sont alors disponibles et enregistrées avec l'appel.

Le symbole indique qu'un appel de détresse figure dans la liste ASN et marque la position du navire sur la carte de navigation au moment où l'appel de détresse a été émis.

Affichage du rapport d'appel de détresse ASN

Reportez-vous à la section « Affichage d'un rapport de position » (page 96).

Appel d'un navire en détresse

Reportez-vous à la section « Emission d'un appel individuel normal » (page 98).

Navigation vers un navire en détresse

Le symbole indique qu'un appel de détresse figure dans la liste ASN et marque la position d'un navire sur la carte de navigation lorsqu'un appel de détresse est émis.

Reportez-vous à la section « Navigation vers un navire suivi » (page 97).

Création d'un waypoint à l'emplacement d'un navire en détresse

Reportez-vous à la section « Création d'un waypoint à l'emplacement d'un navire suivi » (page 97).

Modification des informations d'un rapport d'appel ASN

Reportez-vous à la section « Modification des informations d'un rapport de position » (page 97).

Suppression d'un rapport d'appel ASN

Reportez-vous à la section « Suppression d'un rapport de position » (page 97).

Appels de détresse Homme à la mer depuis une radio VHF

Lorsque votre traceur Garmin est connecté à une radio Garmin compatible NMEA 2000 et que vous lancez un appel de détresse ASN Homme à la mer depuis votre radio, l'écran Homme à la mer s'affiche sur votre traceur Garmin et vous invite à naviguer vers le point où se trouve l'homme à la mer. Si vous disposez d'un système de pilote automatique Garmin connecté au réseau, votre traceur vous invite à effectuer la manœuvre de Boutakov vers le point de l'homme à la mer.

Si vous annulez l'appel de détresse Homme à la mer sur la radio, l'écran du traceur vous invitant à activer la navigation vers la position où se trouve l'homme à la mer disparaît.

Appels de détresse Homme à la mer émis depuis le traceur

Lorsque votre traceur Garmin est connecté à une radio Garmin compatible NMEA 2000 et que vous activez la navigation vers la position d'un homme à la mer, la radio affiche la page Appel de détresse afin que vous puissiez rapidement lancer un appel de détresse Homme à la mer.

Appuyez sur le bouton **DISTRESS** (DETRESSE) de la radio et maintenez-le enfoncé pendant au moins trois secondes pour émettre l'appel de détresse.

Pour de plus amples informations sur l'émission d'appels de détresse depuis votre radio, consultez le Manuel d'utilisation de la radio VHF Garmin. Vous pouvez marquer un point MOB et naviguer jusqu'à ce point (page 33).

Suivi de position

Lorsque vous connectez votre traceur Garmin à une radio VHF via un réseau NMEA 0183, vous pouvez suivre les navires qui émettent des rapports de position. Cette fonction est également disponible pour le réseau NMEA 2000, à la condition que le navire émette les données PGN appropriées (PGN 129808 ; Données d'appel ASN).

Tous les rapports de position reçus sont enregistrés dans la liste ASN (page 95).

Affichage d'un rapport de position

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez un rapport de position.
3. Sélectionnez **Examen**.
4. Sélectionnez **Page suivante** ou **Page précédente** pour afficher les informations du rapport de position ou une carte de navigation indiquant l'emplacement.

Appel d'un navire suivi

Reportez-vous à la section « Emission d'un appel individuel normal » (page 98).

Navigation vers un navire suivi

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez un rapport de position.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Naviguer vers**.
4. Sélectionnez **Rallier** ou **Itinéraire vers** (page 31).

Création d'un waypoint à l'emplacement d'un navire suivi

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez un rapport de position.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Page suivante** > **Créer waypoint**.

Modification des informations d'un rapport de position

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez un rapport de position.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Modifier**.
4. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sélectionnez **Nom**. Saisissez le nom du navire. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Symbole** et choisissez un nouveau symbole. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Commentaire**. Entrez le commentaire. Sélectionnez **Terminé**.
   - Sélectionnez **Sillage** > **Afficher** pour afficher la ligne de sillage du navire si votre radio suit sa position.
   - Sélectionnez **Ligne de sillage**. Attribuez une couleur à la ligne de sillage.

Suppression d'un rapport de position

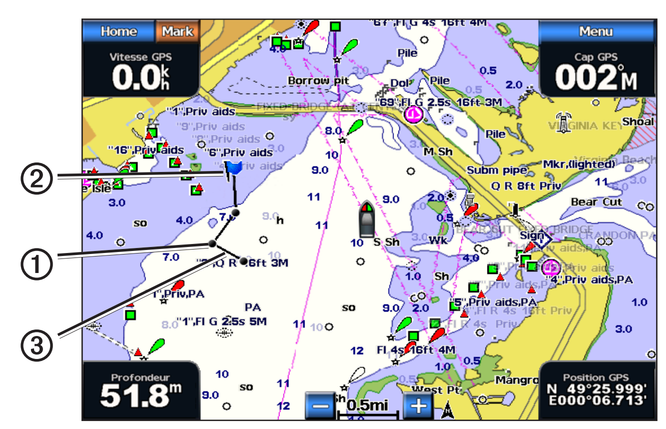
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez un rapport de position.
3. Sélectionnez **Consulter** > **Effacer le rapport**.

Pistes de navire sur la carte de navigation

Vous pouvez afficher les sillages de tous les navires suivis sur la carte de navigation, la carte de pêche, la carte Mariner's Eye 3D et le recouvrement radar. Par défaut, un point noir ① apparaît pour chaque position précédemment signalée d'un navire suivi et un drapeau bleu ② indique la dernière position signalée du navire. Une ligne noire ③ indiquant l'itinéraire parcouru par le navire s'affiche également.

Vous devez activer la fonction Sillages ASN pour afficher le sillage des navires suivis (page 98).

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.



Sillage de navire sur la carte de navigation

Affichage et définition de la durée des pistes pour tous les navires suivis

REMARQUE : la carte Mariner's Eye 3D est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision. La carte de pêche est disponible si vous utilisez une carte de données BlueChart g2 Vision ou BlueChart g2, ou si votre carte intégrée prend en charge les cartes de pêche.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez **Carte de navigation**, **Carte de pêche**, **Perspective 3D** ou **Vue 3D**.
3. Sélectionnez **Menu** > **Autres navires** > **ASN** > **Sillages ASN**.
4. Sélectionnez le nombre d'heures d'affichage des navires suivis sur la carte ou la vue 3D.

   Par exemple, si vous sélectionnez **4 heures**, tous les points de sillage qui datent de moins de quatre heures s'affichent pour tous les navires suivis.

Appels individuels normaux

Lorsque vous connectez votre traceur Garmin à une radio VHF Garmin compatible NMEA 2000, vous pouvez utiliser l'interface du traceur pour établir un appel individuel normal. Pour établir ce type d'appel depuis votre traceur, vous pouvez choisir le canal ASN à utiliser pour votre communication (page 98). La radio transmet la demande avec votre appel.

Sélection d'un canal ASN

REMARQUE : la sélection d'un canal ASN se limite aux canaux suivants, dans toutes les bandes de fréquence : 6, 8, 9, 10, 13, 15, 16, 17, 67, 68, 69, 71, 72, 73 ou 77. Le canal 72 est le canal par défaut. Si vous choisissez un autre canal, le traceur l'utilise pour vos appels ultérieurs jusqu'à ce que vous en sélectionniez un autre.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez le navire ou la station à appeler.
3. Choisissez **Consulter** > **Appel par radio** > **Canal**.
4. Sélectionnez un canal.

Emission d'un appel individuel normal

REMARQUE : lorsque vous lancez un appel depuis le traceur, la radio ne reçoit pas les informations de l'appel si aucun numéro MMSI n'a été programmé dessus.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Informations** > **Liste ASN**.
2. Sélectionnez le navire ou la station à appeler.
3. Choisissez **Consulter** > **Appel par radio** > **Envoyer**.

   Le traceur envoie les informations de l'appel à la radio.
4. Sur votre radio VHF Garmin, sélectionnez **Appeler**.

Emission d'un appel individuel normal vers une cible AIS

Lorsque vous connectez votre traceur Garmin à une radio VHF compatible Garmin NMEA 2000, vous pouvez utiliser l'interface du traceur pour établir un appel individuel normal vers une cible AIS. Avant d'émettre l'appel, vous pouvez sélectionner un canal ASN autre que le canal 72, configuré par défaut (page 98).

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Cartes**.
2. Sélectionnez une carte ou une vue 3D.
3. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, sélectionnez une cible AIS △ à l'aide du **pavé directionnel**.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, touchez une cible AIS △.
4. Sélectionnez **Navire AIS** > **Appel par radio** > **Envoyer**.

   Le traceur envoie les informations de l'appel à la radio.
5. Sur votre radio VHF Garmin, sélectionnez **Appeler**.

Annexes

Caractéristiques techniques

Spécifications physiques

Caractéristiques techniques	Appareils	Mesures
Taille	GPSMAP 4008, 4208	176,9 H × 284,4 L × 106 mm P (7 × 11,2 × 4,2 po)
	GPSMAP 4010, 4210	226,9 H × 340,4 L × 105,1 mm P (8,9 × 13,4 × 4,13 po)
	GPSMAP 4012, 4212	240,5 H × 375 L × 105,1 mm P (9,5 × 14,8 × 4,13 po)
	GPSMAP 5008, 5208	173,5 H × 256 L × 105,9 mm P (6,8 × 10,1 × 4,17 po)
	GPSMAP 5012, 5212	240,5 H × 330 L × 119,2 mm P (9,47 × 13 × 4,7 po)
	GPSMAP 5015, 5215	295,8 H × 394,9 L × 143,8 mm P (11,65 × 15,55 × 5,66 po)
Poids	GPSMAP 4008, 4208	2,7 kg (6 lb)
	GPSMAP 4010, 4210	3,6 kg 3,5 kg
	GPSMAP 4012, 4212	4,5 kg (10 lb)
	GPSMAP 5008, 5208	2,7 kg (6 lb)
	GPSMAP 5012, 5212	4,3 kg (9 lb)
	GPSMAP 5015, 5215	5,4 kg (12 lb)
Affichage	GPSMAP 4008, 4208	131,4 H × 174 mm L (5,17 × 6,85 po)
	GPSMAP 4010, 4210	161,4 H × 214,2 mm L (6,35 × 8,43 po)
	GPSMAP 4012, 4212	184,3 H × 245,8 mm L (7,3 × 9,7 po)
	GPSMAP 5008, 5208	128,2 H × 170,9 mm L (5 × 6,73 po)
	GPSMAP 5012, 5212	180,49 H × 235,97 mm L (7,11 × 9,3 po)
	GPSMAP 5015, 5215	228,1 H × 304,1 mm L (8,98 × 11,97 po)
Boîtier	Tous les modèles	Etanche en alliage plastique aluminium IEC 60529 IPX-7
Plage de températures	Tous les modèles	-15 à 55 °C (5 à 131 °F)
Distance de sécurité du compas	GPSMAP 4008, 4208, 5008, 5208	80 cm (31,5 po)
	GPSMAP 4010, 4210	1 m (39,4 po)
	GPSMAP 4012, 4212, 5012, 5212	1 m (3 pi)
	GPSMAP 5015, 5215	40 cm (15,8 po)



- Les voyants situés à l'intérieur de ce produit contiennent du mercure et doivent être recyclés ou mis au rebut conformément aux lois locales, régionales ou nationales en vigueur. Pour plus d'informations, visitez le site : www.garmin.com/aboutGarmin/environment/disposal.jsp.

Alimentation

Caractéristiques techniques	Appareils	Mesures
Source	Tous les modèles	10–35 V CC
Utilisation	GPSMAP 4008, 4208, 5008, 5208	35 W max. à 10 V CC
	GPSMAP 4010, 4210, 4012, 4212, 5012, 5212	40 W max. à 10 V CC
	GPSMAP 5015, 5215	60 W max. à 10 V CC
Fusible	Tous les modèles	7,5 A, 42 V rapide
Numéro d'équivalence de charge NMEA 2000	Tous les modèles	2
Intensité NMEA 2000	Tous les modèles	75 mA maximum

Etalonnage de l'écran tactile du traceur GPSMAP série 5000

En principe, l'écran tactile du traceur GPSMAP série 5000 ne nécessite pas d'étalonnage. Cependant, si les boutons semblent ne pas répondre correctement, suivez la procédure suivante pour étalonner l'écran.

1. Traceur éteint, appuyez sur le bouton **Marche/Arrêt**.

   L'écran Avertissement s'affiche.
2. Touchez n'importe quelle partie noire de l'écran pendant au moins 15 secondes jusqu'à ce que l'écran d'étalonnage apparaisse.
3. Suivez les instructions affichées à l'écran jusqu'à ce qu'un message indique que l'étalonnage est terminé.
4. Touchez **OK**.

Captures d'écran

REMARQUE : pour effectuer des captures d'écran sur un GPSMAP 5008, 5208, 5012, 5212, 5015 ou 5215, vous devez utiliser la télécommande RF sans fil Garmin en option.

Vous pouvez capturer dans un fichier bitmap (.BMP) n'importe quelle image affichée sur l'écran de votre traceur, puis transférer le fichier sur votre ordinateur.

Procédure de capture d'écran

1. Insérez une carte mémoire dans le lecteur de carte de données situé à l'avant du traceur.
2. Sélectionnez **Configurer** > **Système** > **Bip/écran** > **Capture d'écran** > **Activé**.
3. Accédez à l'écran dont vous souhaitez réaliser une capture.
4. Prenez une capture d'écran :
   - Sur le traceur GPSMAP série 4000, appuyez sur le bouton **HOME** pendant au moins six secondes.
   - Sur le traceur GPSMAP série 5000, appuyez sur le bouton **HOME** de la télécommande RF sans fil Garmin pendant au moins six secondes.

   La fenêtre Capture d'écran effectuée s'affiche.
5. Sélectionnez **OK**.

Copie de captures d'écran sur un ordinateur

1. Retirez la carte mémoire du traceur et insérez-la dans un lecteur de carte de données connecté à un ordinateur.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
   - Sous Windows®, cliquez sur **Démarrer** > **Poste de travail** > **Périphérique de stockage numérique sécurisé** > **Garmin** > **scrn**.
   - Sous Apple OS X, ouvrez l'icône de la carte mémoire sur le bureau, puis ouvrez **Garmin** > **scrn**.
3. Copiez le fichier .BMP souhaité sur la carte, puis collez-le dans le répertoire de votre choix, sur l'ordinateur.

Affichage des emplacements des satellites GPS

Vous pouvez afficher la position relative des satellites GPS dans le ciel.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **GPS**.

Informations système

Affichage des informations système

Reportez-vous à la section « Affichage des informations système » (page 3).

Affichage du journal d'événements

Le journal d'événements affiche une liste des événements système.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **System Information** > **Journal d'événements**.

Enregistrement des informations système sur une carte mémoire

Vous pouvez enregistrer les informations système sur une carte mémoire utilisée comme outil de dépannage. Un représentant du service d'assistance produit de Garmin peut vous demander d'utiliser ces informations pour récupérer des données sur le réseau marin.

1. Insérez une carte mémoire dans le lecteur de carte de données du traceur.
2. Sélectionnez **Configurer** > **Système** > **System Information** > **Appareils Garmin** > **Enregistrer sur carte**.
3. Retirez la carte mémoire.

Restauration des réglages d'usine du traceur

REMARQUE : cette procédure supprime tous les paramètres que vous avez définis.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Système** > **System Information** > **Réglages d'usine** > **Réinitialiser**.
2. Sélectionnez **Oui**.

Communication avec les périphériques sans fil

Connexion d'un périphérique sans fil

Vous pouvez autoriser les périphériques sans fil (une télécommande ou une souris optique, par exemple) à communiquer avec le traceur.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Accessoires sans fil** > **Nouvelles connexions** > **Oui**.

Déconnexion d'un périphérique sans fil

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Accessoires sans fil**.
2. Sélectionnez un périphérique sans fil.
3. Sélectionnez **Se déconnecter**.

Réseau Garmin Marine Network

Le réseau Garmin Marine Network permet de partager des données provenant des périphériques Garmin avec des traceurs Garmin de façon aisée et rapide. Vous pouvez ainsi connecter un traceur GPSMAP séries 4000/5000 à un réseau Garmin Marine Network, afin de partager des données avec d'autres périphériques ou traceurs compatibles ou de recevoir des données de ces derniers.

Transfert de données sur le réseau Garmin Marine Network

Reportez-vous à la section « Gestion des données du traceur » (page 60).

Configuration des périphériques en réseau

Reportez-vous à la section « Configuration des périphériques en réseau » (page 62).

NMEA 0183 et NMEA 2000

Un traceur GPSMAP séries 4000/5000 peut accepter des données de périphériques compatibles NMEA 0183 et de certains périphériques compatibles NMEA 2000 connectés au réseau NMEA 2000 de votre bateau.

NMEA 0183

Le câble de données NMEA 0183 fourni avec les traceurs GPSMAP séries 4000/5000 prend en charge la norme NMEA 0183 et permet de connecter différents périphériques NMEA 0183, tels que les radios VHF, les instruments NMEA, les pilotes automatiques et les capteurs de vent ou de cap.

Les traceurs GPSMAP séries 4000/5000 peuvent recevoir des données de quatre périphériques compatibles NMEA 0183 maximum et envoyer des données GPS à six périphériques compatibles NMEA 0183 maximum.

Pour connecter un traceur GPSMAP séries 4000/5000 à des périphériques compatibles NMEA 0183 en option, reportez-vous aux *Instructions d'installation des GPSMAP séries 4000/5000*.

Expressions NMEA 0183 approuvées
GPAPB, GPBOD, GPBWC, GPGGA, GPGLL, GPGSA, GPGSV, GPRMB, GPRMC, GPRTE, GPVTG, GPWPL, GPXTE ; et expressions Garmin : PGRME, PGRMM et PGRMZ.

Ce traceur prend également en charge l'expression WPL ASN ; l'entrée NMEA 0183 du sondeur prend en charge les expressions DPT (profondeur) ou DBT, MTW (température de l'eau) et VHW (température de l'eau, vitesse et cap).

Configuration des expressions de sortie NMEA 0183
Vous pouvez configurer la façon dont le traceur affiche les expressions de sortie NMEA 0183.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Expressions de sortie**.
2. Sélectionnez un paramètre : **Sondeur**, **Itinéraire**, **Système** ou **Garmin**.
3. Sélectionnez une ou plusieurs expressions de sortie NMEA 0183.
4. Répétez les étapes 2 et 3 pour configurer d'autres paramètres.

Configuration du format de communication de chaque port NMEA 0183
Vous pouvez configurer le format d'entrée et de sortie de chaque port utilisé lors de la connexion du traceur à des équipements NMEA externes, à un ordinateur ou à d'autres périphériques Garmin.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Types de port**.
2. Sélectionnez un port d'entrée ou de sortie.
3. Sélectionnez un format d'entrée/sortie :
    - Sélectionnez **Standard NMEA** pour prendre en charge les données NMEA 0183 standard et ASN en entrée et en sortie, ainsi que les données de sondeur NMEA en entrée pour les expressions DPT, MTW et VHW.
    - Sélectionnez **NMEA Haute Vitesse** pour prendre en charge l'entrée ou la sortie de données de la norme 0183 pour la plupart des récepteurs AIS.
    - Sélectionnez **Garmin** pour prendre en charge l'entrée ou la sortie de données propriétaire Garmin pour interagir avec le logiciel Garmin.
4. Répétez l'étape 3 pour configurer d'autres ports d'entrée/sortie.

Configuration de la précision décimale de la sortie de position NMEA 0183
Vous pouvez ajuster le nombre de chiffres après la virgule pour la transmission de la sortie de position NMEA 0183.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Précision de la position**.
2. Sélectionnez **Deux chiffres**, **Trois chiffres** ou **Quatre chiffres**.

Configuration de la précision décimale de la sortie d'erreur transversale (XTE) NMEA 0183
Vous pouvez ajuster le nombre de chiffres après la virgule pour la transmission de la sortie d'erreur transversale NMEA 0183.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Précision erreur transversale**.
2. Sélectionnez **Deux chiffres** ou **Trois chiffres**.

Configuration de l'identification de waypoint
Vous pouvez configurer la façon dont le traceur fournit les marques de waypoint.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **ID de waypoint**.
2. Sélectionnez **Noms** ou **Numéros**.

Réinitialisation des paramètres de communication NMEA 0183 par défaut
Vous pouvez rétablir les paramètres NMEA 0183 par défaut.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Valeurs par défaut** > **OK**.

Affichage des informations de diagnostic de NMEA 0183
L'écran Diagnostics NMEA 0183 est un outil de dépannage utilisé par les programmes d'installation pour vérifier que les données NMEA 0183 sont transmises via le système.

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 0183** > **Diagnostic**.

NMEA 2000

Les traceurs GPSMAP séries 4000/5000 sont certifiés NMEA 2000 et peuvent recevoir des données provenant d'un réseau NMEA 2000 installé sur le bateau pour présenter des informations spécifiques comme la profondeur, la vitesse, la température de l'eau, la vitesse et la direction du vent, ainsi que les données du moteur.

Vous pouvez également nommer vos moteurs et réservoirs afin de mieux identifier leur emplacement sur le bateau.

Pour connecter un traceur GPSMAP séries 4000/5000 à un réseau NMEA 2000 existant et afficher une liste des numéros PGN NMEA 2000 pris en charge, reportez-vous aux *Instructions d'installation des GPSMAP séries 4000/5000*.

Affichage d'une liste des périphériques en réseau NMEA 2000

Vous pouvez afficher les périphériques connectés au réseau NMEA 2000.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Liste des appareils**.
2. Sélectionnez un périphérique pour obtenir la liste des options.

Attribution d'un numéro à un moteur

Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Nommer appareils** > **Changer étiquettes moteur** > **Utiliser numéros**.

Attribution d'un nom à un moteur

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Nommer appareils** > **Changer étiquettes moteur** > **Choisir les noms**.
2. Sélectionnez le moteur à nommer.
3. Sélectionnez l'emplacement du moteur : **Bâbord (P)**, **Centre (C)**, **Tribord (S)**, **Proue (F)** ou **Poupe (A)**.
4. Sélectionnez le nom à attribuer au moteur.
5. Répétez les étapes 2 à 4 pour identifier des moteurs supplémentaires, le cas échéant, puis sélectionnez **Terminé**.

Attribution d'un numéro à un réservoir

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Nommer appareils** > **Changer étiquettes réservoir**.
2. Sélectionnez le type de réservoir à nommer.
3. Sélectionnez **Utiliser numéros**.

Attribution d'un nom à un réservoir

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Nommer appareils** > **Changer étiquettes réservoir**.
2. Sélectionnez le type de réservoir à nommer.
3. Sélectionnez **Choisir les noms**.
4. Sélectionnez un réservoir.
5. Sélectionnez l'emplacement du réservoir : **Bâbord (P)**, **Centre (C)**, **Tribord (S)**, **Proue (F)** ou **Poupe (A)**.
6. Sélectionnez le nom à attribuer au réservoir.
7. Répétez les étapes 4 à 6 pour identifier des réservoirs supplémentaires, le cas échéant, puis sélectionnez **Terminé**.

Sélection d'une source de données préférée

Si plusieurs sources de données sont disponibles, sélectionnez celle que vous souhaitez utiliser.

1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Sources préférées**.
2. Sélectionnez un type de données.
3. Sélectionnez **Modifier la source**.
4. Sélectionnez une source de données.

Transmission des données NMEA 0183 via un réseau NMEA 2000
Vous pouvez activer, configurer ou désactiver une dérivation de sortie. La dérivation de sortie se produit lorsqu'un traceur capte les données NMEA 0183 reçues depuis n'importe quelle source, les convertit en données NMEA 2000, puis les transmet via le bus NMEA 2000.

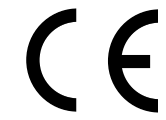
1. Depuis l'écran d'accueil, sélectionnez **Configurer** > **Communications** > **Configuration NMEA 2000** > **Dérivation de sortie**.
2. Effectuez l'une des actions suivantes :
    - Sélectionnez **Activé** pour activer la dérivation de sortie depuis le traceur.
    - Sélectionnez **Auto** pour permettre aux traceurs du réseau NMEA 2000 de déterminer entre eux le traceur qui exécutera cette fonction. Seul un traceur du réseau NMEA 2000 peut dériver les données NMEA 0183 via le bus NMEA 2000 à la fois.

Tous les appareils GPSMAP séries 4000/5000 sont certifiés NMEA 2000.



Enregistrement de l'appareil
Aidez-nous à mieux vous servir en remplissant dès aujourd'hui notre formulaire d'enregistrementen ligne.

1. Visitez le site Web my.garmin.com.
2. Conservez en lieu sûr l'original de la facture ou une photocopie.



Contacter le service d'assistance produit de Garmin
Contactez le service d'assistance produit de Garmin pour toute question concernant ce produit.

- Aux Etats-Unis, rendez-vous sur le site www.garmin.com/support ou contactez Garmin USA par téléphone, au (913) 397-8200 ou au (800) 800-1020.
- Au Royaume-Uni, contactez Garmin (Europe) Ltd. par téléphone au 0808 2380000.
- En Europe, rendez-vous sur le site www.garmin.com/support, puis cliquez sur **Contact Support** (Contacter l'assistance) pour obtenir l'assistance requise dans votre pays ou contactez Garmin (Europe) Ltd. par téléphone, au +44 (0) 870 8501241.

Déclaration de conformité
Par la présente, Garmin déclare que ce produit est conforme aux principales exigences et autres clauses pertinentes de la directive européenne 1999/5/CE. Pour prendre connaissance de l'intégralité de la déclaration de conformité, rendez-vous sur le site www8.garmin.com/compliance.

Contrat de licence du logiciel
EN UTILISANT CE TRACEUR, VOUS RECONNAISSEZ ETRE LIE PAR LES TERMES DU PRESENT CONTRAT DE LICENCE DE LOGICIEL. LISEZ ATTENTIVEMENT CE CONTRAT DE LICENCE.

Garmin Ltd. et ses filiales (« Garmin ») concèdent une licence limitée pour l'utilisation du logiciel intégré à ce périphérique (le « Logiciel ») sous la forme d'un programme binaire exécutable, dans le cadre du fonctionnement normal du produit. Tout titre, droit de propriété ou droit de propriété intellectuelle dans le Logiciel ou concernant le Logiciel est la propriété de Garmin et/ou de ses fournisseurs tiers.

Vous reconnaissez que le Logiciel est la propriété de Garmin et/ou de ses fournisseurs tiers et qu'il est protégé par les lois en vigueur aux Etats-Unis d'Amérique et par les traités internationaux relatifs au copyright. Vous reconnaissez également que la structure, l'organisation et le code du Logiciel, dont le code source n'est pas fourni, constituent d'importants secrets de fabrication de Garmin et/ou de ses fournisseurs tiers, et que le code source du Logiciel demeure un important secret de fabrication de Garmin et/ou de ses fournisseurs tiers. Vous acceptez de ne pas décompiler, désassembler, modifier, assembler à rebours, effectuer l'ingénierie à rebours ou transcrire en langage humain intelligible le Logiciel ou toute partie du Logiciel, ou créer toute œuvre dérivée du Logiciel. Vous acceptez de ne pas exporter ni réexporter le Logiciel vers un pays contrevenant aux lois de contrôle à l'exportation des Etats-Unis d'Amérique ou à celles de tout autre pays concerné.

Index

Pour obtenir gratuitement les dernières mises à jour logicielles (à l'exclusion des données cartographiques) tout au long de la durée de vie de vos produits Garmin, visitez le site Web de Garmin à l'adresse suivante : www.garmin.com.



Garmin International, Inc.
1200 East 151st Street, Olathe, Kansas 66062, Etats-Unis

Garmin (Europe) Ltd.
Liberty House, Hounsdown Business Park, Southampton, Hampshire, SO40 9LR, Royaume-Uni

Garmin Corporation
No. 68, Zangshu 2nd Road, Xizhi Dist., New Taipei City, 221, Taïwan (République de Chine)

www.garmin.com

Octobre 2011 Numéro de référence 190-01077-30 Rév. C Imprimé à Taïwan